

# Tabla de Contenido

<b>Capítulo 1 Introducción .....</b>	<b>1</b>
1.1 Motivación.....	1
1.2 Estado del Arte.....	2
1.3 Objetivos .....	4
1.3.1 Objetivo General .....	4
1.3.2 Objetivos Específicos.....	4
1.4 Estructura de la tesis.....	5
<b>Capítulo 2 Marco teórico.....</b>	<b>6</b>
2.1 Conceptos básicos de cálculo y control fraccionario .....	6
2.1.1 Cálculo fraccionario .....	6
2.1.2 Operadores fraccionarios.....	7
2.1.3 Control fraccionario.....	8
2.1.3.1 <i>PID de orden fraccionario (FOPID)</i> .....	9
2.2 Descripción de sistemas de generación eléctrica .....	12
2.2.1 Generador Síncrono de Imanes Permanentes (GSIP).....	13
2.2.2 Convertidor de potencia.....	17
2.2.3 Red .....	21
2.2.4 Lazo de seguimiento de fase (PLL) .....	22

<b>Capítulo 3 Estrategia de control .....</b>	<b>25</b>
3.1 Control Vectorial de Generador (CVG) .....	25
3.2 Control Vectorial de la Red (CVR) .....	29
3.3 Sintonización de controladores .....	30
3.3.1 CVG .....	30
3.3.2 CVR .....	41
<b>Capítulo 4 Caso de estudio y análisis comparativo .....</b>	<b>50</b>
4.1 Entrada a torque constante .....	51
4.2 Entrada con cambios de torque del ±15% .....	56
4.3 Entrada de torque variable .....	62
4.4 Combinación de controladores.....	67
<b>Capítulo 5 Conclusiones y trabajo futuro .....</b>	<b>72</b>
5.1 Conclusiones.....	72
5.2 Trabajo Futuro.....	75
<b>Bibliografía .....</b>	<b>76</b>
<b>Anexos .....</b>	<b>81</b>
A.1 Datos del sistema .....	82
A.2 Transformaciones $abc-dq-\alpha\beta$ .....	83
A.3 Resultados complementarios .....	85
A.3.1 Torque constante.....	85

A.3.2 Cambios de torque ±15% .....	87
A.3.3 Torque variable.....	89
A.3.4 Combinación de controladores.....	91

# Índice de Tablas

TABLA 2.1 CONMUTACIONES DE CONVERSORES .....	20
TABLA 3.1 PARÁMETROS DE CONTROL IsQ.....	32
TABLA 3.2 RESPUESTA DE CONTROLADOR IsQ.....	35
TABLA 3.3 PARÁMETROS DE CONTROLADORES DE $\Omega$ FOPI Y PI.....	37
TABLA 3.4 RESPUESTA DE CONTROLADORES $\Omega$ . ....	40
TABLA 3.5 PARÁMETROS DE CONTROL IrD.....	43
TABLA 3.6 RESPUESTA DE CONTROLADORES IrD.....	45
TABLA 3.7 PARÁMETROS DE CONTROL Dc-LINK. ....	46
TABLA 3.8 RESPUESTA DE CONTROLADORES Dc-LINK.....	49
TABLA 4.1 % THD EN LA RED A T CTE.....	54
TABLA 4.2 CRITERIOS DE RENDIMIENTO DE CONTROLADORES A T CTE.....	56
TABLA 4.3 % THD EN $\pm 15\%$ DE T.....	60
TABLA 4.4 CRITERIOS DE RENDIMIENTO DE CTRLS A $\pm 15\%$ T.....	61
TABLA 4.5 % THD DE LA RED A T SIN. ....	64
TABLA 4.6 CRITERIOS DE DESEMPEÑO DE CTRLS A T SIN.....	66
TABLA 4.7 % THD FOPI-PI Y PI-FOPI.....	69
TABLA 4.8 CRITERIOS DE DESEMPEÑO DE CTRLS FOPI-PI Y PI-FOPI.....	71
TABLA 5.1 RESUMEN DE CONTROLADORES Y CASOS.....	74
TABLA A1.1 PARÁMETROS DEL SISTEMA. ....	82

# Índice de Figuras

FIGURA 2.1 GRAFICO DE LOS APORTES DE UN PID A) Y FOPIID B)	10
FIGURA 2.2 DIAGRAMA DE BLOQUES DEL SISTEMA DE ESTUDIO.	12
FIGURA 2.3 VISTA AXIAL DE GSIP A) IMÁN MONTADO EN SUPERFICIE, B) IMANES INTERIORES..	14
FIGURA 2.4 SISTEMA DQ DEL SISTEMA ABC.....	15
FIGURA 2.5 CIRCUITO EQUIVALEN GSIP A) EJE D Y B) EJE Q.	17
FIGURA 2.6 CONVERTIDOR DE POTENCIA DE 2-L VSC .....	17
FIGURA 2.7 CONVERTIDOR BACK-TO-BACK.....	18
FIGURA 2.8 POSICIÓN DE LOS VECTORES.....	21
FIGURA 2.9 DIAGRAMA DE BLOQUES PLL.....	23
FIGURA 3.1 DIAGRAMA VECTORIAL CATC [61].....	27
FIGURA 3.2 DIAGRAMA DE CVG.....	28
FIGURA 3.3 DIAGRAMA DE CVR.....	29
FIGURA 3.4 CONTROLADORES CVG.....	30
FIGURA 3.5 DIAGRAMA DE BLOQUES DEL CONTROL DE IsQ CVG.	31
FIGURA 3.6 GRÁFICOS CONTROLADOR PI IsQ.	33
FIGURA 3.7 GRÁFICOS CONTROLADOR FOPI IsQ.	34
FIGURA 3.8 RESPUESTA AL ESCALÓN EN LAZO CERRADO IsQ A) PI; B) FOPI.....	35
FIGURA 3.9 DIAGRAMA DEL CONTROL DE VELOCIDAD.	35
FIGURA 3.10 GRÁFICOS CONTROLADOR PI W.....	38
FIGURA 3.11 GRÁFICOS CONTROLADOR FOPI W.....	39

FIGURA 3.12 RESPUESTA AL ESCALÓN EN LAZO CERRADO W A) PI; B) FOPI .....	40
FIGURA 3.13 CONTROLADORES CVR .....	41
FIGURA 3.14 DIAGRAMA GENERAL DE CONTROL IRD EN CVR .....	42
FIGURA 3.15 GRÁFICOS CONTROLADOR PI IRD. ....	43
FIGURA 3.16 GRÁFICOS CONTROLADOR FOPI IRD. ....	44
FIGURA 3.17 RESPUESTA AL ESCALÓN EN LAZO CERRADO IRD A) PI; B) FOPI.....	45
FIGURA 3.18 DIAGRAMA DE BLOQUES PARA EL CONTROL Dc-LINK. ....	45
FIGURA 3.19 GRÁFICOS CONTROLADOR PI Dc-LINK. ....	47
FIGURA 3.20 GRÁFICOS CONTROLADOR FOPI Dc-LINK. ....	48
FIGURA 4.1 TORQUE DE ENTRADA CONSTANTE.....	51
FIGURA 4.2 RESPUESTA DE T ELÉCTRICO A T MECÁNICO CTE. A) FOPI, B) PI. ....	52
FIGURA 4.3 RESPUESTA DEL CONTROLADOR DE W A T CTE.....	53
FIGURA 4.4 CORRIENTE EN GSIP. A) FOPI, B) PI A T CTE. ....	53
FIGURA 4.5 CONTROL Dc-LINK A T CTE.....	54
FIGURA 4.6 CORRIENTE EN LA RED A) FOPI, B) PI A T CTE.....	55
FIGURA 4.7 ERROR DE CONTROL A) W, B) DC-LINK A T CTE.....	56
FIGURA 4.8 TORQUE MECÁNICO DE ENTRADA A) + 15%, B) - 15%.....	57
FIGURA 4.9 RESPUESTA DE T ELÉCTRICO Y MECÁNICO A) FOPI + 15%, A2) FOPI - 15%, B) PI + 15%, B2) PI - 15%.....	57
FIGURA 4.10 RESPUESTA DE W A) +15% DE T, B) - 15% DE T.....	58
FIGURA 4.11 CORRIENTES GSIP A) FOPI + 15%, A2) FOPI - 15%, B) PI + 15%, B2) PI - 15%. .....	58
FIGURA 4.12 RESPUESTA Dc-LINK A) + 15%, B) - 15%. ....	59

FIGURA 4.13 CORRIENTES EN LA RED A) FOPI + 15%, A2) FOPI - 15%, B) PI + 15%, B2) PI - 15%.....	60
FIGURA 4.14 PORCIENTO DE ERROR DE CTRLS. A) FOPI + 15%, A2) FOPI - 15%, B) PI + 15%, B2) PI - 15%.....	61
FIGURA 4.15 TORQUE DE ENTRADA VARIACIONES SINUSOIDALES $\pm 15\%$ .....	62
FIGURA 4.16 RESPUESTA DE T A T SIN A) FOPI, B) PI.....	63
FIGURA 4.17 RESPUESTA DEL CONTROLADOR DE $\Omega$ A T SIN.....	63
FIGURA 4.18 CORRIENTE EN GSIP. A) FOPI, B) PI A T SIN.....	64
FIGURA 4.19 CONTROL DC-LINK A T SIN.....	65
FIGURA 4.20 CORRIENTE EN LA RED A) FOPI, B) PI A T SIN.....	65
FIGURA 4.21 ERROR DE CONTROL A) $\Omega$ , B) DC-LINK A T SIN.....	66
FIGURA 4.22 DIAGRAMA DE BLOQUES FOPI-PI A) CVG; B) CVR.....	67
FIGURA 4.23 DIAGRAMA DE BLOQUES PI-FOPI A) CVG; B) CVR.....	67
FIGURA 4.24 COMPARACIÓN DE LAS RESPUESTAS DE VELOCIDAD $\Omega$ .....	68
FIGURA 4.25 COMPARACIÓN DE LAS RESPUESTAS DC-LINK.....	69
FIGURA 4.26 CORRIENTES CVR PRODUCIDAS A) FOPI, B) PI, C) PI-FOPI Y D) FOPI-PI.....	70
FIGURA 4.27 COMPARACIÓN DE % DE ERROR A) $\Omega$ , B) DC-LINK.....	71
FIGURA A2.1 SISTEMA TRIFÁSICO Y DQ.....	84
FIGURA A2.2 DIAGRAMA DE SISTEMA DQ-AB.....	84
FIGURA A3.1 CORRIENTES EN EJES DQ CVG A T CTE. A) $I_Q$ , B) $I_D$ .....	86
FIGURA A3.210 CORRIENTES EN EJES DQ CVR A T CTE. A) $I_D$ , B) $I_Q$ .....	86
FIGURA A3.3 CORRIENTES EN EJES DQ CVG A T +15% A) $I_Q$ , B) $I_D$ .....	87
FIGURA A3.4 CORRIENTES EN EJES DQ CVR A T +15% A) $I_D$ , B) $I_Q$ .....	88
FIGURA A3.5 CORRIENTES EN EJES DQ CVG A T -15% A) $I_Q$ , B) $I_D$ .....	88

FIGURA A3.6 CORRIENTES EN EJES DQ CVR A T -15% A) $I_D$ , B) $I_Q$ .....	89
FIGURA A3.7 CORRIENTES EN EJES DQ CVG A T SIN A) $I_Q$ , B) $I_D$ .....	90
FIGURA A3.8 CORRIENTES EN EJES DQ CVR A T SIN A) $I_D$ , B) $I_Q$ .....	90
FIGURA A3.9 CORRIENTES TRIFÁSICAS GSIP A) FOPI, B) PI, c) PI-FOPI Y D) FOPI-PI. ....	91
FIGURA A3.10 TORQUES ELÉCTRICOS Y MECÁNICOS A) FOPI, B) PI, c) PI-FOPI Y D) FOPI-PI. .....	92
FIGURA A3.11 CORRIENTES EN EJES DQ CVG A) $I_Q$ , B) $I_D$ . .....	93
FIGURA A3.12 CORRIENTES EN EJES DQ CVR A) $I_D$ , B) $I_Q$ .....	94