

# Tabla de Contenido

|       |  |    |
|-------|--|----|
| 1     | Introducción .....   | 1  |
| 1.1   | Objetivo General .....                                     | 2  |
| 1.2   | Objetivos específicos .....                                | 2  |
| 1.3   | Alcances .....   | 2  |
| 2     | Metodología .....  | 3  |
| 3     | Antecedentes .....   | 5  |
| 3.1   | Acinonyx Jubatus.....                                      | 5  |
| 3.2   | Sistema Locomotor del Chita.....                           | 6  |
| 4     | Resultados .....   | 9  |
| 4.1   | Definición modelo del Chita.....                           | 9  |
| 4.2   | Definición de las variables.....                           | 13 |
| 4.2.1 | Propiedades físicas del modelo.....                        | 13 |
| 4.2.2 | Definición de tiempos del movimiento .....                 | 15 |
| 4.3   | Desarrollo modelo del Chita .....                          | 16 |
| 4.3.1 | Desarrollo primer caso: Tren delantero – tren tarsero..... | 16 |
| 4.3.2 | Desarrollo segundo caso: Tren delantero – cola.....        | 17 |
| 4.3.3 | Desarrollo tercer caso: Tres cuerpos. ....                 | 18 |
| 4.3.4 | Cálculo resistencia a la torsión del cuerpo .....          | 19 |
| 4.4   | Resultados .....   | 22 |
| 4.4.1 | Resultados caso tren delantero – tren trasero .....        | 22 |
| 4.4.2 | Resultado caso tren delantero – cola. ....                 | 23 |
| 4.4.3 | Resultado caso tres cuerpos.....                           | 24 |
| 5     | Discusión.....   | 28 |
| 6     | Conclusiones .....   | 31 |
| 7     | Bibliografía.....  | 32 |
|       | Anexos.....  | 35 |