

UNIVERSIDAD DE CHILE FACULTAD DE CIENCIAS FÍSICAS Y MATEMÁTICAS DEPARTAMENTO DE INGENIERÍA ELÉCTRICA

EFECTO DE LA DISPERSIÓN DEL MAPEO DE LAS PORTADORAS EN EL SNR Y EN EL PAPR EN SISTEMAS DE LTE USANDO SC-FDMA

TESIS PARA OPTAR AL GRADO DE MAGÍSTER EN INGENIERÍA DE REDES DE COMUNICACIONES

JHILMAR MOLINA COLQUE

PROFESOR GUÍA: CLAUDIO IGNACIO ESTÉVEZ MONTERO

MIEMBROS DE LA COMISIÓN: CESÁR AUGUSTO AZURDIA MEZA ISMAEL SOTO GÓMEZ

> SANTIAGO DE CHILE 2017

RESUMEN DE LA TESIS PARA OPTAR AL TÍTULO DE MAGÍSTER EN INGENIERÍA DE REDES DE COMUNICACIONES POR: JHILMAR MOLINA COLQUE FECHA: 2017 PROF. GUÍA: CLAUDIO IGNACIO ESTÉVEZ MONTERO

EFECTO DE LA DISPERSIÓN DEL MAPEO DE LAS PORTADORAS EN EL SNR Y EN EL PAPR EN SISTEMAS DE LTE USANDO SC-FDMA

Un estudio exhaustivo de las técnicas modernas de modulación es esencial para el diseño de sistemas futuros. Las tecnologías basadas en OFDM, como LTE, se están volviendo más penetrantes a medida que los sistemas descendientes de LTE han adoptado esta técnica de modulación. Los sistemas celulares inalámbricos 5G probablemente seguirán esta tendencia. Es importante estudiar las fortalezas y debilidades de las modulaciones basadas en OFDM para mejorar el rendimiento con las nuevas generaciones. Por esta razón, es esencial determinar qué componentes contribuyen al rendimiento del sistema y eliminar o reemplazar aquellos que no lo hacen.

Se estudió un sistema de SC-FDMA usando varios métodos de mapeo de portadoras. En este trabajo se realizó dos tipos de estudios: 1) Análisis exhaustivo del mapeo de las portadoras de SC-FDMA, específicamente SC-LFDMA y SC-IFDMA. Para estudiar las fortalezas y debilidades de SC-LFDMA y SC-IFDMA se genera un escenario donde se considera el canal AWGN y 2) Para poder enfatizar los beneficios de SC-IFDMA se genera dos escenarios: a) Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN y b) Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN. El ruido estudiado en este trabajo es el AWGN. Específicamente se quiere estudiar el beneficio de los tipos de mapeo de portadoras usando redundancia. Como escenario de control se utiliza el mismo esquema pero sin redundancia.

La modulación ascendente de LTE implementa SC-LFDMA, que tiene un PAPR alto comparado con el SC-IFDMA. Se argumenta que SC-LFDMA tiene un alto E_b/N_0 , sin embargo, aquí se demuestra que sólo la varianza de la E_b/N_0 se incrementa, pero el promedio sigue siendo el mismo en un escenario donde se considera el canal AWGN. En un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN, la E_b/N_0 de SC-IFDMA es superior a SC-LFDMA, en el escenario de control y también para el caso con redundancia. Para un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN se demuestra que la E_b/N_0 de SC-LFDMA es superior a SC-IFDMA en un escenario con redundancia, pero al tener alto BER el SC-LFDMA, el SC-IFDMA es mejor. Para el escenario de control, la E_b/N_0 de SC-IFDMA es igual a SC-LFDMA, pero al tener alto BER el SC-LFDMA, el SC-IFDMA es mejor. En términos de PAPR, para todos los casos y escenarios el SC-IFDMA tiene un PAPR bajo comparado con el SC-LFDMA.

A pesar de que LTE utiliza SC-LFDMA, las tecnologías futuras deberían considerar el estudio de los beneficios del SC-IFDMA, ya que se demuestra que tiene mucho que ofrecer. En particular, para las transmisiones ascendentes, ya que es más eficiente desde el punto de vista energético y no parece haber un compromiso de rendimiento significativo. Por lo tanto, se debe seleccionar una técnica de modulación de PAPR baja, tal como SC-IFDMA, para transmisiones ascendentes inalámbricas de próxima generación.

A mis padres Elena y Mauro.

Agradecimientos

A Dios, por permitirme llegar a este momento tan especial en mi vida. A mi familia, por no permitir que baje los brazos y estar muy pendientes de mí.

A mis compañeros de maestría, en especial a Andrés Córdova, Daniel Orellana, Hugo Cárdenas, Andy Cárdenas, Rosita Rodríguez, Pablo Palacios, Diego Gonzalez, Rafaela Ortega, Jesús Bravo, Jorge Flores y Lenin Vargas quienes se convirtieron en mi familia por el tiempo que estuve en Chile. A mi amigo Fabio Soto por estar siempre listo a darme una mano y ayudarme en cualquier adversidad.

A mi profesor guía Claudio Estévez, por su confianza brindada al aceptarme como uno de sus estudiantes, por haber compartido con mi persona sus conocimientos y experiencia profesional, y por cada uno de sus consejos que me han permitido una mejora constante durante el tiempo que he cursado la maestría.

A mi profesor co-guía Cesár Azurdia, por su apoyo en la culminación de mi tesis, orientándome para obtener un mejor trabajo final.

A mi profesor Ismael Soto, por haber aceptado integrar la comisión de evaluación de mi tesis.

Finalmente, al claustro académico de profesores del MIRC, que han impartido su conocimiento y compartido sus experiencias con mi persona.

Tabla de Contenido

| Ín | dice | de Tablas | viii |
|----------|-------|--|------|
| Ín | dice | de Ilustraciones | ix |
| Ín | dice | de Ecuaciones | xi |
| A | cróni | imos | xii |
| 1 | Inti | roducción | 1 |
| | 1.1 | Prólogo del Capítulo de la Introducción | 1 |
| | 1.2 | Antecedentes | 1 |
| | 1.3 | Motivación | 2 |
| | 1.4 | Objetivos | 4 |
| | | 1.4.1 Objetivo General | 4 |
| | | 1.4.2 Objetivos Específicos $\ldots \ldots \ldots$ | 4 |
| | 1.5 | Hipótesis del Trabajo y Metodología | 4 |
| | 1.6 | Estructura de la Tesis | 5 |
| | 1.7 | Epílogo del Capítulo de la Introducción | 5 |
| 2 | Ma | arco Teórico | 6 |
| | 2.1 | Prólogo del Capítulo del Marco Teórico | 6 |
| | 2.2 | Introducción a la Comunicación Digital | 6 |
| | | 2.2.1 Objetivos del Diseño del Sistema de Comunicación | 6 |
| | | 2.2.2 Codificación y Decodificación de Fuente | 8 |
| | | 2.2.3 Codificación y Decodificación de Canales | 9 |
| | | 2.2.4 Pasos en el Diseño de Codificación de Canal | 9 |
| | | 2.2.5 Algunos Modelos de Canales | 9 |
| | | 2.2.6 Enfoque de Diseño de Codificación de Canal | 10 |
| | 2.3 | Fundamentos de la Codificación de Canal | 11 |
| | 2.4 | Decisión Soft vs Decisión Hard | 12 |
| | | 2.4.1 Discusión Bibliográfica de Decisión Soft vs Decisión Hard | 13 |
| | 2.5 | Tipos de Codificación de Canal | 14 |
| | 2.6 | Códigos de Bloque | 15 |
| | | 2.6.1 Discusión Bibliográfica de los Códigos de Bloque | 16 |
| | 2.7 | Códigos Convolucionales | 16 |
| | | 2.7.1 Estructura del Codificador | 16 |
| | | 2.7.2 Representaciones del Codificador | 18 |
| | | 2.7.3 Representación Matricial o Polinómica | 18 |

| | | 2.7.4 Diagrama de Estados | 20 |
|---|--|---|--|
| | | 2.7.5 Diagrama de Caminos (Trellis o Enrejado) | 21 |
| | | 2.7.6 Distancias de los Códigos Convolucionales | 22 |
| | | 2.7.7 RSC vs NSC | 23 |
| | | 2.7.8 Proceso de Decodificación (Algoritmo de Viterbi) | 23 |
| | | 2.7.9 Discusión Bibliográfica de los Códigos Convolucionales | 27 |
| | 2.8 | Turbo Códigos | 27 |
| | | 2.8.1 Turbo Codificador | 28 |
| | | 2.8.2 Discusión Bibliográfica de los Turbo Códigos | 29 |
| | 2.9 | Características del Canal de Radio | 30 |
| | | 2.9.1 Física de la Transmisión de Radio | 31 |
| | | 2.9.2 Efectos de Señales Extrañas | 35 |
| | | 2.9.3 Equipo de Transmisión y Recepción | 36 |
| | 2.10 | Tecnología Habilitadora LTE | 37 |
| | | 2.10.1 Acceso Múltiple por División de Frecuencia Ortogonal (OFDMA) | 37 |
| | | 2.10.2 Acceso Múltiple por División de Frecuencia de Portadora Única (SC- | |
| | | FDMA) | 39 |
| | | 2.10.3 Discusión Bibliográfica de las Tecnologías Habilitadoras LTE | 43 |
| | 2.11 | Modelos de Detección | 44 |
| | | 2.11.1 Test de Hipótesis | 44 |
| | | 2.11.2 Errores del Test de Hipótesis | 45 |
| | 2.12 | Epílogo del Capítulo del Marco Teórico | 45 |
| | | | |
| | | | |
| 3 | Met | odología | 46 |
| 3 | Met 3.1 | odología Prólogo del Capítulo de la Metodología | 46 46 |
| 3 | Met 3.1 3.2 | odología Prólogo del Capítulo de la Metodología | 46 46 46 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 | odología Prólogo del Capítulo de la Metodología | 46 46 46 48 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 | codología Prólogo del Capítulo de la Metodología Sistema de Comunicación Digital Diseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMA Implementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi | 46 46 46 48 54 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 | codología Prólogo del Capítulo de la Metodología Sistema de Comunicación Digital Diseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMA Implementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi 3.4.1 Transmisor SC-FDMA | 46 46 48 54 54 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 | AcodologíaPrólogo del Capítulo de la MetodologíaSistema de Comunicación DigitalDiseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMAImplementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi3.4.1Transmisor SC-FDMA3.4.2Canal de SC-FDMA | 46 46 48 54 54 55 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 | odologíaPrólogo del Capítulo de la MetodologíaSistema de Comunicación DigitalDiseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMAImplementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi3.4.1Transmisor SC-FDMA3.4.2Canal de SC-FDMA3.4.3Receptor SC-FDMA | 46 46 48 54 54 55 60 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 | Prólogo del Capítulo de la MetodologíaSistema de Comunicación DigitalDiseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMAImplementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi3.4.1Transmisor SC-FDMA3.4.2Canal de SC-FDMA3.4.3Receptor SC-FDMACodificación Convolucional y Decodificación de Viterbi en el Sistema de SC- | 46 46 48 54 54 55 60 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 | odología Prólogo del Capítulo de la Metodología Sistema de Comunicación Digital Diseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMA Implementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi 3.4.1 Transmisor SC-FDMA 3.4.2 Canal de SC-FDMA 3.4.3 Receptor SC-FDMA Codificación Convolucional y Decodificación de Viterbi en el Sistema de SC-FDMA | 46 46 48 54 54 55 60 61 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 | Prólogo del Capítulo de la Metodología | 46 46 48 54 55 60 61 61 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 | Prólogo del Capítulo de la MetodologíaSistema de Comunicación DigitalDiseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMAImplementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi3.4.1Transmisor SC-FDMA3.4.2Canal de SC-FDMA3.4.3Receptor SC-FDMACodificación Convolucional y Decodificación de Viterbi en el Sistema de SC-FDMA3.5.1Codificación de Trellis de Códigos Convolucionales3.5.2Estructura del Codificador, Diagrama de Estado y Trellis | 46 46 48 54 55 60 61 61 63 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 | Prólogo del Capítulo de la MetodologíaSistema de Comunicación DigitalDiseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMAImplementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi3.4.1Transmisor SC-FDMA3.4.2Canal de SC-FDMA3.4.3Receptor SC-FDMACodificación Convolucional y Decodificación de Viterbi en el Sistema de SC-FDMA3.5.1Codificación de Trellis de Códigos Convolucionales3.5.3Decodificación de Viterbi de Códigos Convolucionales | 46 46 48 54 55 60 61 61 63 65 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 | Prólogo del Capítulo de la MetodologíaSistema de Comunicación DigitalDiseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMAImplementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi3.4.1Transmisor SC-FDMA3.4.2Canal de SC-FDMA3.4.3Receptor SC-FDMACodificación Convolucional y Decodificación de Viterbi en el Sistema de SC-FDMA3.5.1Codificación de Trellis de Códigos Convolucionales3.5.2Estructura del Codificador, Diagrama de Estado y Trellis3.5.3Decodificación de Viterbi de Códigos ConvolucionalesS.5.4 | 46 46 48 54 55 60 61 61 63 65 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 | Prólogo del Capítulo de la MetodologíaSistema de Comunicación DigitalDiseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMAImplementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi3.4.1Transmisor SC-FDMA3.4.2Canal de SC-FDMA3.4.3Receptor SC-FDMACodificación Convolucional y Decodificación de Viterbi en el Sistema de SC-FDMA3.5.1Codificación de Trellis de Códigos Convolucionales3.5.2Estructura del Codificador, Diagrama de Estado y Trellis3.5.3Decodificación de Viterbi de Códigos ConvolucionalesCálculo del Tamaño de la Muestra para el Sistema SC-FDMA con y sin Trellis- | 46 46 48 54 55 60 61 61 63 65 70 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.6 3.7 | Prólogo del Capítulo de la MetodologíaSistema de Comunicación DigitalDiseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMAImplementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi3.4.1Transmisor SC-FDMA3.4.2Canal de SC-FDMA3.4.3Receptor SC-FDMACodificación Convolucional y Decodificación de Viterbi en el Sistema de SC-FDMA3.5.1Codificación de Trellis de Códigos Convolucionales3.5.2Estructura del Codificador, Diagrama de Estado y TrellisS.5.3Decodificación de Viterbi de Códigos ConvolucionalesCálculo del Tamaño de la Muestra para el Sistema SC-FDMA con y sin Trellis-ViterbiEpílogo del Capítulo de la Metodología | 46 46 48 54 55 60 61 61 63 65 70 72 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.6 3.7 | Prólogo del Capítulo de la Metodología | 46 46 48 54 55 60 61 63 65 70 72 73 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.6 3.7 Res | Prólogo del Capítulo de la Metodología | 46 46 48 54 55 60 61 63 65 70 72 73 73 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.6 3.7 Res 4.1 4.2 | Prólogo del Capítulo de la Metodología | 46 46 46 48 54 55 60 61 63 65 70 72 73 73 73 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.6 3.7 Res 4.1 4.2 4.2 | Prólogo del Capítulo de la Metodología | 46 46 48 54 55 60 61 63 65 70 72 73 73 73 73 70 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.6 3.7 Res 4.1 4.2 4.3 4.4 | Prólogo del Capítulo de la Metodología | 46 46 48 54 55 60 61 61 63 65 70 72 73 73 73 73 79 |
| 3 | Met 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.6 3.7 Res 4.1 4.2 4.3 4.4 | Prólogo del Capítulo de la Metodología | 46 46 48 54 55 60 61 61 63 65 70 72 73 73 73 73 79 |

| | | 4.4.1 Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia y Ganancia Selec- | |
|----------|--------------|--|------------|
| | | tiva de Frecuencia usando Ruido AWGN en 1 Portadora 4.4.2 Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi en | 80 |
| | | un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia usando Ruido AWGN en 1 Portadora | 82 |
| | | 4.4.3 Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia y Ganancia Selec- | |
| | | tiva de Frecuencia usando Ruido AWGN en 4 Portadoras | 83 |
| | | 4.4.5 Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA con Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia y Ganancia Selec- | 00 |
| | | tiva de Frecuencia usando Ruido AWGN en 1 Portadora 4.4.6 Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA con Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia usando Ruido | 86 |
| | | 4.4.7 Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA con Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia y Ganancia Selec- | 88 |
| | | tiva de Frecuencia usando Ruido AWGN en 4 Portadoras | 90 02 |
| | 4.5 | Discusión de la Distribución de Portadoras SC-FDMA con y sin Trellis-Viterbi bajo Diferentes Escenarios en el Canal | 92 94 |
| | 4.6 | Epílogo del Capítulo de Resultados y Discusión | 95 |
| 5 | Con | nclusiones | 96 |
| | $5.1 \\ 5.2$ | Recomendaciones | 97 97 |
| Bi | bliog | grafía | 98 |
| | Ane | exos 10 | 02 |
| | А | Paper enviado y aceptado por el LATINCOM 2016 1 | .03 |
| | В | Análisis del rendimiento del sistema LTE11BER vs SNR de OFDMA y SC-FDMA en el canal AWGN12BER vs SNR de OFDMA v SC-FDMA en el canal de desvanecimiento | .09 .09 |
| | | de Ravleigh | .10 |
| | С | Programa en Matlab del sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi 1 | 11 |
| | D | Cálculo de métricas de rama y estados predecesores sobrevivientes para los instantes $t=3.4.5.6.7$ | 19 |
| | Е | Programa en Matlab del análisis de rendimiento del mapeo de portadoras localizada y entrelazada en un canal con ruido AWGN | 21 |
| | F | Programa en Matlab de la función de distribución empírica para el PAPR, energía de símbolo y E_b/N_0 en un canal con y sin ruido AWGN | .28 |
| | | _ v , - v | |

| G | Uso de | e R para la evaluación del test de hipótesis | 135 |
|---|--------|--|-----|
| G | 1 | Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA sin trellis- | 100 |
| | | viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ga- | |
| | | nancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN en 1 portadora | 135 |
| | 2 | Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA sin trellis- | |
| | | viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando | |
| | | ruido AWGN en 1 portadora | 139 |
| | 3 | Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA sin trellis- | |
| | | viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ga- | |
| | | nancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN en 4 portadoras . | 143 |
| | 4 | Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA sin trellis- | |
| | | viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando | |
| | | ruido AWGN en 4 portadoras | 147 |
| | 5 | Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA con trellis- | |
| | | viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ga- | |
| | | nancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN en 1 portadora | 151 |
| | 6 | Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA con trellis- | |
| | | viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando | |
| | | ruido AWGN en 1 portadora | 155 |
| | 7 | Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA con trellis- | |
| | | viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ga- | |
| | | nancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN en 4 portadoras . | 159 |
| | 8 | Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA con trellis- | |
| | | viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando | |
| | | ruido AWGN en 4 portadoras | 163 |

Índice de Tablas

| 2.1 | Deficiencias de transmisión en sistemas celulares | 31 |
|------|--|-----|
| 3.1 | Parámetros de los tipos de mapeo de portadoras | 50 |
| 3.2 | Proceso de codificación | 63 |
| 3.3 | Tabla de estado del codificador convolucional $(2,1,3)$ | 64 |
| 3.4 | Métrica de rama acumulada seleccionada | 68 |
| 3.5 | Estados predecesores sobrevivientes | 68 |
| 3.6 | Operación de rastreo de los estados predecesores sobrevivientes | 68 |
| 3.7 | Estados según la operación de rastreo | 69 |
| 3.8 | Transición de estado | 69 |
| 3.9 | Mensaje original | 69 |
| 3.10 | Tamaño de la muestra para SC-IFDMA y SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi | 71 |
| 3.11 | Tamaño de la muestra para SC-IFDMA y SC-LFDMA con Trellis-Viterbi $\ .$ | 72 |
| 4.1 | Función de distribución empírica sin ruido para PAPR y energía de símbolo . | 77 |
| 4.2 | Función de distribución empírica para PAPR, energía de símbolo y E_b/N_0 con | |
| | una densidad espectral de ruido de 13 dBm/Hz | 78 |
| 4.3 | Parámetros de simulación del sistema | 79 |
| 4.4 | Resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b | 81 |
| 4.5 | Resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b | 82 |
| 4.6 | Resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b | 84 |
| 4.7 | Resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b | 85 |
| 4.8 | Resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b | 87 |
| 4.9 | Resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b | 89 |
| 4.10 | Resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b | 91 |
| 4.11 | Resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b | 93 |
| 4.12 | Parámetros de simulación del sistema con y sin Trellis-Viterbi | 94 |
| 6.1 | Archivo SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv | 135 |
| 6.2 | Archivo SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv | 139 |
| 6.3 | Archivo SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv | 143 |
| 6.4 | Archivo SC-IFDMA vs SC-LFDMA.csv | 147 |
| 6.5 | Archivo SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv | 151 |
| 6.6 | Archivo SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv | 155 |
| 6.7 | Archivo SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv | 159 |
| 6.8 | Archivo SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv | 163 |

Índice de Ilustraciones

| 1.1 | Hipótesis original |
|---|---|
| 1.2 | Hipótesis encontrada |
| | |
| 2.1 | Diagrama de bloques de un sistema de comunicaciones |
| 2.2 | Representación del canal binario simétrico 1 |
| 2.3 | Valores recibidos con decisión soft en un canal discreto sin memoria 1 |
| 2.4 | Clasificación de los códigos correctores de errores 1 |
| 2.5 | Ejemplo de codificador convolucional de memoria 2 |
| 2.6 | Diagrama de estados del codificador de la Figura 2.5 |
| 2.7 | Trellis del codificador de la Figura 2.5 |
| 2.8 | Leyenda del codificador de la Figura 2.5 |
| 2.9 | Esquema básico del codificador del Turbo Código |
| 2.10 | Potencia de la señal recibida en función de la distancia entre el transmisor y |
| | el receptor |
| 2.11 | El espectro Doppler clásico |
| 2.12 | Propagación por trayectos múltiples |
| 2.13 | Diagrama de bloques del transceptor OFDMA 3 |
| 2.14 | Inserción de prefijo cíclico (CP) |
| 2.15 | Diagrama de bloques del transceptor SC-FDMA |
| 2.16 | Diagrama de bloques de los símbolos SC-FDMA expresados en el dominio de |
| | Diagrama de siegaes de les simiseres s'e i Disiri empresades en el demane de |
| | tiempo y frecuencia |
| | tiempo y frecuencia |
| 3.1 | tiempo y frecuencia 4 Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA 4 |
| $3.1 \\ 3.2$ | tiempo y frecuencia 4 Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA 4 Intersección entre el SNR y el PAPR 4 |
| 3.1 3.2 3.3 | tiempo y frecuencia 4 Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA 4 Intersección entre el SNR y el PAPR 4 Tipos de mapeo de portadoras con variables S, N sf, y y x 5 |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 | tiempo y frecuencia 4 Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA 4 Intersección entre el SNR y el PAPR 4 Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5 Representación de las variables $x y y$ 5 |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 | Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Intersección entre el SNR y el PAPR4Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5Representación de las variables $x y y$ 5Punto óptimo usando el método intercalado5 |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 | Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Intersección entre el SNR y el PAPR4Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5Representación de las variables $x y y$ 5Punto óptimo usando el método intercalado5Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA5 |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7 | tiempo y frecuencia4Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Intersección entre el SNR y el PAPR4Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5Representación de las variables $x y y$ 5Punto óptimo usando el método intercalado5Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA5Canal con ruido gaussiano blanco aditivo5 |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7 3.8 | Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Intersección entre el SNR y el PAPR4Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5Representación de las variables $x y y$ 5Punto óptimo usando el método intercalado5Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA5Canal con ruido gaussiano blanco aditivo5portadoras en el canal AWGN5 |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7 3.8 3.9 | tiempo y frecuencia4Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Intersección entre el SNR y el PAPR4Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5Representación de las variables $x y y$ 5Punto óptimo usando el método intercalado5Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA5Canal con ruido gaussiano blanco aditivo5Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN5 |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7 3.8 3.9 3.10 | Diagrama de bioques de los compositos de l'Estrir empresados en el demanie detiempo y frecuencia4Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Intersección entre el SNR y el PAPR4Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5Representación de las variables $x y y$ 5Punto óptimo usando el método intercalado5Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA5Canal con ruido gaussiano blanco aditivo5portadoras en el canal AWGN5Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando5 |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7 3.8 3.9 3.10 | tiempo y frecuencia4Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Intersección entre el SNR y el PAPR4Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5Representación de las variables $x y y$ 5Punto óptimo usando el método intercalado5Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA5Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA5Canal con ruido gaussiano blanco aditivo5portadoras en el canal AWGN5Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN5Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando5 |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7 3.8 3.9 3.10 3.11 | tiempo y frecuencia4Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Intersección entre el SNR y el PAPR4Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5Representación de las variables $x y y$ 5Punto óptimo usando el método intercalado5Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA5Canal con ruido gaussiano blanco aditivo5portadoras en el canal AWGN5Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando5Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando5Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de fre- |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7 3.8 3.9 3.10 3.11 | tiempo y frecuencia4Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Intersección entre el SNR y el PAPR4Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5Representación de las variables $x y y$ 5Punto óptimo usando el método intercalado5Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA5Canal con ruido gaussiano blanco aditivo5portadoras en el canal AWGN5Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando5Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN5 |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7 3.8 3.9 3.10 3.11 3.12 | Diagrama de bloques de los binsores de l'Entri enpresados de la definition detiempo y frecuencia4Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Intersección entre el SNR y el PAPR4Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5Representación de las variables $x y y$ 5Punto óptimo usando el método intercalado5Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA5Canal con ruido gaussiano blanco aditivo5portadoras en el canal AWGN5Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN5Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN5Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia5 |
| 3.1 3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7 3.8 3.9 3.10 3.11 3.12 | Lingrama de bioques de los entrolos de la primitação de la comunicación SC-FDMA4Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA4Intersección entre el SNR y el PAPR4Tipos de mapeo de portadoras con variables $S, N sf, y y x$ 5Representación de las variables $x y y$ 5Punto óptimo usando el método intercalado5Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA5Canal con ruido gaussiano blanco aditivo5Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN5Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando5Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN5Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN5Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN5Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia5Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN5Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia5 |

| 3.14 | Estructura del codificador para $(2,1,3)$ | 63 |
|------|---|-----|
| 3.15 | Diagrama de estado para $(2,1,3)$ | 64 |
| 3.16 | Diagrama de Trellis del ejemplo anterior | 65 |
| 3.17 | Algoritmo de Viterbi en t=0 $\dots \dots \dots$ | 66 |
| 3.18 | Algoritmo de Viterbi en t=1 $\dots \dots \dots$ | 67 |
| 3.19 | Algoritmo de Viterbi en t=2 $\dots \dots \dots$ | 67 |
| 4.1 | Tasa de error binario vs E_b/N_0 | 74 |
| 4.2 | Ganancia selectiva de frecuencia para SC-LFDMA y SC-IFDMA | 75 |
| 4.3 | Mapeo de portadoras para múltiples usuarios | 76 |
| 4.4 | Diversidad de frecuencias para SC-LFDMA y SC-IFDMA | 77 |
| 6.1 | BER vs SNR para OFDMA y SC-FDMA en el canal AWGN | 109 |
| 6.2 | BER vs SNR para OFDMA y SC-FDMA en el canal de desvanecimiento de | |
| | Rayleigh | 110 |
| 6.3 | Algoritmo de Viterbi en t=4 y t=5 $\dots \dots \dots$ | 119 |
| 6.4 | Algoritmo de Viterbi en t=6 y t=7 $\dots \dots \dots$ | 120 |

Índice de Ecuaciones

| 2.1 | Ecuación de la entropía | 12 |
|------|---|----|
| 2.2 | Ecuación de la capacidad de canal | 12 |
| 2.3 | Ecuación de la relación señal a ruido | 12 |
| 2.4 | Ecuación matemática de códigos convolucionales | 18 |
| 2.5 | Ecuación de polinomios generadores | 18 |
| 2.6 | Ecuación de códigos convolucionales con matriz generadora | 19 |
| 2.7 | Ecuación de la matriz generadora | 19 |
| 2.8 | Ecuación de la matriz generadora con conexiones establecidas | 19 |
| 2.9 | Ecuación de la matriz generadora en forma polinómica | 20 |
| 2.10 | Ecuación de la distancia de los códigos convolucionales | 22 |
| 2.11 | Ecuación de la distancia libre de los códigos convolucionales | 22 |
| 2.12 | Ecuación para corregir una secuencia erróne a de los códigos convolucionales $\ .$. | 23 |
| 2.13 | Ecuación matemática de la secuencia más probable del algoritmo de viterbi $\ .$. | 24 |
| 2.14 | Ecuación matemática del algoritmo de viterbi aplicando el teorema de Bayes | 24 |
| 2.15 | Ecuación matemática del algoritmo de viterbi considerando un proceso de Markov | 24 |
| 2.16 | Ecuación matemática del algoritmo de viterbi aplicando logaritmo natural $\ .\ .$ | 25 |
| 2.17 | Ecuación para cada una de las métricas del algoritmo de viterbi | 25 |
| 2.18 | Ecuación de la métrica total del algoritmo de viterbi | 25 |
| 2.19 | Ecuación de la métrica acumulada del algoritmo de viterbi | 25 |
| 2.20 | Ecuación de la tasa total del turbo código | 29 |
| 2.21 | Ecuación matemática del espectro dopper | 33 |
| 2.22 | Ecuación de la potencia de ruido de densidad espectral | 36 |
| 2.23 | Ecuación de la potencia de ruido atmosférico en vatios | 36 |
| 2.24 | Ecuación de la potencia de ruido atmosférico en dBm | 36 |
| 2.25 | Ecuación del mapeo de portadoras localizadas de SC-FDMA | 42 |
| 2.26 | Ecuación de los símbolos del dominio del tiempo de SC-LFDMA | 42 |
| 2.27 | Ecuación del mapeo de portadoras intercaladas de SC-FDMA | 42 |
| 2.28 | Ecuación de los símbolos del dominio del tiempo de SC-IFDMA | 43 |
| 2.29 | Ecuación del mapeo de portadoras distribuidas de SC-FDMA | 43 |
| 2.30 | Ecuación de los test de hipótesis | 45 |
| 3.1 | Ecuación de magnitud de la diferencia | 70 |
| 3.2 | Ecuación de proporción de sujetos | 70 |
| 3.3 | Ecuación de la distribución normal | 70 |
| 3.4 | Ecuación del tamaño de la muestra | 70 |

Acrónimos

 E_b/N_0 Energy per Bit to Noise Power Spectral Density Ratio.

 P_b Bit Error Probability.

16-QAM 16-Quadrature Amplitude Modulation.

3G Third Generation.

3GPP 3rd Generation Partnership Project.

 ${\bf 4G}\,$ Fourth Generation.

5G Fifth Generation.

 $\bf 64\text{-}QAM$ 64-Quadrature Amplitude Modulation.

ACS Add Compare Select.

AWGN Additive White Gaussian Noise.

BER Bit Error Rate.

BPSK Binary Phase-Shift Keying.

CDMA2000 Code Division Multiple Access 2000.

CP Cyclic Prefix.

DFT Discrete Fourier Transform.

DVB Digital Video Broadcasting.

FDE Frequency Domain Equalization.

FDMA Frequency Divison Multiple Access.

FEC Forward Error Correction.

GSM Global System for Mobile Communications.

HCCC Hybrid Concatenated Convolutional Codes.

ICs Integer Code Series.

IDFT Inverse Discrete Fourier Transform.

IoT Internet of Things.

ISI Intersymbol Interference.

LDPC Low Density Parity Check.

LLRs log-likelihood ratios.

LSR Linear Shift Register.

LTE Long Term Evolution.

LTE-Advanced Long Term Evolution-Advanced.

MAP Maximum A Posteriori.

MIMO Multiple-Input Multiple-Output.

ML Maximum Likelihood.

MMSE Minimum Mean Square Error.

MSB Most Significant Bit.

NSC Non-Sistematic Convolutional.

OFDM Orthogonal Frequency Division Multiplexing.

OFDMA Orthogonal Frequency-Division Multiple Access.

PAPR Peak-to-Average Power Ratio.

PCCC Parallel Concatenated Convolutional Codes.

PCCC Serial Concatenated Convolutional Codes.

 ${\bf Q}\,$ Spreading Factor.

 ${\bf QAM}\,$ Quadrature Amplitude Modulation.

QOSFBCs Quasi-Orthogonal Space-Frequency Block Codes.

QOSTFBCs Quasi-Orthogonal Space-Time-Frequency Block Codes.

 ${\bf QPSK}\,$ Quadrature Phase-Shift Keying.

RSC Recursive Systematic Convolutional.

 ${\bf SC}\,$ Sistematic Convolutional.

SC-DFDMA Single Carrier Distributed Frequency Divison Multiple Access.

SC-FDMA Single Carrier Frequency Divison Multiple Access.

SC-IFDMA Single Carrier Interleaved Frequency Divison Multiple Access.

SC-LFDMA Single Carrier Localized Frequency Divison Multiple Access.

SFBC Space Frequency Block Coding.

SNR Signal to Noise Ratio.

STBC Space Time Block Coding.

TD-SCDMA Time Division Synchronous Code Division Multiple Access.

WiMAX Worldwide Interoperability for Microwave Access.

Capítulo 1

Introducción

1.1. Prólogo del Capítulo de la Introducción

En este capítulo se presenta la introducción de la tesis, con el siguiente orden: los antecedentes y la motivación, el objetivo general y los objetivos específicos, las hipótesis de trabajo, la metodología a emplear y la descripción de la estructura de la misma.

1.2. Antecedentes

Las tecnologías basadas en la multiplexación por división de frecuencia ortogonal (OFDM), como evolución a largo plazo (LTE), se están volviendo más penetrantes. Los sistemas descendientes LTE, como LTE-Advanced, han adoptado esta técnica de modulación. Los sistemas celulares inalámbricos 5G probablemente seguirán esta tendencia. Es importante estudiar las fortalezas y debilidades de las modulaciones basadas en OFDM para mejorar el rendimiento con las nuevas generaciones. LTE utiliza OFDMA en la dirección descendente y SC-FDMA en la dirección ascendente. Hay mucha literatura [1][2][3][4] que menciona que el rendimiento de OFDMA es mejor que SC-FDMA. Se eligió SC-FDMA por su bajo PAPR de no ser así OFDMA también se utilizaría en el enlace ascendente. Las figuras del análisis de rendimiento del sistema LTE se muestran en el Anexo B. Este trabajo se centra en el análisis de tráfico en sentido ascendente, que utiliza SC-FDMA. Es bien sabido que la principal razón para usar el SC-FDMA en la dirección ascendente es reducir la relación de potencia de pico a promedio (PAPR). Tener bajo PAPR permite que la potencia de la señal varíe menos y por lo tanto la región de amplificación de la salida se utiliza mejor. Además, los sistemas PAPR altos son más propensos a la saturación de señal y otros efectos no lineales. Aunque la razón para usar SC-FDMA, en la dirección ascendente de LTE, es consensualmente acordada entre la comunidad de comunicación inalámbrica, la razón para elegir atributos más específicos de SC-FDMA es mucho menos obvia.

El atributo principal de SC-FDMA discutido aquí es el mapeo de portadoras. Existen tres

configuraciones principales: Localizada (SC-LFDMA), Distribuida (SC-DFDMA) e Intercalada (SC-IFDMA). Este trabajo estudia el mapeo de portadoras localizadas e intercaladas. LTE utiliza SC-LFDMA [5][6], y su uso se argumenta de varias maneras: a) El rendimiento del caudal [7][8], b) Ganancia selectiva de frecuencia [9], y c) Interferencia de acceso múltiple [10]. Por el contrario, los aspectos fuertes del SC-IFDMA incluyen: a) Bajo PAPR, b) Diversidad de frecuencias, y c) Eficiencia energética. El objetivo principal es desafiar estos conceptos para identificar las fortalezas y, de ser posible, mejorar aún más las técnicas de modulación futuras. Este trabajo realiza dos tipos de estudios: 1) Análisis exhaustivo en el mapeo de portadoras de SC-FDMA, específicamente SC-LFDMA y SC-IFDMA. Para estudiar las fortalezas y debilidades de SC-LFDMA y SC-IFDMA se genera un escenario donde se considera el canal AWGN y 2) Para poder enfatizar los beneficios de SC-IFDMA se genera dos escenarios: a) Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN y b) Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN. El ruido estudiado en este trabajo es el AWGN. Específicamente se quiere estudiar el beneficio de los tipos de mapeo de portadoras usando redundancia. Como escenario de control se utiliza el mismo esquema pero sin redundancia. Hasta donde nosotros conocemos este trabajo no ha sido publicado en ninguna conferencia, revista u otro documento científico.

1.3. Motivación

Como mencionamos anteriormente, los sistemas de comunicaciones móviles LTE utiliza el mapeo de portadoras localizadas para el canal de enlace ascendente. Se prefiere este esquema, ya que el modo localizado tiene un mejor rendimiento que el modo intercalado. Por otra parte, el modo intercalado tiene un bajo PAPR en comparación al modo localizado. Entre estas métricas, el rendimiento es el más importante, por esta razón se utiliza el mapeo de portadoras localizadas. Hay que mencionar, que el sistema SC-FDMA fue elegido por su bajo PAPR, y tener un alto PAPR como el modo localizado no es una fortaleza para el canal de enlace ascendente. De esta manera, nuestra hipótesis original es encontrar un equilibrio entre el SNR y el PAPR. Es decir, una nueva métrica de distribución de mapeo de portadoras, donde el rendimiento sea alto y el PAPR bajo. En la Figura 1.1 se muestra la hipótesis original.



Figura 1.1: Hipótesis original

Con la ayuda del profesor Claudio Estevez, se publico un artículo de investigación en la 8^a Conferencia Latinoamericana de Comunicaciones de la IEEE (LATINCOM) 2016 [11]. El paper enviado y aceptado por el LATINCOM se muestran en el Anexo A. Los resultados muestran que el rendimiento de E_b/N_0 vs BER es exactamente el mismo para todos los modos de portadoras. Esto se debe a que la energía promedio del símbolo es la misma para todos los casos. Además, los resultados confirman que el PAPR del modo intercalado es el más bajo de todos los modos. En la Figura 1.2 se muestra la hipótesis encontrada.



La principal motivación de este trabajo de tesis es estudiar el beneficio de los tipos de

mapeo de portadoras bajo dos escenarios: a) Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN y b) Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN. Como se ha mencionado, el ruido estudiado es el AWGN. Particularmente se quiere estudiar el beneficio de los tipos de mapeo de portadoras usando redundancia. Como escenario de control se utiliza el mismo esquema pero sin redundancia.

1.4. Objetivos

1.4.1. Objetivo General

Probar que el modo intercalado combinado con Trellis-Viterbi es más robusto ante bajo SNR que el modo localizado combinado con Trellis-Viterbi bajo diferentes tipos de escenarios en el canal.

1.4.2. Objetivos Específicos

- 1. Realizar un estudio teórico de las técnicas modernas de modulación basadas en OFDM.
- 2. Diseñar e implementar el sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi bajo diferentes tipos de escenarios en el canal.
- 3. Analizar los resultados obtenidos de las simulaciones del sistema SC-FDMA con y sin Trellis-Viterbi.
- 4. Evaluar la distribución de portadoras más optima, considerando E_b/N_0 , PAPR, energía de símbolo y BER.

1.5. Hipótesis del Trabajo y Metodología

El rendimiento de SC-IFDMA sin Trellis-Viterbi es mejor ante bajo SNR que SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi bajo diferentes tipos de escenarios en el canal.

El rendimiento y PAPR de SC-IFDMA con Trellis-Viterbi es mejor ante bajo SNR que SC-LFDMA con Trellis-Viterbi bajo diferentes tipos de escenarios en el canal.

La metodología propuesta para realizar el presente trabajo de investigación emplea estudio teórico, experimentación y evaluación. La primera corresponde a realizar un estudio de los temas relacionados a este trabajo. La segunda, los métodos científicos de investigación para alcanzar los objetivos específicos y, por último, la discusión del análisis de los resultados.

1.6. Estructura de la Tesis

Para una mejor comprensión del trabajo, se divide su presentación en 5 capítulos:

El capítulo I, presenta al lector una breve introducción a los antecedentes, las motivaciones que dan sentido al trabajo, los objetivos (generales y específicos), las hipótesis del trabajo y un resumen de la metodología a seguir. El capítulo II, entrega los antecedentes de los temas relativos a esta tesis y una discusión bibliográfica de la misma.

El capítulo III, establece la metodología seguida para realizar el estudio de un sistema de comunicación SC-FDMA. El capítulo IV, entrega los resultados obtenidos del trabajo y sus discusiones. Finalmente, el capítulo V, presenta las conluciones en base a los objetivos específicos, recomendaciones y trabajos futuros sugeridos.

1.7. Epílogo del Capítulo de la Introducción

En esta parte del trabajo, se presentó los antecedentes y la motivación, donde se enfatiza el atributo principal de SC-FDMA estudiado en este trabajo. Además, se realizó el objetivo principal que se quiere alcanzar con la investigación y los objetivos específicos que se pretende realizar en cada una de las etapas del trabajo. También, se presentó las hipótesis de trabajo y la metodología a emplear. Asimismo, se realizó la descripción de la estructura de la tesis.

Capítulo 2

Marco Teórico

2.1. Prólogo del Capítulo del Marco Teórico

En este capítulo se entrega al lector una descripción de los temas relacionados a este trabajo de investigación. Se comienza con una introducción a la comunicación digital. Luego, exponemos los teoremas de codificación de fuente y de canal. Seguido, presentamos los algoritmos de decisión soft y decisión hard que se utilizán en el demodulador de los sistemas de comunicación. Posteriormente, mostramos los tipos de codificación de canal, donde se estudia particularmente los códigos de bloque, códigos convolucionales y turbo códigos. Luego, presentamos las características del canal de radio, donde nos centraremos en los principales impedimentos de transmisión encontrados por las señales celulares. Seguido, mostramos las tecnologías habilitadoras LTE, donde se estudia las técnicas modernas de modulación OFDMA y SC-FDMA. Finalmente, presentamos los modelos de detección, específicamente el método estadístico test de hipótesis. Para cada uno de estos temas realizamos una discución bibliográfica aplicados a los sistemas celulares inalámbricos 5G.

2.2. Introducción a la Comunicación Digital

2.2.1. Objetivos del Diseño del Sistema de Comunicación

La comunicación digital implica la transmisión de mensajes utilizando alfabetos finitos (símbolos finitos) durante intervalos de tiempo finitos (intervalo de símbolo finito). Cualquier sistema de comunicación (ya sea de naturaleza analógica o digital) en el mercado de consumo electrónico (ya sean discos duros, discos compactos, telefonía, sistemas de comunicación móvil, etc.) está formado por los siguientes elementos, como se representa en la siguiente Figura 2.1.



Figura 2.1: Diagrama de bloques de un sistema de comunicaciones

Los objetivos principales de un ingeniero de diseño de comunicaciones (uno que diseña un sistema de comunicación práctico) sería:

1) Reducir el ancho de banda necesario para enviar datos

El ancho de banda, un recurso limitado y valioso, es la diferencia entre la frecuencia más alta y la más baja asignada para transmitir un mensaje en cualquier sistema de comunicación. Por ejemplo, en la tecnología GSM, el ancho de banda típico asignado para un solo usuario es de 200 KHz. Un mayor ancho de banda proporciona espacio para transmitir más datos y más velocidad de transmisión (medida en bits por segundo, "bps"). El objetivo de reducir el ancho de banda es necesario debido a las crecientes demandas de ancho de banda y la limitada disponibilidad del espectro de comunicación. Una velocidad de descarga de 56 Kbps se sintió suficiente hace algunos años, pero ahora no es así. Por lo tanto, es esencial enviar más datos en menor ancho de banda. Esto se logra comprimiendo los datos en el extremo transmisor y descomprimiéndolos en el extremo receptor. Un "Codificador de Fuente" y un "Decodificador de Fuente" sirven para este propósito.

2) Para que los datos sean robustos frente a entornos hostiles

Los datos se corromperán cuando se envíen en medios hostiles (lo que se conoce como "canal"). Por ejemplo, los teléfonos móviles funcionan en un entorno muy ruidoso en el que las fuentes de ruido pueden ser una o más de las siguientes: interferencia de otros usuarios móviles,

ruido de encendido, ruido térmico, interferencia multitrayecto y otros ruidos artificiales. La codificación de canales es una técnica para hacer que los datos transmitidos sean robustos a dichos ruidos, lo que significa que aún puede recuperar sus datos (utilizando un decodificador de canales) intactos, incluso si están dañados por cierta cantidad de ruido.

3) Enviar datos a larga distancia

Obviamente, los datos deben enviarse a larga distancia a través de cualquier medio utilizado para/por el sistema de comunicación. Los medios pueden ser simples alambres de cobre de par trenzado utilizados en redes telefónicas o medios aéreos en el caso de un sistema de comunicación móvil o satelital. En el mundo físico, no es posible enviar una señal (llevando datos) a una distancia infinita. De acuerdo con la ley del cuadrado inverso de la distancia, la intensidad de la señal transmitida es inversamente proporcional al cuadrado de la distancia.

Intensidad de senal
$$\alpha \frac{1}{\text{distancia}^2}$$

La ley del cuadrado inverso de la distancia funciona en todos los rincones y rincones del mundo para atenuar cada vez más la intensidad de la señal a lo largo de la distancia y eventualmente matar la señal por completo. Los datos pueden viajar largas distancias si tiene más energía. Ahora el desafío es aumentar la energía de la señal para que pueda viajar la larga distancia prevista.

Una señal enviada a través de un medio es esencialmente una onda electromagnética. Según la ecuación de Planck-Einstein, la energía de un fotón y la frecuencia de la onda electromagnética asociada están relacionadas por

$$E = hv$$

Donde E = energía de la señal transmitida, h = constante de Planck y v = frecuencia de transmisión.

La ecuación mencionada anteriormente implica que la energía de la señal se puede aumentar al aumentar la frecuencia de transmisión. De manera equivalente, la frecuencia de los datos debe cambiarse de una región de frecuencia más baja a una región de frecuencia más alta. Esto se logra mediante modulación. La demodulación es la operación complementaria que restaura los contenidos de frecuencia originales de un mensaje.

2.2.2. Codificación y Decodificación de Fuente

La codificación de fuente, el primer bloque en la arquitectura del sistema de comunicación que se muestra en la figura anterior, es el proceso de codificación de la información que utiliza un número de bits menor que la versión no codificada de la información. Esencialmente es el otro nombre para la compresión. Todas las técnicas de compresión de datos se pueden clasificar en dos categorías, a saber, las técnicas de compresión sin pérdida y las técnicas de compresión con pérdida. En la compresión sin pérdida, los datos originales exactos se pueden reconstruir a partir de datos comprimidos. Pero en la compresión con pérdida existen algunos errores después de la compresión, pero esos errores no son obvios ni perceptibles.

2.2.3. Codificación y Decodificación de Canales

El siguiente bloque en un sistema de comunicación es el bloque de codificación de canal. Hay una diferencia importante entre la codificación del canal y la codificación de la fuente. La codificación de fuente intenta comprimir los datos para mejorar la utilización del ancho de banda, mientras que la codificación de canales intenta agregar redundancia a los datos para hacerlo más confiable (lo que reduce la tasa de datos) y por lo tanto más robusto contra el ruido del canal. La codificación de canales reduce la velocidad de datos y mejora la confiabilidad del sistema.

2.2.4. Pasos en el Diseño de Codificación de Canal

- 1. Identificar el canal o el medio de comunicación.
- 2. Modele el canal de acuerdo con su naturaleza o elija entre los modelos predefinidos que mejor se adapte al entorno real.
- 3. Decida sobre el tipo de estrategia de codificación que dará mejores resultados de rendimiento requeridos realizando simulaciones.

2.2.5. Algunos Modelos de Canales

Se desarrollaron varios modelos de canales para diseñar un sistema de comunicación de acuerdo con el posible tipo de canal que uno pueda usar. Dos de ellos se enumeran aquí.

Canal binario simétrico (BSC)

En este modelo, el transmisor envía un bit y el receptor lo recibe. Supongamos que si existe una probabilidad de que este bit se invierta, entonces se lo denomina canal binario simétrico. Bajo este modelo, la probabilidad de recepción errónea es "p" y la probabilidad de recepción correcta está dada por 1-p. Esta situación se puede representar diagramáticamente como se muestra en la siguiente Figura 2.2.



Figura 2.2: Representación del canal binario simétrico

Dado el bit transmitido representado por "X" y el bit recibido representado por Y, en términos de probabilidad condicional, el canal simétrico binario puede representarse como:

P(Y = 0 | X = 0) = 1 - PP(Y = 0 | X = 1) = PP(Y = 1 | X = 0) = PP(Y = 1 | X = 1) = 1 - P

La probabilidad condicional anterior especifica que la probabilidad de recepción errónea (enviada X = 0 y recibida Y = 1 o viceversa) es "p" y la probabilidad de recepción correcta es "1-p".

Canal de ruido gaussiano blanco aditivo (AWGN)

En este modelo, se supone que el ruido del canal tiene naturaleza gaussiana y es aditivo. En comparación con otros canales equivalentes, el canal AWGN produce la corrupción máxima de bit y se supone que los sistemas diseñados para proporcionar confiabilidad en el canal AWGN brindan mejores resultados de rendimiento en otros canales del mundo real. Pero el rendimiento real puede variar. El canal AWGN es un buen modelo para muchos enlaces de comunicación por satélite y espacio profundo. En las comunicaciones de datos en serie, el modelo matemático AWGN se utiliza para modelar el error de temporización causado por fluctuación de fase aleatoria. La distorsión producida por la transmisión sobre un medio con pérdida se modela como la adición de un valor aleatorio gaussiano de media cero a cada bit transmitido.

2.2.6. Enfoque de Diseño de Codificación de Canal

El enfoque de diseño que se usa ampliamente se denomina corrección de errores de reenvío (FEC). Esta técnica de corrección de errores se usa para enviar datos a través de canales

ruidosos no confiables. La información transmitida se agrega con bits redundantes usando codificación de corrección de errores (ECC), también llamada "codificación de canal". Este enfoque nos permite detectar y corregir los errores de bit en el receptor sin la necesidad de retransmisión. Es importante tener en cuenta que la corrección y detección de errores no son absolutos sino más bien estadísticos. Por lo tanto, uno de nuestros objetivos es minimizar el BER (tasa de errores de bits) dado un canal con ciertas características de ruido y ancho de banda.

En este método, K bits originales, que también se llaman bits de información, se reemplazan con N>K nuevos bits llamados "bits codificados" o "palabras de código". La diferencia N-K representa la cantidad de bits redundantes agregados a los bits de información. Las técnicas de codificación de control de errores se utilizan para producir las palabras de código a partir de los bits de información. Las palabras de código llevan consigo un potencial inherente (hasta cierto punto) para recuperarse de las distorsiones inducidas por el ruido del canal. La técnica de decodificación correspondiente en el receptor usa la información redundante en la palabra de código e intenta restaurar la información original, proporcionando así inmunidad contra el ruido del canal. Existen dos esquemas generales para la codificación de canales: códigos de bloques lineales y códigos de convolución (lineales). Existen incluso otros esquemas/categorías sofisticados como la modulación codificada en Trellis (TCM) que combina tanto el codificador de canal como las partes del modulador en una sola entidad, técnicas de codificación de canales no lineales, etc. Para simplificar, no entraremos en la jungla de las técnicas avanzadas de codificación de canales.

2.3. Fundamentos de la Codificación de Canal

Es bien conocido que Shannon marcó un antes y un después en la teoría de la comunicación y la información con la publicación de su artículo *A Mathematical Theory of Communication* en 1948 [12]. En él introducía, entre otros muchos aspectos, vocabulario totalmente nuevo dentro del campo de las comunicaciones, como por ejemplo los conceptos de entropía o capacidad de canal, que nadie hasta entonces había descrito. Pero sobre todo ese artículo destacó por dos teoremas introducidos que tuvieron una grandísima importancia en el desarrollo de las comunicaciones digitales:

- 1. Teorema de la codificación de fuente: En el que nos indica que el número de bits necesarios para describir una fuente (\bar{l}) puede aproximarse a la correspondiente entropía (H) tanto como se desee. Así obtenemos que: $\bar{l} \ge H$.
- 2. Teorema de la codificación de canal: Donde nos informa que los errores obtenidos en recepción pueden disminuirse tanto como deseemos siempre y cuando la velocidad de transmisión (R) sea menor que la capacidad del canal (C), es decir, R < C.

Como ya se ha comentado y como es de suponer, después de observar el teorema de la codificación de fuente, Shannon introdujo la definición de entropía, que se rige por la siguiente expresión:

$$H = -\sum_{i} p_{i} \times log_{2}(p_{i}) \quad bits/simbolo \tag{2.1}$$

Donde H es la entropía y p_i es la probabilidad de cada uno de los símbolos que genera la fuente.

De la misma manera y después de haber visto el teorema de la codificación de canal, también entendemos que Shannon haya introducido en el mismo artículo la expresión matemática de la *Capacidad de Canal*:

$$C = W \times \log_2\left(1 + \frac{S}{N}\right) bits/seg$$
(2.2)

Donde C es la capacidad máxima del canal si deseamos asegurar una probabilidad de error tan pequeña como necesitemos, W es el ancho de banda del canal (en unidades lineales) y S/N corresponde con la relación señal a ruido (también en unidades lineales). En definitiva este teorema viene a decirnos que si disponemos de una fuente que genera información a una velocidad de R bits/s, podremos transmitir dicha información por el canal y con una tasa de error tal que podamos decodificar en recepción correctamente si R < C.

Análogamente podríamos preguntarnos por la relación señal a ruido (E_b/N_0) mínima necesaria para poder garantizar la correcta transmisión de la información. Con esta finalidad, manipulando la expresión 2.2 podemos llegar a la expresión 2.3:

$$\frac{E_b}{N_0} = \frac{2^{R_b/W}}{R_b/W} = \frac{2^r - 1}{r}$$
(2.3)

Donde R_b corresponde con la tasa binaria de transmisión y r a la tasa de codificación de canal.

Bien es conocido también que Shannon nos mostró los límites que podemos alcanzar tanto en la codificación de fuente (entropía) como en la codificación de canal (capacidad del canal), pero no nos mostró la forma de alcanzarlos. Es por ello que a partir de ese momento aparecieron nuevas áreas de investigación en el campo de las comunicaciones digitales, tratando de crear codificadores de fuente y correctores de errores que nos permitan alcanzar dichos límites.

2.4. Decisión Soft vs Decisión Hard

Es muy importante tener en consideración estos dos conceptos, ya que de ellos depende que tengamos una mejor o peor implementación en nuestro sistema. Si el demodulador (en un sistema de transmisión que podría ser el de la Figura 2.1) realiza una *decisión hard* (esto quiere decir, a su salida tenemos un "0" ó un "1", y nada más) y entrega el resultado al decodificador corrector de errores (o decodificador de canal), éste no tendrá ninguna información adicional sobre el canal; no sabrá si estamos muy seguros de que ese valor es correcto o, por el contrario, de que el valor verdaderamente obtenido estaba muy próximo al umbral establecido para decidir qué bit era y, por consiguiente, de que podemos habernos equivocado con una cierta probabilidad más o menos importante.

Sin embargo, si utilizamos una *decisión soft* en el demodulador, la información que pasaremos al decodificador de canal será mayor, ya que dispondremos de 2^n valores para codificar la información obtenida, donde *n* es el número de bits utilizados en la cuantificación de dichos valores recibidos. Así, por ejemplo, si utilizamos 3 bits en la cuantificación, dispondremos de 8 valores para representar dos posibles transmisiones: "0" ó "1". De esta manera, si el valor recibido se cuantificó con un "1₄", según la Figura 2.3, podemos decir que el valor recibido es un "1" con una probabilidad muy elevada. Por el contrario si recibimos un "0₁", nos decantaremos por pensar que se había transmitido un "0" lógico pero no estaremos muy convencidos de ello.



Figura 2.3: Valores recibidos con decisión soft en un canal discreto sin memoria

Gracias a esta información añadida que obtenemos al utilizar *decisión soft* podremos alcanzar mejores resultados en la tasa de error con los códigos correctores de errores que utilicen esta propiedad.

2.4.1. Discusión Bibliográfica de Decisión Soft vs Decisión Hard

En esta parte del trabajo, hablaremos de los estudios recientes publicados en instancias internacionales. Nos centraremos en enfatizar que algoritmo presenta mejores resultados a la hora de implementarlos en los demoduladores de los sistemas de comunicaciones. Dicho esto, presentamos un estudio por los autores Rinu Jose y Ameenudeen Pe [13]. En este trabajo se compara en términos de rendimiento de la tasa de error de bit (BER) los algoritmos de decodificación de decisión hard y decisión soft de los códigos LDPC en el canal AWGN a diferentes velocidades de código y niveles de relación de señal a ruido (SNR). Los resultados muestran que el algoritmo de decodificación de decisión soft en el dominio de registro proporciona un mejor rendimiento de BER que el algoritmo de decodificación de decisión hard, independientemente del nivel de SNR.

El siguiente estudio publicado por los autores Oluwafemi I. Kolade y Daniel J. J. Versfeld [14]. Presenta un decodificador de decisión soft eficiente para códigos de bloques de permutación cuando se asume el canal AWGN y canales no selectivos de frecuencia de desvanecimiento lento. Los resultados muestran que el algoritmo propuesto logra una mejor ganancia de codificación en comparación con la decodificación de decisión hard. Una característica destacada del decodificador de decisión soft es que funciona dentro de la complejidad computacional práctica, especialmente para los grandes libros de códigos.

Otro trabajo publicado por los autores O. O. Ogundile y Y. O. Genga [15]. Presenta un algoritmo de decisión soft (SD) iterativo a nivel de símbolo para códigos Reed-Solomon basado en ecuaciones de verificación de paridad. El rendimiento del índice de error del algoritmo resultante se compara con el algoritmo de decisión hard Berlekamp-Massey (BM) y el algoritmo Koetter y Vardy-Guruswami y Sudán (KV-GS). El resultado verifica que el algoritmo iterativo (SD) supera a los algoritmos KV-GS y BM en un margen significativo mientras mantiene un nivel de complejidad de tiempo de decodificación razonable.

Los siguientes trabajos publicados por los autores Xuemei Li y Stefan Scholl [16] [17]. Han demostrado que la decodificación de decisión soft para códigos Reed-Solomon proporciona grandes ganancias de codificación en comparación con la decodificación de decisión hard convencional. La discución de estos trabajos de investigación nos lleva ha decidir que el algoritmo de decisión soft presenta mejores resultados que el algoritmo de decisión hard.

2.5. Tipos de Codificación de Canal

Los códigos correctores de errores o de codificación de canal pueden dividirse en *Códigos de Bloque* y *Códigos Convolucionales* [18]. Puede definirse una tercera clase de códigos, llamada *Turbo Códigos*, que según el autor que los describa pueden ser considerados incluso como una sub-clase de los códigos de bloque o de los códigos convolucionales. Esto es así porque los Turbo Códigos, al igual que los códigos de bloque, necesitan que todo el bloque de información a codificar y decodificar esté presente para comenzar cualquiera de estos dos procesos. Sin embargo, no obtiene los bits de paridad a partir de un sistema de ecuaciones (como los códigos de bloque), sino a partir de un registro de estados, como los códigos convolucionales. Es más, utiliza un mínimo de dos códigos convolucionales simples RSC para ello. Nosotros nos decantaremos por clasificarlos como una tercera clase de códigos independientes surgida de una mezcla de las dos anteriores.

Cabe mencionar que los códigos de bloque pueden dividirse a su vez en lineales y no lineales. Y dentro de los lineales podemos dividirlos en cíclicos y no cíclicos. Los más utilizados son los lineales, ya que gracias a esta propiedad es más sencillo implementar la codificación y la decodificación. Y dentro de ellos los más utilizados son los cíclicos, ya que esta propiedad nos permitirá realizar implementaciones tanto software como hardware. La Figura 2.4 nos muestra la clasificación de los códigos correctores de errores.



Figura 2.4: Clasificación de los códigos correctores de errores

2.6. Códigos de Bloque

Los códigos de bloque añaden la redundancia necesaria para discernir y corregir errores en forma de bloques (tal y como indica su nombre) y dependen única y exclusivamente de los datos a codificar en ese momento (en ningún caso dependen de datos anteriores). Se forman tomando bloques de información de longitud k, cuyas filas son llamadas secuencias de información, y codificándolas dentro de otras secuencias de longitud n, cumpliéndose n > k. Los bits añadidos (los últimos (n-k) bits) son llamados bits de paridad, y son utilizados en el decodificador para encontrar y corregir errores. Cabe resaltar que dichos códigos se comportan muy bien frente a ráfagas de errores (muy frecuentes en sistemas de comunicaciones como los inalámbricos).

A diferencia de los códigos convolucionales (que veremos a continuación), los códigos de bloque necesitan disponer de todo el bloque de información para comenzar a codificar. Este hecho es un inconveniente para algunas aplicaciones, ya que disponer de toda la información previamente a la codificación implica un cierto retardo que no siempre será tolerable.

Otro inconveniente que presenta esta clase de códigos es que trabajan recibiendo decisión hard del canal, y como ya se ha comentado, para alcanzar mejores resoluciones próximas al límite de Shannon necesitamos utilizar decisión soft. Esta será la razón de peso por la que no utilicemos este tipo de codificación de canal en nuestro sistema a simular. A la hora de decodificar la información recibida suelen utilizarse diversos métodos algebraicos.

2.6.1. Discusión Bibliográfica de los Códigos de Bloque

En esta parte del trabajo, realizamos un análisis de los estudios recientes publicados en instancias internacionales. Discutiremos las ventajas y desventajas de los codigos de bloques en los sistemas de comunicaciones inalámbricos. Los siguientes estudios publicados por los autores Chang-Ju Lin y Chih-Yao Huang [19] [20], habla de la codificación de bloque de frecuencia de espacio convencional (SFBC) utilizada en sistemas de múltiples entradas de múltiple salida (MIMO) que permuta las componentes espectrales de la señal transmitida y hace que SC-FDMA pierda la propiedad de baja PAPR.

Otro trabajo publicado por los autores Farokh Koroupi y Alireza Morsali [21]. Presenta los códigos de bloques de espacio-frecuencia cuasi-ortogonales (QOSFBCs) y los códigos de bloques de espacio-tiempo-frecuencia cuasi-ortogonales (QOSTFBCs) que se encuentran entre los principales candidatos para la implementación en sistemas de comunicaciones de múltiples entradas y múltiples salidas. En este trabajo, estos códigos se introdujeron para dos antenas de transmisión y se demuestra que son de diversidad total dentro de canales con perfil de igual potencia y retardos enteros.

El siguiente estudio publicado por los autores Mitchell J Grabner y Xinrong Li [22]. Muestran que el uso actual de códigos de bloques de espacio-tiempo algebraicos (STBC) como códigos dorados y códigos enteros (ICs) en sistemas de comunicación inalámbricos de múltiples entradas y múltiples salidas (MIMO) está limitado por la falta de capacidad de los decodificadores para producir logaritmo de verosimilitud ratios (LLRs) para la compatibilidad con los códigos avanzados de corrección de errores de entrada suave (FEC).

Aunque este tipo de codificación de canal es un poco antigua, todavia hay muchos estudios que se realizan para otras aplicaciones.

2.7. Códigos Convolucionales

Dado que los constituyentes que forman los codificadores de los Turbo Códigos son Códigos Convolucionales, en este apartado explicaremos detenidamente estos códigos correctores de errores que durante años han sido ampliamente utilizados en multitud de aplicaciones. Y es que la propiedad de poder utilizar información soft del canal en tiempo real ha sido la gran ventaja sobre los códigos de bloque y la que ha hecho posible su utilización en muchos sistemas de comunicaciones. Así pues, presentamos a continuación dichos códigos, y más concretamente los binarios, es decir, aquellos cuyos datos de entrada pueden adquirir los valores $\{0, 1\}$.

2.7.1. Estructura del Codificador

Como ya se ha comentado previamente, la codificación convolucional no necesita disponer de todo un bloque de información a codificar para comenzar dicho proceso. Es más, cada vez que recibimos un bit de información podemos codificarlo teniendo en cuenta únicamente el estado del codificador en ese instante, por lo que vemos que es un tipo de codificación que depende de los bits transmitidos en instantes anteriores. Este hecho no quiere decir que a la hora de codificar finalmente dividamos la información a transmitir en bloques cuya longitud nos sea adecuada, ya que esto facilitará ambos procesos: la codificación y la decodificación.

El proceso de codificación introduce la redundancia aprovechando las características bien conocidas de los registros de estados (LSR, Linear Shift Register). En ellos nos basta conocer la entrada y el estado del codificador para automáticamente obtener la salida. Con tal finalidad un conjunto de m biestables nos almacenará los valores de las m entradas anteriores, obteniendo así un total de 2^m estados posibles. La secuencia de bits codificada se genera como suma en módulo dos de las diferentes uniones establecidas en el codificador. Un ejemplo es el que se muestra en la Figura 2.5, donde se observan los biestables y las sumas *xor* efectuadas.



Figura 2.5: Ejemplo de codificador convolucional de memoria 2

Existen una serie de parámetros de interés que definen y caracterizan un código convolucional, y son los siguientes:

- 1. Tasa de codificación (r): Relación entre los bits de entrada (k) y los de salida (n). Suele expresarse en forma de fracción: r = k/n. El codificador del ejemplo anterior tiene una tasa de 1/3, ya que por cada bit de entrada (u_k) tenemos tres de salida (v^0, v^1, v^2) .
- 2. Memoria máxima (m): El número de biestables del codificador define la memoria de dicho codificador. Pero el máximo número de biestables dentro de un mismo registro de estado nos define la memoria máxima. Para el caso en el que r=1/n, es decir, tengamos una sola entrada, los conceptos de memoria y memoria máxima coinciden.
- 3. Constraint length (K): Nos indica el número máximo de bits de los cuales depende la salida. Según esta definición: K = m + 1.

Si describimos el proceso de codificación de forma matemática observamos que dicho proceso consiste en realizar tantas *convoluciones* como salidas tengamos (de ahí el nombre de estos códigos). Por lo que podemos escribir para cada una de las salidas:

$$v_k^n = \sum_{i=0}^m g_{i,k}^{(n)} \times u_{k-1}$$
(2.4)

Donde *n* representa cada una de las salidas del codificador, *k* es el instante en el que entra el dato u_k y $g_{i,k}^{(n)}$ representa el polinomio formado por cada una de las conexiones del registro de estados para la salida *n*. $g^{(n)} = \left\{g_{i,k}^{(n)}\right\}$ son los generadores de los codificadores, expresados en forma octal.

2.7.2. Representaciones del Codificador

Existen varias formas equivalentes de representar la codificación realizada por un código convolucional. Las más utilizadas son:

- 1. Forma matricial o polinómica.
- 2. Diagrama de estados.
- 3. Diagrama de caminos (Trellis Diagram Representation).

2.7.3. Representación Matricial o Polinómica

Para tener una representación matricial o polinómica completa tenemos dos posibilidades: o bien describimos los polinomios generadores (o matriz de conexiones) de cada una de las salidas, o bien la matriz generadora del código que nos indica las conexiones que se efectúan en cada uno de los biestables.

Polinomios generadores o matriz de conexiones

Describir los polinomios generadores de cada una de las salidas es muy sencillo, ya que solo consiste en asignar los valores "1" o "0" a cada una de las conexiones del LSR dependiendo de si existen ("1") o no ("0"), incluyendo la del bit de entrada y teniendo en cuenta que ésta es la conexión de menor peso. Así, cada uno de los polinomios tendrá un grado máximo igual a la memoria (m), y vendrá dado según la siguiente expresión:

$$g^{i} = g^{i}_{0} + g^{i}_{1} \times D + \dots + g^{i}_{m} \times D^{m}$$
(2.5)

Donde g_j^i nos indica el valor de la conexión j para la salida i, y tomará el valor "1" si existe esa conexión físicamente y "0" si no existe. En el ejemplo de la Figura 2.5 tenemos los siguientes polinomios:

$$g^{0}(D) = 1 + D$$
 $g^{1}(D) = 1 + D^{2}$ $g^{2}(D) = 1 + D + D^{2}$

Todos los polinomios del codificador suelen expresarse en forma octal. Y cuando mostramos todos los polinomios generadores en forma de matriz estamos hablando de la matriz de conexiones (G). En nuestro ejemplo:

$$G = \left\{ g^0, g^1, g^2 \right\} = \left\{ 6, 5, 7 \right\}$$

Matriz generadora del código (G)

La representación de la matriz generadora G (mismo símbolo que para la matriz de conexiones), al igual que los polinomios generadores de cada salida, muestra las conexiones hardware de los LSR que intervienen en las sumas módulo-2 que se efectúan. La diferencia se encuentra en que ahora nos fijaremos en las conexiones efectuadas a la entrada o salida de un mismo biestable para todas las salidas.

En general y para un código convolucional de tasa de codificacion k/n la representación matricial G consistira en una matriz de k filas, donde cada una de ellas contendrá toda la información de cada uno de los LSR del código, cumpliendo (según la notación de la Figura 2.5):

$$v = u \times G \tag{2.6}$$

Pero tal y como habíamos mencionado anteriormente, nos interesan los casos en que k=1, por lo que G pasará a ser una matriz de una sola fila, y en ella tendremos tantos elementos como conexiones posibles, es decir, la memoria del codificador más uno (m+1):

$$G = [G_0, G_1, ..., G_m]$$
(2.7)

Cada G_i representa las conexiones establecidas en cada una de las salidas para el biestable *i*. Por lo que también las podemos expresar como:

$$G_{i} = \left[g_{i}^{0}, g_{i}^{1}, ..., g_{i}^{n-1}\right]$$
(2.8)

Donde g_i^j representa la conexión *i* de la salida *j* del LSR, y cuyo valor será "1" si existe la conexión para el biestable *i-ésimo* de dicha salida y "0" en caso contrario. Normalmente esta expresión suele realizarse de forma *polinómica*, por lo que pasamos a tener:

$$G(D) = G_0 + G_1 \times D + \dots + G_m \times D^m$$
(2.9)

Así, volviendo al caso del codificador de la Figura 2.5, tenemos la siguiente matriz generadora:

$$G(D) = [111] + [101] \times D + [011] \times D^2$$

2.7.4. Diagrama de Estados

Esta es una de las técnicas más utilizadas para describir el funcionamiento de un código convolucional. Consiste en mostrar gráficamente las transiciones entre los diferentes estados teniendo en cuenta el estado actual y el bit de entrada. Para el ejemplo de la Figura 2.5 tenemos el siguiente diagrama:



Figura 2.6: Diagrama de estados del codificador de la Figura 2.5

En la Figura 2.6 se observa que la información del estado del codificador se encuentra en los círculos. En este caso, al ser el codificador de memoria 2 tenemos cuatro estados posibles: $S_0 = 00, S_1 = 10, S_2 = 01$ y $S_3 = 11$. Cada nuevo bit de entrada causa una transición entre estados, descrita mediante las líneas unidireccionales que unen dichos círculos. La información incluida en cada trayectoria de transición, denotada como u/v, representa el bit de entrada u y la palabra codificada de salida v teniendo en cuenta el estado S_i en el que nos encontramos. En este caso tenemos un codificador de rate 1/3, por lo que por cada bit de entrada tendremos 3 de salida (tal y como nos indica el diagrama).

2.7.5. Diagrama de Caminos (Trellis o Enrejado)

Esta forma es básicamente una re-descripción del diagrama de estados, pero es muy utilizada debido a que hace más fácil y entendible el proceso de decodificación. Consiste en mostrar todas las posibles transiciones entre estados para cada iteración temporal (puede entenderse como una expansión temporal del diagrama de estados). El *trellis* siempre comienza en el estado cero (S_0) , debido a que también en la practica cada vez que se comienza la transmisión de un nuevo bloque debe partirse del estado cero, para así comenzar posteriormente la decodificación desde un estado conocido. Normalmente una leyenda acompaña al *trellis* para mostrar las transiciones de estados y sus correspondientes entradas y salidas (u/v) de forma general.

He aquí el trellis y la leyenda del codificador del ejemplo de la Figura 2.5 se muestran en la Figura 2.7 y Figura 2.8, respectivamente:



Figura 2.7: Trellis del codificador de la Figura 2.5


Figura 2.8: Leyenda del codificador de la Figura 2.5

2.7.6. Distancias de los Códigos Convolucionales

Las distancias de un código de canal son muy importantes, ya que reflejan la capacidad de dicho código para detectar y corregir errores. Existen dos conceptos básicos a tener en cuenta a la hora de hablar de las distancias de un código: *peso* y *distancia de Hamming*. El *peso de Hamming* de una secuencia, $w_H(x)$, es el número de posiciones distintas de cero dentro de la secuencia x. Análogamente, la *distancia de Hamming* entre dos secuencias, $d_H(x_1, x_2)$, es el número de posiciones en las que ambas secuencias difieren. Así:

$$d_H(x_1, x_2) = w_H(x_1, x_2) \tag{2.10}$$

La distancia más importante de los códigos convolucionales (C) es la distancia libre, que se define como la mínima distancia de Hamming entre dos secuencias:

$$d_{free} = \min_{v_1 v_2 \in C} \left\{ d_H(v_1, v_2) \right\} = \min_{v \in C/0} \left\{ w_H(v) \right\}$$

$$(2.11)$$

Donde la segunda igualdad proviene de la linealidad del código, ya que la diferencia entre dos secuencias codificadas es también una secuencia codificada. Su importancia deriva en que esta distancia nos indica la capacidad correctora del código convolucional. Podremos llegar a corregir una secuencia errónea (e) si:

$$w_H(\mathbf{e}) < \frac{\mathbf{d}_{free}}{2} \tag{2.12}$$

Así, cuanto mayor sea la distancia libre del código, mejores serán las prestaciones y la capacidad correctora de dicho código.

2.7.7. RSC vs NSC

Existen varios tipos de códigos convolucionales, aunque especialmente dos de ellos poseen un gran interés práctico: los códigos Convolucionales No Sistemáticos (NSC, *Non-Sistematic Convolutional*) y los códigos Convolucionales Sistemáticos y Recursivos (RSC, *Recursive Systematic Convolutional*).

Se dice que un código es *sistemático* (SC, *Systematic Convolutional*) si los bits de información que entran al codificador son también transmitidos a través del canal. Si esto no sucede el código será *no sistemático*, como ocurre en los códigos convencionales (como por ejemplo el de la Figura 2.5).

En general, los códigos NSC presentan mejores prestaciones (menor BER) a altas SNR's (Berrou [23], [24]), debido a que poseen una mayor distancia libre que los SC. A bajas SNR's normalmente suele suceder lo contrario.

Pero además, dentro de la familia de códigos SC encontramos los *recursivos* (RSC), donde una de sus salidas realimenta a la entrada. Estos códigos son interesantes porque, por una parte, conseguimos igualar las propiedades de distancia libre respecto los NSC (por lo que conseguiremos resultados similares para altas SNR's, donde los SC empeoraban), y, además, a bajas SNR's se comporta como los SC, mejorando las prestaciones de los NSC.

En general y tal como explica Berrou [23] los códigos RSC mejoran las prestaciones de sus equivalentes NSC a cualquier SNR para *rates* mayores a 2/3.

2.7.8. Proceso de Decodificación (Algoritmo de Viterbi)

Existen varios algoritmos basados en el *trellis* para decodificar códigos convolucionales. Entre ellos destaca el que propuso A.J. Viterbi en 1967 [25] y que lleva su mismo nombre. Este es el decodificador óptimo que maximiza la probabilidad de la estimación de la secuencia recibida (máxima verosimilitud, ML, *Maximum Likelihood*), o lo que es lo mismo, minimiza la probabilidad de error de la trama. Y se impuso por encima de otros algoritmos también importantes como el MAP (algoritmo óptimo que obtiene el símbolo más probablemente transmitido, o equivalentemente, minimiza la probabilidad de error de símbolo), y que fue durante mucho tiempo olvidado debido a su alta complejidad de implementación.

Fundamentos matemáticos

Tal y como ya se ha comentado, el algoritmo de viterbi es un algoritmo de máxima verosimilitud, es decir, maximiza la probabilidad de la estimación de la secuencia recibida. Por tanto, si consideramos que \underline{y} es nuestra secuencia recibida y que \underline{s} representa cada una de las posibles secuencias que podemos recibir (ya que al utilizar codificación tendremos secuencias posibles y no posibles), entonces con el algoritmo de viterbi lo que estamos buscando es:

$$\underline{\hat{s}} = \max_{\underline{s}} \left\{ P(\underline{s} \mid \underline{y}) \right\}$$
(2.13)

Es decir, la secuencia más probable dado que hemos recibido $\underline{\mathbf{y}}$. Aplicando el Teorema de Bayes podemos escribir la expresión 2.13 de la siguiente manera:

$$\underline{\hat{s}} = \max_{\underline{s}} \left\{ \frac{P(\underline{y}|\underline{s}) \times P(\underline{s})}{P(\underline{y})} \right\} = \max_{\underline{s}} \left\{ P(\underline{y} \mid \underline{s}) \times P(\underline{s}) \right\}$$
(2.14)

La segunda igualdad se da debido a que $P(\underline{\mathbf{y}})$ se mantiene constante para todas las secuencias de estado.

Considerando que estamos trabajando con un proceso de Markov, suponiendo un canal sin memoria, donde el ruido que afecta a cada uno de los bits es independiente de los restantes y teniendo en cuenta la teoría de probabilidades, que nos dice que la probabilidad de un evento formado por múltiples sucesos independientes coincide con el producto de cada una de las probabilidades de dichos sucesos, podemos inferir de la expresión 2.14 que:

$$\underline{\hat{s}} = \max_{\underline{s}} \left\{ \prod_{k=0}^{L+m-1} P(y_k \mid x_k) \times \prod_{k=0}^{L+m-1} P(s_{k+1} \mid s_k) \right\}$$
(2.15)

Donde hemos supuesto una secuencia de L+m bits, L como longitud original de la secuencia más m bits, tantos como la memoria del codificador, para finalizar la transmisión en el estado cero. La secuencia $\underline{\mathbf{x}}$ corresponde con la secuencia transmitida, por lo que y_k y x_k serán respectivamente las palabras codificadas recibida y transmitida en el instante k. Cabe resaltar el hecho de que $P(s_{k+1} | s_k)$ es la probabilidad de llegar al estado s_{k+1} partiendo del estado s_k , por lo que dicha probabilidad coincidirá con la probabilidad del bit de entrada (u_k) que hará que pasemos del estado k al estado k + 1, es decir, $P(u_k)$.

Pero maximizar la función anterior es equivalente a maximizar el *logaritmo natural* de dicha función, debido a que el logaritmo es una función monótona y creciente. Este cambio será importante realizarlo si deseamos evitar el coste computacional que introducen las multiplicaciones. Así, recordando que el logaritmo de un producto corresponde con la suma de logaritmos, tenemos:

$$\hat{\underline{s}} = \max_{s} \left(\sum_{k=0}^{L+m-1} \ln P(y_{k} \mid x_{k}) + \sum_{k=0}^{L+m-1} \ln P(s_{k+1} \mid s_{k}) \right)
= \max_{s} \left(\sum_{k=0}^{L+m-1} \ln P(y_{k} \mid x_{k}) + \sum_{k=0}^{L+m-1} \ln P(u_{k}) \right)$$
(2.16)

A la probabilidad asociada a cada uno de los cambios posibles entre estados se les conoce como métricas, $\lambda(s_k = \sigma; s_{k+1} = \sigma')$. Aunque esta forma de expresar las métricas es muy usual, a partir de ahora en adelante y por comodidad utilizaremos la siguiente nomenclatura, también utilizada en la bibliografía: $\lambda(s_k \to s_{k+1})$. De esta forma, de la expresión 2.16 podemos inferir que cada una de las métricas puede calcularse como:

$$\lambda(s_k \to s_{k+1}) =^{\operatorname{def}} \ln P(y_k \mid x_k) + \ln P(u_k) \tag{2.17}$$

Y la métrica total para un camino completo coincidirá con la suma de las métricas individuales de cada uno de los cambios de estado que se produzcan:

$$\lambda_{i}(s_{0} \to s_{L+m-1}) = \sum_{k=0}^{L+m-1} \lambda(s_{k} \to s_{k+1})$$
(2.18)

Donde i representa cada uno de los caminos posibles. De la misma forma se calcularía la métrica para un segmento dentro del camino completo, teniendo en cuenta todas las métricas de cada una de las transiciones que se producen dentro de dicho segmento.

Así ahora sólo nos quedaría asignar valores a cada una de las probabilidades que aparecen en las métricas. En muchas aplicaciones los bits de información serán equiprobables, por lo que $P(u_k)$ será la misma para todo instante de tiempo k y no será necesario tenerla en cuenta.

Implementación

La finalidad del algoritmo de viterbi es la de encontrar la secuencia que con mayor probabilidad fue enviada habiendo recibido una secuencia $\underline{\mathbf{y}}$ contaminada por ruido. Par ello cada vez que se dispone de un nuevo símbolo el algoritmo calcula una serie de métricas (probabilidades de que habiendo recibido un valor del canal corresponda a un "0" o un "1" lógicos) teniendo en cuenta el valor recibido y el posible bit transmitido. Estos valores se suman a las métricas acumuladas por el camino correspondiente de la siguiente forma:

$$M(s_k) = M(s_{k-1}) + \lambda(s_{k-1} \to s_k)$$
(2.19)

De los dos caminos que llegan a cada estado, el algoritmo de viterbi elimina aquellos que no sean candidatos a obtener finalmente una decisión de máxima verosimilitud; es decir, aquellos cuya métrica acumulada sea menor. El camino elegido se denomina *camino superviviente*. Esta selección de caminos se realiza en todos los estados del *trellis*, por lo que iremos almacenando tantos caminos supervivientes como estados disponibles. El descarte de caminos hace que la necesidad de recursos de memoria sea mucho menor, sin empeorar por ello la ejecución, ya que los caminos eliminados no contribuyen a una decodificación de máxima verosimilitud.

Finalmente y una vez se hayan recibido todos los bits, para obtener la secuencia más probable sólo tenemos que recorrer el *trellis* almacenado de forma inversa, es decir, desde el último estado hasta el primero. Como último estado tomaremos el cero si se utilizó terminación en el proceso de codificación. En caso contrario tomaríamos como último estado el que tuviese mayor métrica.

Profundidad de decodificación

Bien es sabido que el decodificador de Viterbi trabaja de forma totalmente óptima si la decodificación se lleva a cabo al final de toda la secuencia transmitida. Este hecho nos impediría trabajar con este decodificador en aplicaciones de tiempo real. Por eso lo que se hace es utilizar una *ventana* temporal que separa los bits "fijados" de los que todavía no lo están. Y cuando decimos *fijados* nos referimos a todos aquellos bits que se recibieron bastantes instantes de tiempo atrás y cuya probabilidad de que varíen de valor es muy pequeña. Por "bastantes instantes de tiempo atrás" entendemos entre 6 y 7 veces el valor del *constraint length* del código en cuestión.

Así, por ejemplo, si tenemos un código de $m = 2 \rightarrow K = m + 1 = 3$. En este caso podríamos dar por buenos todos aquellos bits cuya antigüedad supera los 21 (7×3) instantes de tiempo.

Complejidad en la decodificación de códigos convolucionales

Para un código convolucional general con k entradas de bits de información y L intervalos de tiempo de transmisión, la secuencia entrante de información tendrá un total de $k \times L$ bits. De esta forma tendremos un total de $2^{k \times L}$ posibles caminos distintos a examinar, por lo que *a priori* la complejidad computacional de la decodificación es del orden de $[2^{k \times L}]$. El algoritmo de viterbi reduce esta complejidad ejecutando la búsqueda de caminos en cada instante de tiempo en el *trellis*. En cada estado hay un total de 2^k calculos. Y el número de estados en cada instante de tiempo es de 2^m . Así, la complejidad del algoritmo de viterbi es del orden de $[(2^k)(2^m)(L+m)]$, donde la última m aparece debido a la terminación de la codificación, que deseamos que se realice en el estado cero. Observamos que se reduce de forma significativa el número de operaciones necesarias para implementar un algoritmo de máxima verosimilitud, ya que ahora el número de intervalos L es un factor lineal en la complejidad y no exponencial, como asumíamos al inicio de este razonamiento.

De todas formas el algoritmo incrementa el número de operaciones de forma exponencial

2.7.9. Discusión Bibliográfica de los Códigos Convolucionales

En esta parte del trabajo, realizamos un estudio de los artículos científicos recientes publicados en instancias internacionales. Hablaremos de la codificación de Trellis y decodificación de Viterbi aplicados a los sistemas de comunicaciones modernas. En un trabajo de investigación presentado por los autores Taewoo Lee y Hideki Ochiai [26] [27]. Presenta una técnica de reducción de potencia de pico basada en la conformación de trellis desarrollada para la modulación de portadora única convencional, donde se demostró que se puede lograr una reducción de PAPR significativa para las señales de SC-FDMA.

Los estándares inalámbricos optimizan su capacidad gracias a técnicas tales como las avanzadas tecnologías de corrección de errores (FEC), como la baja paridad de verificación de paridad y los códigos Turbo. Además, algunos FEC estandarizados se pueden interpretar como códigos Trellis. Los autores Jean Dion y Marie-Helene Hamon [28]. Presentan en su trabajo de investigación los algoritmos iterativos basados en Trellis que son competitivos para decodificar varios códigos. Donde proporcionan un decodificador multiestándar aplicado en los códigos 3GPP-LTE e IEEE 802.11n.

La corrección de errores adelantados (FEC) es una técnica apropiada utilizada para controlar el error en la transmisión de dato sobre canales ruidosos de comunicación moderna. La codificación convolucional utilizando la decodificación de Viterbi es una de las técnicas de FEC utilizadas en el sistema de comunicación inalámbrico moderno. Los autores Semardeep Dhaliwal y Navdeep Singh [29]. Publican un estudio de análisis de rendimiento de la tasa de errores de bit (BER) del código convolucional sobre diferentes velocidades de código y la longitud de restricción utilizando el decodificador Viterbi de decisión estricta.

El codificador convolucional se aplica ampliamente en muchos estándares de comunicación inalámbrica, incluidas las comunicaciones móviles 3G/4G, las transmisiones DVB (Digital Video Broadcasting), IoT (Internet of Things), y así sucesivamente. En un trabajo de investigación presentado por los autores Xuying Zhao y Khloud Mostafa [30] [31]. Se propone un diseño de decodificador de Viterbi de alto rendimiento reconfigurable para LTE, WiMAX, CDMA2000, GSM y TD-SCDMA.

Se ha demostrado que todavia hay mucha literatura que estudia los códigos convolucionales, especificamente Trellis-Viterbi. Es por esta razón que este trabajo utiliza este tipo de codificación de canal para estudiar el sistema SC-FDMA.

2.8. Turbo Códigos

Los Turbo Códigos, desde que fueron introducidos por Berrou, Glavieux y Thitimajshima en 1993 [23], han generado un importante interés en la codificación de canal. Como ya se ha comentado, en mucha bibliografía esta nueva clase de códigos de canal es considerada como códigos de bloque (debido a que requiere de toda la secuencia a transmitir antes de empezar la codificación) o, por el contrario, como una subclase de la codificación convolucional (debido a que el codificador consta de dos o más códigos convolucionales RSC). Nosotros la consideraremos como una clase independiente y que podría entenderse como el resultado de la combinación de ambas.

En [24], Berrou y Glavieux demostraron que utilizando un codificador de tasa 1/2 y grandes longitudes de trama, la relación señal a ruido (SNR) necesaria para que la probabilidad de error de bit fuese menor de 10^{-5} es 0.7 dB. De esta manera, los turbo códigos son apropiados para aplicaciones donde la SNR es muy pequeña o donde el consumo de potencia requerido o deseado es limitado.

Existen varias formas de unir o concatenar los códigos RSC dentro del codificador: concatenado en paralelo (PCCC, *Parallel Concatenated Convolutional Codes*), concatenado en serie (PCCC, *Serial Concatenated Convolutional Codes*) y concatenación híbrida (HCCC, *Hybrid Concatenated Convolutional Codes*). Por ser la más extendida, a continuación analizaremos el concatenado en paralelo (PCCC).

2.8.1. Turbo Codificador

El codificador del Turbo Código con concatenación en paralelo utiliza un mínimo de dos códigos convolucionales RSC en paralelo (tal como indica su nombre) y separados por un entrelazador (*turbo interleaver*). Sin pérdida de generalidad consideraremos a partir de ahora que el codificador está formado únicamente por dos códigos RSC, que serán llamados los *códigos constituyentes* del turbo código. Un esquema básico del turbo código sería por tanto el de la Figura 2.9.



Figura 2.9: Esquema básico del codificador del Turbo Código

Como se observa, los bits de información son codificados por ambos RSC. El primero de ellos los recibe en su orden original, mientras que el segundo los recibe permutados por el entrelazador. Puesto que los constituyentes del codificador son códigos sistemáticos, los bits de entrada (*bits sistemáticos*) son también transmitidos a través del canal, mientras que los bits resultantes de la codificación (*bits de paridad*) serán o no transmitidos dependiendo de

si existe o no *puncturing* en dicho proceso de codificación. Así, por ejemplo, si consideramos códigos constituyentes de tasa 1/2 y una tasa global del turbo código de 1/3, todos los bits de paridad serán transmitidos, mientras que para una tasa del turbo código de 1/2, sólo la mitad de los bits de paridad de cada uno de los constituyentes serán enviados a través del canal.

Como los bits de información de entrada son los mismos para ambos constituyentes (aunque en distinto orden), sólo será necesario transmitir los del primer RSC; los del segundo los obtendremos en el receptor aplicando un entrelazado inverso, por lo que conseguimos disminuir así el *overhead* de la transmisión. Ésta es una de las razones que hacen interesantes la utilización de códigos convolucionales sistemáticos como constituyentes de los turbo códigos.

Cabe resaltar el hecho de que por un lado tendremos la tasa de los constituyentes (que no tienen por qué coincidir) y por otro la tasa del turbo código. Si consideramos como R_1 y R_2 las tasas de los códigos constituyentes C_1 y C_2 , después de realizar el posible *puncturing* podrán ser diferentes, pero para obtener un mejor resultado tendrán que cumplir que $R_1 \leq R_2$ [24]. Y la tasa total del turbo código (R) será:

$$\frac{1}{R} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \tag{2.20}$$

A partir de ahora y sin pérdida de generalidad en esta explicación, consideraremos que ambos constituyentes son iguales (aunque esta condición no es necesaria), ya que es la forma más habitual en la que aparecen.

2.8.2. Discusión Bibliográfica de los Turbo Códigos

En esta parte del trabajo, realizamos un estudio de los Turbo códigos aplicados a los sistemas de comunicación de última generación. Este estudio se realiza en base a trabajos de investigación recientes publicados en instancias internacionales.

Las arquitecturas de decodificador LTE Turbo código de última generación soportan los rendimientos de varios Gbps empleando el paralelismo en diferentes niveles arquitectónicos. Sin embargo, también debe conservarse una flexibilidad muy alta con respecto a los tamaños de código de bloque y las tasas de código. En este artículo, los autores Stefan Weithoffer y Norbert Wehn [32] [33]. Proponen nuevas técnicas basadas en el símbolo forzado y los métodos de flip-and-check, que mejoran el rendimiento de las comunicaciones de los decodificadores LTE Turbo código de última generación en el caso de longitudes cortas de códigos de bloques y altas tasas de códigos.

En los sistemas de comunicación móvil como LTE, los esquemas híbridos ARQ (HARQ) basados en códigos Turbo han demostrado ser muy efectivos para garantizar una transmisión confiable. Sin embargo, varias estrategias modificadas de decodificación HARQ y Turbo se han desarrollado recientemente para mejorar aún más el rendimiento. Este documento [34], propone un esquema de codificación mejorado para LTE que combina una estrategia de

codificación Turbo modificada con ARQ híbrido basado en confiabilidad (RB-HARQ). Los resultados de la simulación muestran que los códigos asimétricos LTE Turbo modificados propuestos proporcionan una ganancia promedio de 1 dB en Eb/N0 sobre un código LTE Turbo convencional con RB-HARQ y también mejora el rendimiento.

En este artículo [35], proponemos un algoritmo de decodificación de turbo de decodificación de estadísticas ordenadas (OSD) eficaz para los códigos turbo LTE para mejorar el rendimiento de error de la decodificación turbo convencional. Se puede lograr una ganancia de rendimiento más significativa para códigos cortos y códigos pinchados de alta velocidad. Considerando la oscilación de razón de verosimilitud de registro (LLR), presentamos un método más confiable para reconstruir la secuencia de información ordenada en términos de la LLR acumulada de cada bit en la palabra de código. Además, presentamos un método de codificación simple basado en la inversión de bits para disminuir la complejidad computacional. Los resultados de la simulación muestran que se logran mejoras notables en el rendimiento mediante los esquemas propuestos de OSD.

2.9. Características del Canal de Radio

La propagación de señales de radio en los sistemas celulares es objeto de un gran cuerpo de investigación teórica y experimental, y una exposición exhaustiva de cuestiones importantes llenaría un volumen mayor que este trabajo. En esta sección el propósito de los párrafos siguientes es describir brevemente los principales impedimentos de transmisión encontrados por las señales celulares, haciendo hincapié en las deficiencias que tienen los efectos más fuertes sobre el diseño y el rendimiento de las tecnologías de transmisión de banda ancha incluyendo SC-FDMA.

Los impedimentos se pueden agrupar en tres categorías de acuerdo con los fenómenos que los causan:

- 1. Deficiencias debidas a la física de la propagación de radio del transmisor al receptor.
- 2. Deficiencias debidas a la presencia de señales extrañas en la antena receptora; y
- 3. Deficiencias debidas a las propiedades de los equipos de transmisión y recepción.

La Tabla 2.1 es una lista de las principales deficiencias en cada categoría.

| Física de la propagación | Señales extrañas | Equipo de transmisión |
|------------------------------|---|----------------------------|
| de radio | | y recepción |
| Atenuación | | |
| Ensombrecimiento | Interferencia co-canal Interferencia de conclusiones | Ruido blanco |
| Doppler | | Distorsión no lineal |
| Interferencia entre símbolos | Buido do impulso | Compensación de frecuencia |
| Desvanecimiento plano | Ruido de impuiso | y fase |
| Desvanecimiento selectivo | | Errores de temporización |
| en frecuencia | | |

Tabla 2.1: Deficiencias de transmisión en sistemas celulares

2.9.1. Física de la Transmisión de Radio

Atenuación

La energía irradiada de una antena omnidireccional llena una esfera, y por lo tanto la fracción de la energía original incidente sobre una antena receptora varía inversamente con la distancia entre las antenas transmisora y receptora. En el espacio libre la energía recibida sería inversamente proporcional al cuadrado de la distancia (d metros). Para las señales terrestres la energía recibida también varía inversamente con la distancia (como $1/d^{\alpha}$), pero varios factores ambientales dan lugar al exponente $\alpha > 2$. En la mayoría de los entornos celulares, $3,5 \leq \alpha \leq 4,5$. Las señales transmitidas desde antenas direccionales tienen una relación similar entre la energía recibida y la distancia, pero la constante de proporcionalidad depende de las ganancias de antena determinadas por la naturaleza de las antenas de transmisión y recepción.

Ensombrecimiento

Si la atenuación fuera el único efecto de la distancia en la intensidad de la señal, se recibiría una señal con igual potencia en todos los puntos igualmente distantes de un transmisor [36]. Sin embargo, debido a diferencias en la trayectoria tomada por la señal transmitida, hay variación notable en la potencia en las señales recibidas en diferentes puntos en un círculo que rodea a un transmisor. La Figura 2.10 ilustra esta situación. Es un diagrama de dispersión de la potencia de señal recibida, medida en dBm - decibelios en relación con 1 mW - en función de la distancia, trazada en una escala logarítmica en varios lugares en un área de servicio celular. La variabilidad en la potencia de la señal recibida a una distancia dada se denomina normalmente "shadowing" o "shadow fading", porque gran parte de ello se debe a diferencias en los obstáculos a lo largo de la línea desde el transmisor al receptor en varios puntos del círculo alrededor del transmisor.



Figura 2.10: Potencia de la señal recibida en función de la distancia entre el transmisor y el receptor

Mediciones extensas indican que la distribución de la potencia de la señal, medida en dB, debido al desvanecimiento de shadow puede representarse con precisión como una variable aleatoria gaussiana. El valor esperado viene dado por la relación exponencial inversa entre potencia de señal recibida y distancia $(1/d^{\alpha})$, la línea continua en la Figura 2.10. La desviación estándar, σ dB, depende de la uniformidad de las características del área de servicio celular. Por lo general, 6 d $B \leq \sigma \leq 10$ dB, con mayores desviaciones estándar en áreas urbanas y menores en ambientes rurales planos. Los efectos de shadowing cambian gradualmente a medida que un terminal se mueve de un lugar a otro, con una correlación significativa observada a decenas de metros. Por consiguiente, el término "atenuación lenta" es sinónimo de atenuación de shadow. Esta variación espacial contrasta fuertemente con los fenómenos que producen el desvanecimiento plano y el desvanecimiento selectivo en frecuencia, descritos más adelante en esta sección. Estos fenómenos se correlacionan en distancias del orden de algunos centímetros.

Doppler

Cuando la señal transmitida es una onda sinusoidal y el transmisor y/o receptor se está moviendo, la frecuencia de un solo rayo dentro de la señal recibida es diferente de la frecuencia de la señal transmitida [36]. La diferencia es el desplazamiento Doppler y es proporcional a $f_{\rm d} = v/\lambda$ Hz, donde v m/s es la velocidad relativa del transmisor y receptor y λ m es la longitud de onda de la onda sinusoidal transmitida. Por ejemplo, la frecuencia Doppler de una onda senoidal de 2 GHz en un teléfono celular en un vehículo que se mueve a 100 km/h es $f_{\rm d} = 185, 2$ Hz.

La diferencia de frecuencia es también proporcional al coseno del ángulo de incidencia del rayo. En los sistemas celulares, la dispersión hace que la señal recibida sea un compuesto de muchos rayos que llegan a diferentes ángulos incidentes sobre la antena recibida. Por lo tanto, la señal recibida tiene componentes en un continuo de frecuencias desfasadas del original por frecuencias entre $-f_d$ Hz y $+f_d$ Hz. La fuerza relativa de estos componentes de señal se caracteriza por el *espectro Doppler* del canal de radio, que representa la densidad espectral de potencia en función de la frecuencia. El *espectro Doppler clásico* derivado matemáticamente para una onda senoidal transmitida es:

$$S(f) = \begin{cases} \frac{A}{\sqrt{1 - \left(\frac{f}{f_{\rm d}}\right)^2}}, & |f| < f_{\rm d} \\ 0, & |f| > f_{\rm d} \end{cases}$$
(2.21)

La Figura 2.11 muestra S(f) con $f_d = 185, 2$ Hz y A = 1.

Debido a que las señales de una sola portadora de banda ancha en SC-FDMA tienen componentes sinusoidales que se extienden hasta 20 MHz, el efecto Doppler es más complejo cuando el terminal móvil se mueve a cualquier velocidad significativa.



Figura 2.11: El espectro Doppler clásico

Interferencia entre símbolos

Propagación por trayectos múltiples es un fenómeno omnipresente en la transmisión de señales celulares [36]. Debido a las características del entorno operativo, los componentes de la señal transmitida llegan al receptor después de las reflexiones desde el suelo y diversas características naturales y estructuras artificiales como se muestra en la Figura 2.12. Por lo tanto, la respuesta de impulso del canal puede ser modelada como un conjunto de impulsos que llegan con retardos relativos proporcionales a las longitudes de trayectoria de los diferentes componentes de señal.

En un receptor, una señal, que representa un símbolo digital de duración T segundos, tiene componentes que llegan sobre un intervalo más largo y por lo tanto interfieren con señales que representan otros símbolos. El efecto global es la *interferencia entre símbolos* (ISI) y su impacto en los sistemas de transmisión aumenta con la duración de la respuesta de impulso del canal. La medida más común de la interferencia entre símbolos es "rms propagación de retraso", τ_{rms} segundos. Es una función de las magnitudes de los componentes de la respuesta de impulso y sus diferencias de tiempo. El diferencial de retardo máximo previsto, τ_{max} segundos, es la diferencia de retardo entre la trayectoria de señal más corta y más larga. Es proporcional a la diferencia en la longitud de la trayectoria. Si la diferencia de longitud de trayecto más grande es D_{max} km, entonces $\tau_{max} = D_{max}/0.3 \ \mu s. \ D_{max}$ depende de las características físicas del área de servicio celular.



Figura 2.12: Propagación por trayectos múltiples

Desvanecimiento plano y desvanecimiento selectivo en frecuencia

La dispersión de señales y la propagación de trayectos múltiples producen conjuntamente fluctuaciones rápidas en la intensidad de las señales recibidas en una estación base cuando un teléfono celular se mueve a través de su área de servicio [36]. Estas fluctuaciones se deben a diferencias en la intensidad de la señal recibida en ubicaciones espaciadas en el orden de la longitud de onda de la frecuencia portadora de la señal transmitida. Este fenómeno se conoce generalmente como *desvanecimiento rápido* para distinguirlo del desvanecimiento de shadow. Las diferencias en la potencia de la señal recibida asociada con el desvanecimiento de shadow son perceptibles en ubicaciones espaciadas en el orden de decenas de metros, mientras que las señales de desvanecimiento rápido resultan de las diferencias de intensidad de la señal en lugares espaciados del orden de unos pocos centímetros.

El efecto del desvanecimiento rápido en las señales celulares recibidas depende de la relación entre el ancho de banda de la señal y el ancho de la respuesta en frecuencia del canal. La respuesta de frecuencia es la transformada de Fourier de la respuesta de impulso y su anchura es inversamente proporcional a la propagación de retraso rms del perfil de trayectos múltiples. Cuando el ancho de banda de señal B_S Hz es pequeño comparado con el ancho de la respuesta de frecuencia, el desvanecimiento rápido se denomina "plano"porque todos los componentes de frecuencia de la señal transmitida se atenúan aproximadamente igual. De lo contrario, el desvanecimiento rápido es "selectivo de frecuencia". El desvanecimiento plano ocurre cuando el producto $B_S \tau_{rms}$ es pequeño. Aunque la naturaleza del desvanecimiento cambia gradualmente con los cambios en $B_S \tau_{rms}$, es habitual que se refiera al desvanecimiento como plano cuando BS rms $B_S \tau_{rms} < 0.02$. A este valor, la correlación entre dos componentes de señal en extremos de la banda de frecuencia ocupada por la señal es al menos 0.9 [37]. Cuando $B_S \tau_{rms} > 0.02$, el desvanecimiento se describe como frecuencia selectiva.

2.9.2. Efectos de Señales Extrañas

Interferencia co-canal

La interferencia co-canal es una consecuencia bien conocida de la reutilización celular. Para utilizar eficientemente el espectro de radio celular, varias estaciones base en un área de servicio usan los mismos canales físicos simultáneamente.

Interferencia de canal adyacente

La interferencia de canal adyacente también ocurre en todos los sistemas celulares. Aunque una señal ocupa un ancho de banda nominal que determina las diferencias en la frecuencia portadora de diferentes señales, la señal necesariamente tiene energía en frecuencias fuera del ancho de banda nominal.

Ruido

La interferencia co-canal y la interferencia de canal adyacente son efectos de señales generadas por un sistema celular y por lo tanto bajo el control del operador de red celular. A pesar de que los operadores de redes tienen licencias que les otorgan derechos exclusivos para transmitir energía en su espectro asignado, hay energía irradiada en las bandas celulares por una serie de fuentes naturales y artificiales fuera del control de un operador de red. Sus efectos sobre los receptores de la estación base suelen ser modelados como ruido blanco o ruido impulsivo. La fuente de ruido más generalizada es la actividad térmica de la atmósfera. El ruido atmosférico es modelado como ruido blanco con densidad espectral de potencia.

$$N_0 = 1,3807 \times 10^{-23} \times T \ Joules \tag{2.22}$$

Donde T es la temperatura ambiente en grados Kelvin y el coeficiente es la constante de Boltzmann.

La unidad de medida, Joules, también se puede expresar como vatios/Hz. Así, en un ancho de banda de B_S Hz, la potencia de ruido es N_0B_S vatios. Por ejemplo, a una temperatura ambiente de 300 °K (27 °C) y un ancho de banda de 5 MHz, la potencia de ruido atmosférico es:

$$N_W = 2,071 \times 10^{-14} \ W \tag{2.23}$$

En sistemas celulares, los niveles de potencia suelen medirse en unidades de dBm, decibelios en relación con 1 mW. La potencia de ruido en la ecuación 2.23 también se puede escribir como:

$$N_{\rm dBm} = -106,84 \,\,\mathrm{dBm} \tag{2.24}$$

2.9.3. Equipo de Transmisión y Recepción

Ruido

El ruido térmico en la electrónica del dispositivo mejora la potencia del ruido atmosférico en un receptor de radio. El ruido añadido se expresa generalmente como una figura de ruido de receptor, que es la relación de la potencia de ruido total en el receptor al ruido atmosférico en la ecuación 2.23.

Distorsión no lineal

La no linealidad en el amplificador de potencia del transmisor es la imperfección que más influye en el rendimiento de las técnicas de división de frecuencia. Las tecnologías que requieren amplificadores de potencia altamente lineales son relativamente caras y pesadas y funcionan con una eficiencia de energía baja (medida como la relación entre la potencia radiada y la potencia consumida por la electrónica del amplificador). En los sistemas FDMA, la vulnerabilidad a la no linealidad del amplificador aumenta con la alta relación de potencia pico-a-media (PAPR) de la señal transmitida. Una motivación principal para adoptar SC-FDMA en futuros sistemas celulares es el hecho de que su PAPR es menor que el de las técnicas de transmisión alternativas, especialmente OFDMA.

Compensación de frecuencia

Existen inevitables diferencias en las frecuencias y fases de los osciladores locales en el transmisor y receptor de un sistema de comunicación. Las técnicas de dominio de frecuencia son especialmente vulnerables a estos desplazamientos porque en un receptor destruyen la ortogonalidad de las señales en las sub-bandas separadas. Para minimizar los desplazamientos de frecuencia, los sistemas OFDM y SC-FDMA utilizan algunos de los canales de banda estrecha como tonos piloto que transmiten señales conocidas para ayudar al receptor a generar una referencia de frecuencia que está estrechamente emparejada con el transmisor.

2.10. Tecnología Habilitadora LTE

Evolución a largo plazo (LTE) se ha convertido en una poderosa tecnología para las redes de 4^a generación. LTE viene a apoyar el entorno 4G mediante la adopción de las tres importantes técnicas de acceso múltiple. Acceso múltiple por división de frecuencia ortogonal (OFDMA), múltiples entradas múltiples salidas (MIMO) y acceso múltiple por división de frecuencia de portadora única (SC-FDMA). Cada técnica tiene sus características asociadas que hacen que LTE sea popular entre sus usuarios. Las tecnologías OFDMA y MIMO se utilizan para el enlace descendente y SC-FDMA para el canal de enlace ascendente. En esta sección nos centaremos en las técnicas de acceso múltiple por división de frecuencia ortogonal (OFDMA) y acceso múltiple por división de frecuencia de portadora única (SC-FDMA).

2.10.1. Acceso Múltiple por División de Frecuencia Ortogonal (OFD-MA)

OFDMA es una técnica de acceso múltiple que utiliza multiplexación por división de frecuencia ortogonal (OFDM) para cada usuario. Un diagrama de bloques del sistema OFDMA se presenta en la Figura 2.13. En esta técnica se asigna a cada usuario un canal separado y la banda de frecuencia disponible de ese canal se divide en número de portadoras de frecuencia ortogonal [38]. OFDMA permite lograr una alta velocidad de datos para cada usuario. Con poca modificación a la interfaz de aire puede desplegarse a través de diferentes bandas de frecuencia. OFDMA reduce el efecto del desvanecimiento multitrayecto porque los datos de cada usuario se modulan a lo largo de varias frecuencias ortogonales en lugar de una frecuencia fija durante todo el período de conexión. Todas estas ventajas hacen que sea utilizado en la transmisión de enlace descendente de LTE.



Figura 2.13: Diagrama de bloques del transceptor OFDMA

En el transmisor OFDMA los datos pasan por un codificador de canal que introduce un código de corrección de errores. A la salida del codificador los datos en serie de alta velocidad de cada usuario se convierten en flujos de datos paralelos de baja velocidad. Esto aumenta la duración del símbolo que reduce la interferencia entre símbolos (ISI). A continuación, los flujos de datos paralelos pasan a través del modulador, donde se aplican esquemas de modulación adaptativa tales como (BPSK, QPSK, 16-QAM o 64-QAM). Estos flujos de datos modulados se mapean entonces con portadoras ortogonales dividiendo el espectro disponible en número de portadoras de frecuencia ortogonal. Esto hace que el flujo de datos de dominio de tiempo procedente del usuario sea un flujo de datos de dominio de frecuencia o una señal, ya que en diferentes frecuencias estará presente un flujo de datos de baja velocidad diferente. La etapa IDFT convierte estos flujos de datos complejos en dominio de tiempo y genera símbolos OFDM. Se inserta una banda de guarda o prefijo cíclico (CP) entre símbolos OFDMA para cancelar el ISI en el receptor. El CP se inserta tomando parte del extremo del símbolo OFDM y poniéndolo al principio del símbolo como se muestra en la Figura 2.14. La duración de estos CP debe ser mayor que la respuesta de impulso de canal o propagación de retardo. Después de la adición de CP, los flujos de datos se convierten a una corriente de datos en serie para ser transmitida en el canal.



Figura 2.14: Inserción de prefijo cíclico (CP)

En el receptor, se producen los procesos inversos del transmisor. Los datos en serie se convierten a flujos de datos paralelos, el CP se elimina de cada símbolo y la etapa DFT convierte los símbolos OFDM en el dominio de frecuencia, seguido por el de-mapeo y demodulación de portadoras. Finalmente, los flujos de datos paralelos se convierten en un secuencia de datos en serie de alta velocidad.

2.10.2. Acceso Múltiple por División de Frecuencia de Portadora Única (SC-FDMA)

SC-FDMA es un método de acceso múltiple, su estructura es la misma que OFDMA con una adición del bloque de transformada de fourier discreta (DFT). Los flujos de datos paralelos pasan primero a través del bloque DFT y después se modulan en portadoras debido a esto el SC-FDMA también se denomina OFDM precodificado con DFT. La diferencia principal entre OFDMA y SC-FDMA es, en OFDMA, cada símbolo de datos es transportado en una portadora separada mientras que en SC-FDMA, múltiples portadoras portan cada símbolo de datos debido a la asignación de las muestras de dominio de frecuencia de los simbolos a portadoras. Como SC-FDMA se deriva de OFDMA tiene las mismas ventajas básicas que OFDMA, pero la difusión de cada símbolo de datos sobre múltiples portadoras le da la ventaja profunda de un menor valor de PAPR comparado con el de OFDMA. Por lo tanto, el PAPR es un parámetro útil para el enlace ascendente que se utiliza en la transmisión de enlace ascendente del sistema LTE.



Figura 2.15: Diagrama de bloques del transceptor SC-FDMA

Un diagrama de bloques del sistema SC-FDMA se presenta en la Figura 2.15. Cada usuario ocupa diferentes portadoras ortogonales en el dominio de frecuencia [7][39]. El transmisor en un sistema SC-FDMA convierte una señal binaria de entrada en una secuencia de portadoras moduladas.



N, *M* : Número de símbolos de datos *T*, \tilde{T} : Duraciones de los símbolos

Figura 2.16: Diagrama de bloques de los símbolos SC-FDMA expresados en el dominio de tiempo y frecuencia

La Figura 2.16 muestra una breve descripción de la generación de los símbolos SC-FDMA,

así como la nomenclatura utilizada a lo largo de este manuscrito, en el dominio de tiempo y de la frecuencia. A la entrada del transmisor, los datos pasan por un codificador de canal que introduce un código de corrección de errores. A la salida del codificador la secuencia de datos binarios se convierten en flujos de datos paralelos. Un modulador de banda base transforma los flujos de datos paralelos en una secuencia multinivel de números complejos usando una de varias técnicas de modulación digital. El transmisor agrupa los símbolos modulados, $\{x_n\}$, en bloques que contienen cada uno N símbolos, $\{x_n : n = 0, 1, 2, 3, ..., N - 1\}$. El primer paso en la modulación de las portadoras SC-FDMA es realizar una transformada de fourier discreta (DFT) de N puntos para generar una representación de dominio de frecuencia de los símbolos de entrada. Las muestras del dominio de la frecuencia después de DFT se expresan como $\{X_k : k = 0, 1, 2, 3, ..., N - 1\}$. Luego se realiza el mapeo de portadoras y cada una de las salidas de DFT se mapea a una de las portadoras ortogonales M(>N) transmisibles. Tenemos que Q = M/N, donde Q es la expansión de ancho de banda de la secuencia de símbolos, también conocida como el factor de dispersión. Las muestras del dominio de la frecuencia de símbolos, también conocida como el factor de dispersión. Las muestras del dominio de la frecuencia de las secuencia de símbolos, también conocida como el factor de dispersión. Las muestras del dominio de la frecuencia de las portadoras se dan como $\{\tilde{X}_l : l = 0, 1, 2, 3, ..., M - 1\}$.

En SC-FDMA, el mapeo de portadoras se puede lograr usando uno de varios métodos existentes. Los métodos más comunes son los modos de portadora localizada, distribuida y entrelazada [7][39][40]. En el mapeo de portadoras entrelazadas, las salidas DFT se extienden por todo el ancho de banda (propagación máxima) y se introducen ceros en las portadoras no utilizadas. En el mapeo de portadoras localizadas, las portadoras se asignan de manera que todas son adyacentes entre sí y el resto del espectro se rellena con ceros. El término mapeo de portadoras distribuidas se utiliza de dos maneras: a) De forma libremente, para describir cualquier mapeo de portadora que está entre lo localizado y el entrelazado, y b) Para indicar la distribución específica donde el factor de dispersión es exactamente la mitad del entrelazado y el ancho de banda restante se rellena con cero. La etapa IDFT convierte estos flujos de datos complejos en dominio de tiempo. Se inserta una banda de guarda o prefijo cíclico (CP) entre símbolos SC-FDMA para cancelar el ISI en el receptor. Después de la adición de CP, los flujos de datos se convierten a una corriente de datos en serie para ser transmitida en el canal.

En el receptor, los datos en serie se convierten a flujos de datos paralelos, el CP se elimina de cada símbolo, la etapa DFT transforma las señales recibidas en el dominio de la frecuencia, des-mapea las portadoras y, a continuación, realiza la ecualización del dominio de la frecuencia (FDE) [7]. Como se mencionó anteriormente, SC-FDMA utiliza modulación de portadora única; Por lo tanto, sufre de interferencia entre símbolos (ISI). La ecualización se implementa para minimizar el ISI. Existen varias opciones para implementar la ecualización, pero consideraciones prácticas consideran la ecualización del dominio de la frecuencia de error cuadrático medio mínimo (MMSE) [7]. Finalmente, los símbolos que han sufrido la ecualización se transforman de nuevo al dominio del tiempo a través de IDFT. Por lo tanto, la detección y decodificación tienen lugar en el dominio del tiempo, los flujos de datos paralelos se convierten en una secuencia de datos en serie y la señal digital original generada en el lado del transmisor es recuperada por el receptor.

Representación de dominio de tiempo de señales SC-FDMA

A. Modo localizado de SC-FDMA

Para el mapeo de portadoras localizadas de SC-FDMA, las muestras de frecuencia después del mapeo de portadoras $\{\tilde{X}_l\}$ se pueden describir como sigue

$$\tilde{X}_{l} = \begin{cases} X_{l}, & 0 \le l \le N - 1\\ 0, & N \le l \le M - 1 \end{cases}$$
(2.25)

La DFT inversa de 2.25 se toma para obtener los símbolos del dominio del tiempo $\{\tilde{x}_m\}$. En términos del factor de dispersión, Q, como M = NQ. Dejamos que m = n, donde $0 \le n \le N - 1$, entonces [39]

$$\tilde{x}_{m} = \tilde{x}_{n} = \frac{1}{M} \sum_{l=0}^{M-1} \tilde{X}_{l} e^{j2\pi l \frac{m}{M}}$$

$$= \frac{1}{M} \sum_{l=0}^{N-1} X_{l} e^{j2\pi l \frac{n}{N}}$$

$$= \frac{x_{n}}{Q}$$
(2.26)

Como puede verse a partir de 2.26, la señal SC-LFDMA en el dominio del tiempo tiene copias exactas de los simbolos de tiempo de entrada con un factor de escala de 1/Q en las "N-múltiples posiciones de muestra" y los valores intermedios son la suma de todo el símbolos de tiempo de entrada en el bloque de entrada con diferentes ponderaciones complejas. Los valores intermedios son los que terminan aumentando el PAPR del sistema SC-LFDMA.

B. Modos intercalados y distribuidos de SC-FDMA

Para el sistema intercalado SC-FDMA, las muestras tomadas en el dominio de la frecuencia después del mapeo de portadoras $\left\{\tilde{X}_l\right\}$ se dan como sigue

$$\tilde{X}_{l} = \begin{cases} X_{l/Q}, & l = Qk \text{ for } 0 \le k \le N - 1\\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$$
(2.27)

La DFT inversa de 2.27 se realiza para obtener los símbolos del dominio del tiempo $\{\tilde{x}_m\}$. Dejamos que m = Nq + n, donde $0 \le n \le N - 1$, $0 \le q \le Q - 1$, y como se ha mencionado anteriormente, Q se refiere al factor de dispersión. Entonces $\{\tilde{x}_m\}$ se da como sigue

$$\tilde{x}_{m} = \tilde{x}_{N \cdot q+n} = \frac{1}{M} \sum_{l=0}^{M-1} \tilde{X}_{l} e^{j2\pi l \frac{m}{M}}$$

$$= \frac{1}{M} \sum_{l=0}^{N-1} X_{l} e^{j2\pi l \frac{N \cdot q+n}{N}}$$

$$= \frac{x_{n}}{Q}$$

$$(2.28)$$

Los símbolos del dominio del tiempo resultantes $\{\tilde{x}_m\}$ dados en 2.28 son simplemente una repetición de los símbolos de entrada originales en el dominio del tiempo. Por lo tanto, la expresión en 2.28 se puede describir como $\tilde{x}_m = x_n/Q$. En general, se obtiene una PAPR inferior implementando el mapeo de portadoras intercaladas en comparación con el mapeo de portadoras localizadas en el esquema SC-FDMA. El PAPR del sistema SC-IFDMA es casi idéntico al PAPR de sistemas convencionales de portadora única.

El mismo procedimiento se puede utilizar para inferir el caso SC-FDMA distribuido, pero ahora:

$$\tilde{X}_{l} = \begin{cases} X_{2l/Q}, & l = Qk/2 & \text{for } 0 \le k \le N-1 \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$$
(2.29)

Idealmente, el valor de M es una potencia de 4 para obtener una distribución que sea consistente con nuestra definición. Es interesante ver que los símbolos de dominio de tiempo de SC-DFDMA tienen la misma estructura que los de SC-LFDMA.

2.10.3. Discusión Bibliográfica de las Tecnologías Habilitadoras LTE

En esta parte del trabajo, realizamos un análisis de las técnicas modernas de modulación aplicados a los sistemas celulares inalámbricos 5G. Este estudio se realiza en base a trabajos de investigación recientes publicados en instancias internacionales.

La razón de potencia de pico a promedio (PAPR) conduce a la distorsión de la señal y limita el rendimiento del amplificador de alta potencia (HPA). El esquema de extensión de constelación (CES) es un método efectivo para reducir el PAPR. CES genera secuencias candidatas extendiendo los puntos de constelación y elige una de las secuencias candidatas con PAPR mínimo como la secuencia transmitida. El uso de la modulación Asterisk 16-QAM tiene un mejor rendimiento en comparación con la modulación Square 16-QAM para el canal de comunicación inalámbrico. Por lo tanto, este documento [41] propone un Asterisk 16-QAM CES para mejorar el rendimiento del PAPR de los sistemas de acceso múltiple por división de frecuencias de un solo operador (SC-FDMA). El método propuesto adopta la selección aleatoria de puntos de constelación extendida para reducir la complejidad computacional del

método CES. A partir de los resultados de la simulación, el método propuesto puede reducir efectivamente el PAPR y tiene un menor carácter de complejidad computacional.

El esquema de comunicación de acceso múltiple por división de frecuencia de portadora única (SC-FDMA) es la técnica clave en comunicaciones modernas y redes para 5G para el enlace ascendente de sistemas multiusuario SC-FDMA debido a diferencias de frecuencia que introducen interferencia de acceso. La precisión de los algoritmos tradicionales de cancelación de interferencia en paralelo y en serie no es alta, y el número de iteraciones requeridas para lograr resultados satisfactorios es grande. En este trabajo [42], se propone un nuevo algoritmo para la cancelación de interferencia paralela ponderada (PIC) óptima para eliminar la interferencia de acceso múltiple. Este método tiene una precisión mayor que el PIC tradicional y el número de iteraciones de eliminación de interferencia requeridas es bajo.

La relación de potencia pico a promedio (PAPR) es un parámetro importante que afecta el costo de los dispositivos de los usuarios finales en las redes inalámbricas de próxima generación. Cuando PAPR es alto, el rango dinámico del amplificador de potencia del usuario final también debe ser alto, lo que resulta en amplificadores de potencia costosos. El acceso múltiple por división de frecuencia de una sola portadora (SC-FDMA) se utiliza como la interfaz aérea en LTE-Advanced, y este documento [43], propone una técnica nueva y eficiente para la reducción de PAPR mediante la conformación de impulsos para la subportadora intercalada FDMA (IFDMA) mapeo en SC-FDMA. A modo de simulación, demostramos que el PAPR se puede reducir en 2,11 dB para nuestra nueva configuración de impulso en comparación con la conformación de impulso del coseno elevado (RC) con modulación QPSK.

Para mejorar el rendimiento del sistema de acceso múltiple por división de frecuencia de portadora única (SC-FDMA), se necesita un algoritmo de estimación de ruido simple y eficaz basado en la señal de referencia de sondeo (SRS). En este trabajo [44], se propone un algoritmo de estimación de ruido mejorado basado en la Transformada de Fourier Discreta (DFT) para la desventaja del DFT tradicional. Además, la influencia de la fuga de señal se reduce de manera efectiva mediante el funcionamiento de ventanas Hamming en el dominio del tiempo al algoritmo mejorado de estimación de ruido basado en DFT. Los resultados de la simulación muestran que el algoritmo de estimación de ruido mejorado basado en DFT tiene una mejora de 4 dB en comparación con el algoritmo tradicional en regiones de baja relación de señal a ruido (SNR).

2.11. Modelos de Detección

2.11.1. Test de Hipótesis

En estadística se utiliza el método de inferencia conocido como "Test de Hipótesis" para evaluar, a través de una muestra, una afirmación hecha sobre un conjunto de valores o población. Esta afirmación se manifiesta generalmente como un par de estados, hipótesis nula e hipótesis alternativa, basadas en el valor de un parametro asociado al estudio de las muestras [45]. En particular, para este trabajo se utiliza esta herramienta como método de decisión entre dos hipótesis (normal y con código de corrección de error) representadas por muestras obtenidas a través de simulaciones. Para cada muestra se hace la comparación con las hipótesis, logrando así el mejor escenario entre ellas.

$$H_1: Q(x) \sim P_1(x) H_2: Q(x) \sim P_2(x)$$
(2.30)

2.11.2. Errores del Test de Hipótesis

En la prueba de hipótesis siempre se enfrenta la posibilidad de decidir erróneamente al favorecer una hipótesis por sobre la otra, o al no rechazar apropiadamente la hipótesis falsa. Estas posibilidades de error se conocen como errores de tipo I y errores de tipo II.

Error de tipo I y error de tipo II

- 1. El error de tipo I ocurre si la hipótesis H_2 es rechazada cuando ésta es verdadera. Se denomina usualmente como "error de detección".
- 2. El error de tipo II ocurre cuando la hipótesis alternativa H_2 no es rechazada cuando ésta es falsa. La probabilidad de un error de tipo II se denomina usualmente como "falso positivo".

2.12. Epílogo del Capítulo del Marco Teórico

En esta parte del trabajo, se estudió los teoremas de la codificación de canal y los algoritmos de decisión soft y decisión hard. Además, se realizó un estudio de los tipos de codificación de canal, particularmente los códigos de bloque, códigos convolucionales y turbo códigos. Igualmente, se estudió las características del canal de radio, como los modelos de canal multicamino presentes en los sistemas de comunicaciones celulares. También, se realizó un estudio en profundidad de los sistemas basados en OFDM, como evolución a largo plazo (LTE). Asimismo, se estudió los modelos de detección, específicamente el método estadístico test de hipótesis. Además, se realizó una discución bibliográfica de los temas ya mencionados aplicados a los sistemas celulares inalámbricos 5G.

Capítulo 3

Metodología

3.1. Prólogo del Capítulo de la Metodología

En este capítulo se entrega al lector los métodos científicos para alcanzar los objetivos específicos de este trabajo de investigación. Empezamos presentando el sistema de comunicación SC-FDMA que se estudia en este trabajo. Luego, realizamos el diseño de la métrica de distribución para las portadoras de SC-FDMA, con el objetivo de encontrar el punto óptimo entre el SNR y el PAPR. Seguido, presentamos la implementación del sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi bajo diferentes tipos de escenarios en el canal de comunicación. Posteriormente, realizamos la codificación convolucional de Trellis y decodificación de Viterbi que se utiliza en el sistema SC-FDMA. Finalmente, presentamos el cálculo del tamaño de la muestra para el sistema SC-FDMA con y sin Trellis-Viterbi, realizamos el cálculo en base a un estudio estadístico con el objetivo de contrastar las hipotesis planteadas.

3.2. Sistema de Comunicación Digital

En los últimos años se ha producido un gran crecimiento en el número de sistemas de comunicaciones digitales, tal y como demuestra el especial desarrollo en los campos de las comunicaciones móviles e Internet. De hecho estamos totalmente inmersos en la popularmente denominada *cuarta generación* de comunicaciones celulares, en la que se han unido los dos campos y en común aplicaciones y servicios típicos de Internet en nuestros aparatos móviles (además del servicio de voz típico de este sistema) e independientemente del lugar en el que nos encontremos.

En cualquier de estos sistemas digitales de comunicación, la información está representada por secuencias de bits que, una vez tratada en las fuentes generadoras, son transmitidas a través de un canal no ideal que nos añadirá ruido y desvanecimiento selectivo en frecuencia, causado por la propagación multitrayectoria, y que hará que la estimación de la señal original que tengamos en recepción no coincida con la que se transmitió: por lo que obtendremos errores. Este hecho puede ser "eliminado" utilizando una *codificación de canal*, que consiste en sumar información adicional a la señal a transmitir y que será utilizada posteriormente en recepción para detectar y/o corregir errores. El coste de utilizar dicha codificación, protegiendo así la información y disminuyendo los errores en recepción, es la reducción de la capacidad o, equivalentemente, la expansión del ancho de banda utilizado.

En todo sistema de comunicación existen una serie de bloques indispensables, que son los que muestran la Figura 3.1. La *fuente* genera la información a transmitir, que puede ser de naturaleza bien distinta (imagen, audio, texto, voz, etc). A partir de aquí y para conseguir una buena eficiencia en la transmisión se producen dos tipos de *codificación*: la de *fuente* y la de *canal*. La *codificación de fuente* tiene como finalidad eliminar la redundancia que haya podido producir la fuente al generar la información a transmitir, de forma que en recepción pueda obtenerse de nuevo el mensaje y ser "entendido" por el destinatario habiendo utilizado el menor número de bits posibles en dicha transmisión.



Figura 3.1: Diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA

Por el contrario, la *codificación de canal* tiene por finalidad añadir redundancia a los datos para hacerlo más fiable (lo que reduce la velocidad de transmisión de datos), y por lo tanto más robusto contra el ruido y el desvanecimiento selectivo en frecuencia que pueda introducirnos el canal, de tal forma que en recepción podamos detectar y tal vez corregir los posibles errores. La codificación de canal reduce la velocidad de transmisión de datos y mejora la fiabilidad del sistema.

Cabe decir que entre estas dos etapas de codificación podrían existir otros módulos, como por ejemplo el de *encriptado* si deseamos una comunicación segura. En cualquier caso no sería totalmente necesario para llevar a cabo dicha comunicación. Después de las dos codificaciones mencionadas sólo nos queda modular la información para así transformar cada símbolo de salida en una forma de onda conveniente para la transmisión sobre el canal y enviarla hacia el receptor por medio de dicho canal que no será ideal y que, por tanto, nos introducirá ruido y desvanecimiento selectivo en frecuencia. Las señales que han sufrido el desvanecimiento pasan por una etapa de ganancia selectiva de frecuencia que amplifica las señales atenuadas causada por el canal.

En recepción, y después de demodular el mensaje recibido, nos encontraremos con los dos decodificadores esperados y en orden inverso al que se encontraban sus respectivos codificadores en transmisión. Así pues, primero nos encontraremos con el decodificador de canal, que nos reducirá el número de bits a su salida teniendo en cuenta la tasa de codificación (relación que existe entre los bits que entran al codificador y los salientes. Suele expresarse de la forma k/n, donde n es el número de bits que salen por cada k bits que entran) con el que fue codificada la información en el codificador. Es decir, si en el proceso de codificación teníamos una tasa de codificación de 1/2, a la salida del decodificador tendremos la mitad de bits que a su entrada. Esta reducción en el número de bits nos aportará mayor fiabilidad en la estimación del mensaje recibido.

A partir de aquí y teniendo en cuenta la Figura 3.1 nos encontraremos el *decodificador de fuente*, que pasará al destino la estimación de la información que transmitió la fuente. Para que esta estimación sea lo suficientemente buena no cabe duda de que la codificación de canal juega un papel importantísimo, y que seamos capaces de decodificar o no correctamente dependerá directamente de la elección de dichos módulos. La Figura 3.1 representa el diagrama de bloques utilizado en este trabajo de investigación.

3.3. Diseño de la Métrica de Distribución para las Portadoras del Sistema SC-FDMA

Como se ha mencionado en el capitulo 1, este trabajo tiene dos tipos de estudios. La métrica de distribución se utiliza solo en el primer estudio, más adelante se explicará las razones porque no utilizamos la métrica de distribución en el segundo estudio. Se diseña la métrica porque inicialmente necesitamos una forma de medir la dispersión de las portadoras. Esto cuando queremos encontrar el punto óptimo (la intersección) entre el SNR y el PAPR. Cuando hablamos de medir la dispersión de las portadoras, queremos decir, que cuando encontremos el punto óptimo nos muestre el tipo de distribución de mapeo de portadoras. Para esto definimos que el mapeo intercalado tiene un factor de dispersión (FD) de 1, el mapeo distribuido tiene un FD de 0.5 y el mapeo localizado tiene un FD de 0. La métrica de distribución tiene un rango de 0 a 1, el punto óptimo puede estar en el lado localizado, distribuido o intercalado. Pero también, puede estar entre lo localizado y distribuido o entre lo distribuido e intercalado. Como mencionamos en la sección 1.3, se quiere encontrar un equilibrio entre el SNR y el PAPR. Es decir, cuando encontremos la intersección de alto



rendimiento y bajo PAPR. Como ha modo de ejemplo, la Figura 3.2 muestra lo explicado anteriormente.

Figura 3.2: Intersección entre el SNR y el PAPR

Lo primero que consideramos para el diseño de la métrica de distribución son las definiciones correctas de S, N, sf, $y \neq x$. Es importante definir bien estas variables o de lo contrario vamos a tener problemas en el diseño de la métrica de distribución. Por ejemplo, que en algunos casos la métrica nos muestre la distribución correcta, pero en muchos otros casos la distribución será errónea. Las expresiones distintas para S, $N \neq sf$ se encuentran a menudo en diferentes libros de texto, pero la definición fundamental que se utiliza es la misma. En este caso las variables $y \neq x$ son establecidas para facilitar el diseño de la métrica de distribución. De esta manera, definimos que S es la cantidad total de portadoras (cantidad de 1's y 0's), N es la cantidad de portadoras de datos (cantidad de 1's), sf es la cantidad de portadoras a usuarios (en este caso el spreading factor es de 8), y es la posición del ultimo 0 (posición de la caja) y x es el factor de dispersión. La Figura 3.3 nos muestra las definiciones de las variables en cada tipo de mapeo de portadoras.



[]: Posición de la caja

Figura 3.3: Tipos de mapeo de portadoras con variables S, N sf, y y x

La Figura 3.3 nos muestra las tres configuraciones principales del mapeo de portadoras de SC-FDMA. Para este caso en particular cada diferente tipo de mapeo tiene un total de 32 portadoras y dentro de estas tenemos 4 portadoras de datos distribuidas conforme al tipo de mapeo de portadoras. El spreading factor es siempre sf = S/N no importa la distribución de portadoras, en este caso nuestro spreading factor es de 8, tal como se menciono al principio de esta sección. La y es la posición del ultimo 0 (posición de la caja), eso quiere decir, que y cambia para cada tipo de mapeo de portadoras. La x es el factor de dispersión, al igual que y, x cambia para un FD=1 cuando es intercalado, FD=0.5 cuando es distribuido y FD=0 cuando es localizado. La tabla 3.1 muestra los parámetros de la Figura 3.3.

Tabla 3.1: Parámetros de los tipos de mapeo de portadoras

| Mapeo de portadoras | S | Ν | sf = S/N | У | x=Factor de Dispersión |
|---------------------|----|---|----------|----|------------------------|
| Mapeo Intercalado | 32 | 4 | 8 | 32 | 1 |
| Mapeo Distribuido | 32 | 4 | 8 | 16 | 0.5 |
| Mapeo Localizado | 32 | 4 | 8 | 4 | 0 |

Teniendo las definiciones correctas de S, N, sf, y y x. El siguiente punto importante para el diseño de la métrica de distribución es encontrar una forma de saber la posición de y. Como bien sabemos, el parámetro y cambia de posición en cada tipo de mapeo de portadoras y cada tipo de mapeo depende de los parámetro S y N. Necesitamos buscar una relación usando solamente los parámetros S y N. En este caso consideramos una ecuación cuadrática: $y = a_3 x^2 + a_2 x + a_1$, donde x es el factor de dispersión y y es la posición del ultimo cero. Las raíces de esta ecuación cuadrática será nuestra métrica de distribución. La Figura 3.4 nos muestra las dos variables de la ecuación cuadrática.



Figura 3.4: Representación de las variables $x \neq y$

La Figura 3.4 es similar a la Figura 3.2, la diferencia es que aquí nos muestra la posición del ultimo cero. Esta representación es la clave para resolver la ecuación cuadrática. Considerando el factor de dispersión del mapeo localizado, distribuido e intercalado, vamos a reemplazar estos valores en la ecuación cuadrática. Entonces, tenemos las siguientes ecuaciones:

$$\begin{aligned} x_1 &= 0; \quad y_1 = a_3 \, x_1^2 + a_2 \, x_1 + a_1 \quad \to \quad y_1 = a_3 \, (0)^2 + a_2 \, (0) + a_1 \\ x_2 &= 0,5; \quad y_2 = a_3 \, x_2^2 + a_2 \, x_2 + a_1 \quad \to \quad y_2 = a_3 \, (0,5)^2 + a_2 \, (0,5) + a_1 \\ x_3 &= 1; \quad y_3 = a_3 \, x_3^2 + a_2 \, x_3 + a_1 \quad \to \quad y_3 = a_3 \, (1)^2 + a_2 \, (1) + a_1 \end{aligned}$$

En un mapeo localizado la posición de y_1 es igual a la cantidad de portadoras de datos, como se muestra en la Figura 3.3. En este caso el coeficiente a_1 es igual a N.

$$y_1(0) = N; \quad y_1 = a_1 \quad \rightarrow \quad a_1 = N$$

En un mapeo intercalado la posición de y_3 es igual a la cantidad total de portadoras, que es lo mismo a dos veces y_2 . Despejando y_2 , tenemos:

$$y_3(1) = S = 2 y_2 \rightarrow y_2 = y_3/2$$

Multiplicando por (-1) y reemplazando y_2 en la ecuación distribuida, tenemos lo siguiente:

$$-y_3 = -0.5 \, a_3 - a_2 - 2 \, N$$

La modificación de la ecuación distribuida hace que la variable y_3 y el coeficiente a_2 se eliminen cuando sumamos con la ecuación intercalada. De esta manera, obtenemos el coeficiente a_3 .

$$a_3 = 2N$$

Reemplazando el coeficiente a_3 en la ecuación intercalada y sabiendo que y_3 es igual a S, hallamos el coeficiente a_2 .

$$a_2 = S - 3N$$

Después de haber encontrado los coeficientes de la ecuación cuadrática, lo siguiente es utilizar la fórmula general para la obtención de las raíces. En matlab creamos una función donde consideramos los parámetros y coeficientes discutidos anteriormente.

El siguiente cuadro nos muestra las líneas de código en matlab. Vamos a explicar brevemente estas líneas. El *index* es la posición de las portadoras utilizadas, N es el número de portadoras de datos, Nu es el número de usuario, *spreading* es el esparcimiento de las portadoras a usuario, S es el número total de portadoras, u1 es la cantidad máxima del *index*, *space* es el espacio entre portadoras, tz es la posición del último cero y a_1 , a_2 , a_3 son los coeficientes de la ecuación cuadrática. El fd es la métrica de distribución y se apoya en la fórmula general de la ecuación cuadrática. Es importante mencionar que la fórmula de fd esta modificada en función a nuestros parámetros y no es igual a la fórmula general de la ecuación cuadrática.

```
1
  function fd = fact_dist( index, N, Nu )
 2
 3
       index = index - index(1) + 1;
       spreading = var(diff(index), 1);
 4
5
       S = N*Nu;
       u1 = max(index);
6
 7
       space = (u1-1)/(N-1);
8
       tz = u1 + space - 1;
9
       a1 = N;
10
       a2 = S - 3*N;
       a3 = 2*N;
11
12
13 | fd = (sqrt(4*a3*tz-4*a1*a3+a2^2)-a2)/(2*a3) - spreading/(2*S);
14 end
```

En esta parte de la sección mencionaremos un poco los resultados del primer estudio. Las simulaciones muestran que el SNR es exactamente el mismo para todos los modos de portadoras SC-FDMA y que el PAPR del modo intercalado es el más bajo de todos los modos. Si graficamos esto, el punto óptimo encontrado es usando el método intercalado, cuando FD es 1. En la Figura 3.5 se puede observar de mejor manera lo explicado anteriormente.

Como en un principio queriamos medir la dispersión de las portadoras, encontrar el método intercalado fue un probema. Porque ya sabiamos que el mapeo intercalado tenia bajo PAPR, incluso mucha literatura nos menciona esto. Lo interesante fue encontrar que el rendimiento era igual para todos los modos de portadoras. Pero, el objetivo era encontrar una nueva distribución de portadora, esto hizo que ya no utilicemos la métrica de distribución en el segundo estudio. Que no lo utilicemos no quiere decir que no sea util, por eso es que mencionamos el diseño de la métrica de distribución en este trabajo de tesis.



Figura 3.5: Punto óptimo usando el método intercalado

3.4. Implementación del Sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi

En esta sección hablaremos de los elementos esenciales de un transmisor y receptor SC-FDMA, el uso de códigos convolucionales en el sistema de SC-FDMA y de los diferentes tipos de escenarios que se utilizan en el canal de SC-FDMA.

3.4.1. Transmisor SC-FDMA

SC-FDMA tiene dos tipos de esquemas. El primer esquema introduce la etapa de la codificación de canal, esto para estudiar los beneficios de los tipos de mapeo de portadoras. Como escenario de control se utiliza el mismo esquema pero sin la etapa de la codificación de canal. El tipo de codificación de canal que utiliza el sistema de SC-FDMA son códigos convolucionales, específicamente Trellis-Viterbi. Se utiliza este tipo de códigos porque es más sencillo y no tiene mucha carga computacional, reed-solomon es más pesado y los turbo códigos son más complejos. La codificación de canal no es el fuerte de este trabajo, sino, el estudio de los tipos de mapeo de portadoras. La Figura 3.6 muestra un diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA usando un codificador de canal con Trellis.



Figura 3.6: Diagrama de bloques del transmisor SC-FDMA

La Figura 3.6 muestra una breve descripción de la generación de los símbolos SC-FDMA, así como la nomenclatura utilizada a lo largo de este manuscrito, en el dominio de tiempo y de la frecuencia. A la entrada del transmisor SC-FDMA se genera una secuencia de bits aleatorios. La entrada binaria al modulador SC-FDMA es la salida de un codificador de canal que añade redundancia a los datos para hacerlo más fiable y por lo tanto más robusto contra el ruido y el desvanecimiento selectivo en frecuencia que pueda introducirnos el canal. A la salida del codificador de canal la secuencia de datos binarios se convierten en flujos de datos paralelos. Un modulador de banda base transforma los flujos de datos paralelos en una secuencia multinivel de números complejos usando una de varias técnicas de modulación digital. En este trabajo utilizamos la modulación QPSK. El transmisor agrupa los símbolos modulados, $\{x_n\}$, en bloques que contienen cada uno N símbolos, $\{x_n : n = 0, 1, 2, 3, ..., N-1\}$. El primer paso en la modulación de las portadoras SC-FDMA es realizar una transformada de fourier discreta (DFT) de N puntos para generar una representación de dominio de frecuencia de los símbolos de entrada. Las muestras del dominio de la frecuencia después de DFT se expresan como $\{X_k : k = 0, 1, 2, 3, ..., N - 1\}$. Luego se realiza el mapeo de portadoras y cada una de las salidas de DFT se mapea a una de las portadoras ortogonales transmisibles M>N. Las muestras del dominio de la frecuencia después del mapeo de las portadora se dan como $\{\tilde{X}_l : l = 0, 1, 2, 3, ..., M - 1\}$. En SC-FDMA, el mapeo de portadoras se puede lograr usando uno de varios métodos existentes. Los métodos más comunes son los modos de portadora localizada, distribuida y entrelazada. En la Figura 3.6 se muestra el mapeo de portadora intercalada. La etapa IDFT convierte estos flujos de datos complejos en dominio de tiempo. Posteriormente, se inserta una banda de guarda o prefijo cíclico (CP) entre símbolos SC-FDMA para cancelar el ISI en el receptor. Después de la adición de CP, los flujos de datos se convierten a una corriente de datos en serie para ser transmitida en el canal. El filtro de formación de impulsos atenúa la energía de la señal fuera del ancho de banda SC-FDMA nominal. La conversión digital a analógica y la modulación de radiofrecuencia tienen lugar después de la conformación de impulsos.

3.4.2. Canal de SC-FDMA

En este punto se considerará la transmisión de la secuencia de información digital de SC-FDMA sobre canales de comunicaciones caracterizados por ruido gaussiano blanco aditivo (AWGN). Para estudiar los beneficios de SC-LFDMA y SC-IFDMA se genera varios escenarios en el canal de SC-FDMA. Como primer escenario tenemos el canal AWGN. El canal AWGN es uno de los modelos matemáticos más simples para varios canales físicos de comunicaciones, incluyendo los cableados y algunos canales de radio. El canal AWGN no tiene en cuenta el desvanecimiento, la selectividad de frecuencia, la interferencia, la no linealidad o la dispersión. Sin embargo, produce modelos matemáticos sencillos y manejables que son útiles para obtener información sobre el comportamiento subyacente de un sistema antes de considerar estos otros fenómenos. La Figura 3.7 muestra la salida del canal AWGN en el dominio del tiempo. Donde, y(t) es la señal recibida en la entrada del receptor SC-FDMA, x(t) es la señal modulada transmitida a través del canal y n(t) es la variable aleatoria de ruido gaussiano blanco aditivo con media cero y varianza σ_2 . Para un canal AWGN, la varianza de ruido en términos de densidad espectral de potencia de ruido (N_0) viene dada por: $\sigma_2 = N_0/2$. La Figura 3.8 muestra las portadoras de varios usuarios en el canal AWGN. En este caso las portadoras no sufren de atenuación, asume sólo aquellas perturbaciones debida al rudio AWGN. La Figura 3.8 representa la salida Y(f) en el dominio de la frecuencia de la Figura 3.7.



Figura 3.7: Canal con ruido gaussiano blanco aditivo





Como segundo escenario tenemos el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN. Este canal utiliza una distribución gaussina, no se considera un canal con desvanecimiento de Rayleigh el cual utiliza una distribución de Rayleigh. En este trabajo, lo ideal era utilizar el canal con desvanecimiento de Rayleigh ya que se considera un modelo razonable cuando hay muchos objetos en el entorno que dispersan la señal de radio antes de que llegue al receptor. Por motivos de simplicidad utilizamos un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN. Una característica del desvanecimiento selectivo en frecuencia es que algunas frecuencias son realzadas, mientras que otras se atenúan. El desvanecimiento selectivo en frecuencia solo afecta a algunas portadoras y no a toda la señal. Si el flujo de datos está protegido por un código de corrección de errores hacia delante, este tipo de desvanecimiento puede reducirse significativamente. La Figura 3.9 muestra la entrada del receptor en el dominio de la frecuencia del canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN. Aquí, Y(f) es la señal recibida en la entrada del receptor SC-FDMA, X(f) es la señal modulada transmitida a través del canal, N(f) es el ruido aportado por el AWGN que es gaussiano distribuido con media cero y varianza unitaria y H(f) es el factor de escala de amplitud de canal complejo que sigue a la distribución gaussina, en este caso asumimos H(f) siguiendo el efecto del desvanecimiento selectivo en frecuencia, algunas portadoras fueron atenuadas, mientras que en otras no, como se muestra en la Figura 3.10. La Figura 3.10 muestra las portadoras de varios usuarios en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN. En este caso las portadoras de un sólo usuario sufren de atenuación y además, se añade ruido AWGN a todas las portadoras por igual. La Figura 3.10 representa la entrada del receptor Y(f) en el dominio de la frecuencia de la Figura 3.9.



El canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN.

Salida en el dominio del tiempo:

$$\mathbf{y}(t) = \mathbf{x}(t) \otimes \mathbf{h}(t) + \mathbf{n}(t)$$

Entrada del receptor en el dominio de la frecuencia:

$$R(f) = Y(f) = X(f) * H(f) + N(f)$$

Figura 3.9: Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN


Figura 3.10: Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN

Como tercer escenario tenemos el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN. El efecto de esta combinación genera un ruido localizado, el ruido localizado se da también por interferencias. La Figura 3.11 muestra la entrada del receptor en el dominio de la frecuencia del canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN. Donde, R(f) es la señal recibida en la entrada del receptor SC-FDMA, X(f) es la señal modulada transmitida a través del canal, N(f) es el ruido aportado por el AWGN que es gaussiano distribuido con media cero y varianza unitaria y T(f) es la función de transferencia del canal, en este caso también asumimos H(f) siguiendo el efecto del desvanecimiento selectivo en frecuencia, como se muestra en la Figura 3.10. La Figura 3.12 representa un escenario donde se considera el desvanecimiento selectivo en frecuencia y el rudio AWGN se genera el efecto de un ruido localizado.



El canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN.

Salida en el dominio de la frecuencia:

$$Y(f) = X(f) * H(f) + N(f)$$

La función de transferencia del canal T(f) es:

$$T(f) = 1/H(f)$$

Entrada del receptor en el dominio de la frecuencia:

$$R(f) = Y(f) * T(f)$$

$$R(f) = [X(f) * H(f) + N(f)] * T(f)$$

$$R(f) = X(f) * H(f) * T(f) + N(f) * T(f)$$

$$R(f) = X(f) + N(f) * T(f)$$

Figura 3.11: Canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN



Figura 3.12: Portadoras en el canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN

3.4.3. Receptor SC-FDMA

En el receptor SC-FDMA, los datos en serie se convierten a flujos de datos paralelos, el CP se elimina de cada símbolo, la etapa DFT transforma las señales recibidas en el dominio de la frecuencia, des-mapea las portadoras según el método utilizado por el transmisor y, a continuación, realiza la ecualización del dominio de la frecuencia (FDE). Como se mencionó anteriormente, SC-FDMA utiliza modulación de portadora única; Por lo tanto, sufre de interferencia entre símbolos (ISI). La ecualización se implementa para minimizar el ISI. Un ecualizador compensa la distorsión lineal introducida por el canal de propagación de trayectos múltiples. Para los canales de banda ancha, los ecualizadores de dominio de tiempo convencionales son poco prácticos debido a la respuesta de impulso de canal muy largo en el dominio de tiempo. La ecualización del dominio de la frecuencia (FDE) es más práctica para tales canales. Finalmente, los símbolos que han sufrido la ecualización se transforman de nuevo al dominio del tiempo a través de IDFT. Por lo tanto, la detección y decodificación de canal tienen lugar en el dominio del tiempo. Los flujos de datos paralelos se convierten en una secuencia de datos en serie y la señal digital original generada en el lado del transmisor es recuperada por el receptor. La Figura 3.13 muestra un diagrama de bloques del receptor SC-FDMA usando un decodificador de canal con Viterbi.

El programa en Matlab del sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi y los diferentes tipos

de escenarios que se utilizan en el canal de SC-FDMA se encuentra en el Anexo C.



Figura 3.13: Diagrama de bloques del sistema receptor SC-FDMA

3.5. Codificación Convolucional y Decodificación de Viterbi en el Sistema de SC-FDMA

3.5.1. Codificación de Trellis de Códigos Convolucionales

Los códigos convolucionales difieren de los códigos de bloque en términos de método de operación. Un codificador convolucional opera sobre datos en serie, mientras que los códigos de bloque operan sobre un bloque de datos de entrada. También es diferente la utilización de elementos de memoria en los codificadores convolucionales. En el caso de los códigos de bloque, no hay elemento de memoria implicado en la generación de datos codificados.

Los códigos convolucionales se especifican como (n, k, L), donde n es el número de bits de salida del codificador, k es el número de bits de entrada para el codificador y L es la longitud de restricción del codificador. Las expresiones distintas para la longitud de las restricciones se encuentran a menudo en diferentes libros de texto, pero la idea fundamental es la misma. La longitud de restricción se utiliza para calcular el número de etapas de memoria o flip-flops utilizados en el codificador. Mientras conocemos L y la fórmula subyacente, podemos calcular el número de elementos de memoria (m). Así que realmente no importa qué expresión para L se utiliza. La longitud de la restricción se expresa como:

$$L = K(m+1)$$

En algunos libros de texto se expresa como k * (m) y en algunos otros libros se expresa incluso como L = m + 1. Usaremos la primera expresión a lo largo de nuestra discusión.

En este trabajo utilizaremos un código convolucional simple (2,1,3) donde n = 2, k = 1y L = 3 (se usa la expresión L = k(m + 1)). Construyamos el codificador a partir de la información anterior. El codificador se construye con 1 bit de entrada, 2 bits de salida y 2 elementos de memoria. Obsérvese que la expresión L = k(m + 1) conduce a 2 elementos de memoria. Aquí estos dos elementos de memoria se utilizan para almacenar los últimos 2 bits de entrada. Si se usa la expresión L = k * m y para un codificador (2,1,3) (L = 3), el número de elementos de memoria sería 3, donde estos 3 elementos de memoria se usan para almacenar los últimos 3 bits de entrada. Por lo tanto, la expresión de la longitud de restricción tiene que ser interpretada cuidadosamente, de lo contrario cualquier interpretación errónea conducirá a una estructura de codificador diferente por completo.

Ahora sabemos el número de bits que entran en el codificador, número de bits que salen de ella y el número de elementos de memoria. Hasta ahora el codificador es como una caja negra para nosotros en el sentido de que no sabemos cómo se utilizan los elementos de memoria para generar los bits de salida de la entrada. Para entender completamente la estructura del codificador necesitamos algo llamado "polinomios generadores" que nos dicen cómo los elementos de memoria están vinculados para lograr la codificación. Los polinomios generadores para un conjunto de codificador convolucional específico (n, k, L) se encuentran generalmente a través de la simulación. El conjunto (n, k, L) junto con n polinomios generadores describe completamente un codificador convolucional.

Para nuestro codificador (2,1,3), utilizamos los dos polinomios generadores siguientes, uno para generar cada bit de salida.

$$g_0 = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

 $g_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

Vamos a poner todo para hacer la estructura del codificador. El primer bit del polinomio del generador indica la entrada actual I_0 , el segundo bit indica la última entrada I_{-1} (primer elemento de memoria) y el tercer bit indica la última entrada I_{-2} (segundo elemento de memoria) y así sucesivamente.

El polinomio $g_0 = [1 \ 1 \ 1]$ indica que la salida está formada por la entrada XORing actual I_0 y las dos entradas pasadas I_{-1} , I_{-2} . El polinomio $g_1 = [1 \ 0 \ 1]$ indica que la salida está formada por la entrada XORing actual I_0 y la entrada pasada I_{-2} . Así, la estructura del codificador está dada por la Figura 3.14.



Figura 3.14: Estructura del codificador para (2,1,3)

Para la generación adecuada de palabras de código (y también para la decodificación apropiada en el receptor), el codificador tiene que comenzar con un estado conocido y terminar en un estado conocido. El codificador se inicializa normalmente con un estado cero. Del mismo modo, el último bit de los datos de entrada debe eliminarse correctamente de la memoria del codificador. Si no, generará una palabra de código más débil que puede no proteger los últimos bits. El borrado se realiza añadiendo el flujo de datos entrantes con "m" ceros.

En este caso el flujo de entrada de bits esta dado por 010111 (con MSB a la derecha). Si se añaden m = 2 ceros finales (para el borrado), la salida codificada se da por 00 11 01 00 10 01 10 11. La salida se empareja en grupos de dos. Este ejemplo se basa en el trabajo realizado por Mathuranathan Viswanathan [46]. La siguiente Tabla 3.2 ilustra el proceso de codificación.

| I_0 | I_{-1} | I_{-2} | $Salida_0$ | $Salida_1$ |
|-------|----------|----------|------------|------------|
| 0 | 0 | 0 | Estad | o Inicial |
| 0 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| 1 | 0 | 0 | 1 | 1 |
| 0 | 1 | 0 | 0 | 1 |
| 1 | 0 | 1 | 0 | 0 |
| 1 | 1 | 0 | 1 | 0 |
| 1 | 1 | 1 | 0 | 1 |
| 0 | 1 | 1 | 1 | 0 |
| 0 | 0 | 1 | 1 | 1 |
| 0 | 0 | 0 | Memori | a borrada |

Tabla 3.2: Proceso de codificación

3.5.2. Estructura del Codificador, Diagrama de Estado y Trellis

El codificador convolucional también puede representarse usando una máquina de estado finito. El comportamiento completo de un codificador convolucional está representado por un

diagrama de estado. El número de estados en un diagrama de estado depende del número de elementos de memoria en el codificador. Si el número de elementos de memoria es m, entonces el número de estados en el diagrama de estado será 2^m . Para el codificador convolucional (2,1,3), el número de estados será 4, es decir, los últimos dos elementos de memoria se usan para almacenar las entradas anteriores I_{-1} e I_{-2} . La transición entre los estados depende de la presente entrada I_0 . La línea continua en el diagrama de estado indica las transiciones debidas a la entrada $I_0 = 0$ y las líneas punteadas se utilizan para representar las transiciones debido a la entrada $I_0 = 1$. Los bits de salida generados durante cada transición de estado se escriben en color rojo oscuro (a lo largo de las líneas de transición).

Los diagramas de estado se pueden construir fácilmente con la ayuda de una tabla de estado como se muestra a continuación. Vea la Tabla 3.3.

| Entrada | Estado Actual | Estado Siguiente | Salida |
|---------|---------------|------------------|--------|
| 0 | 00 | 00 | 00 |
| 0 | 01 | 00 | 11 |
| 0 | 10 | 01 | 01 |
| 0 | 11 | 01 | 10 |
| 1 | 00 | 10 | 11 |
| 1 | 01 | 10 | 00 |
| 1 | 10 | 11 | 10 |
| 1 | 11 | 11 | 01 |

Tabla 3.3: Tabla de estado del codificador convolucional (2,1,3)

Con la tabla anterior, podemos construir el diagrama de estado mostrado en la Figura 3.15.



Figura 3.15: Diagrama de estado para (2,1,3)

Un diagrama de Trellis se construye a partir del diagrama de estado dado. El diagrama de Trellis nos ayuda a entender el concepto del algoritmo de decodificación de Viterbi que se utiliza para decodificar los datos codificados convolucionales.

Vamos a ejecutar el Trellis con las entradas junto con los dos ceros para el borrado de memoria - 01011100. El Trellis proporciona la siguiente salida - 00 11 01 00 10 01 10 11, que coincide con el ejemplo anterior. Vea la Figura 3.16. Los cuatro estados posibles del codificador se representan como cuatro filas horizontales. Los estados actuales se consideran estar en el lado izquierdo y los posibles estados siguientes en el lado derecho del Trellis. Las conexiones entre los estados presentes y los estados siguientes siguen exactamente la representación del diagrama de estado. De nuevo, los bits de salida generados durante cada transición de estado se indican a lo largo de las líneas de transición.



Figura 3.16: Diagrama de Trellis del ejemplo anterior

3.5.3. Decodificación de Viterbi de Códigos Convolucionales

El algoritmo de Viterbi se utiliza para decodificar los códigos convolucionales. Una vez más, la decodificación puede hacerse en dos enfoques: decodificación de decisión hard y decodificación de decisión soft. En esta sección usaremos decodificación de decisión hard para decodificar un conjunto de símbolos recibidos. El siguiente tratamiento del tema se basa en el trabajo realizado por Andreas Gerstlauer [47].

Digamos que los símbolos recibidos son 00 11 11 00 10 01 10 11 - con un símbolo en error (tercer símbolo). Dado los símbolos recibidos, nos gustaría adivinar el bit de entrada al codificador en cada estado de Trellis. Esto se hace utilizando el algoritmo de Viterbi (ver la Figura 3.17).

Para descodificar correctamente, el descodificador tiene que comenzar en un estado de estado conocido 00 en el instante t=0. Dado que el estado actual de la memoria es "00", hay dos posibles estados siguientes - estado "00" y estado "10" para las entradas "0" y "1",

respectivamente. Para estas dos transiciones de estado, el decodificador emitirá "00" o "11" (vea la Tabla 3.3 o la Figura 3.16). Por lo tanto, si el codificador es introducido con "0", la salida durante la transición será "00". De manera similar, la salida del codificador será "11" para la entrada ="1". En este punto de los otros posibles estados siguientes, "01" y "11" son indefinidos. '00" es el primer símbolo recibido. Puesto que hay dos salidas posibles en este punto del tiempo, calculamos la distancia de Hamming entre el símbolo recibido y las dos salidas posibles. La distancia de Hamming entre el símbolo recibido "00" y la salida de transición "00" es "0". En la Figura 3.17, la métrica de distancia se muestra entre paréntesis. Los siguientes estados posibles se muestran bajo el encabezado - "Estados predecesores sobrevivientes".



Figura 3.17: Algoritmo de Viterbi en t=0

Ahora, en t=1, tenemos dos estados para comenzar con el siguiente símbolo recibido = "11". Los dos posibles estados presentes son el estado "00" y el estado "10". A partir de aquí, dependiendo de la entrada "0" o "1", el siguiente estado puede ser cualquiera de los cuatro estados posibles (como se muestra en la Figura 3.18). Las métricas de la rama se calculan de la misma manera para todas las cuatro salidas de transición posibles. Las métricas de rama se agregan con la de las métricas de rama anteriores (se supone que las métricas de rama no definidas son cero). Los estados predecesores sobrevivientes se anotan en una tabla separada.



Figura 3.18: Algoritmo de Viterbi en t=1

En t=2, las cosas se complican un poco. El siguiente símbolo recibido es "11". Ahora el trellis tiene cuatro estados posibles para comenzar. Todos los cuatro estados posibles pueden tomar cualquiera de los cuatro posibles estados siguientes dependiendo de la entrada "0" o "1" en el codificador. Ahora tenemos 8 métricas de rama para calcular. Pero para cada estado siguiente (en t=3), hay dos ramas que conducen al mismo estado (vea la Figura 3.19). Por lo tanto, tenemos que seleccionar sólo una de esas ramas que conducen al estado. Esto se hace seleccionando la rama que tiene una métrica de rama acumulada mínima. Si ambas métricas acumuladas son iguales, entonces tenemos dos opciones para hacer: 1) seleccionar aleatoriamente cualquiera de las ramas o 2) seleccionar consistentemente la rama inferior o la rama superior. Este procedimiento de selección se realiza mediante la unidad "Añadir-Comparar-y-Seleccionar" (ACS) en el hardware.

| | Métrica de Rama Anterior | Recibido 11 | Métrica de Rama Acumulada | Métrica de Rama Acumulada Seleccionada | Estados Predecesores Sobrevivientes |
|-----------|-----------------------------|------------------|------------------------------|--|---|
| Estado 00 | 2 | 00 (2) | 2+2=4 3+0=3 | 3 | 1 |
| Estado 01 | 3 | 00 (2) | 0+1=1 3+1=4 | 1 | 2 |
| Estado 10 | 0 | 01 (1) 10 (1) | 2+0=2 3+2=5 | 2 | 0 |
| Estado 11 | 3 | 10(1) t=2 t=3 | 0+1=1 3+1=4 | 1 | 2 |

Figura 3.19: Algoritmo de Viterbi en t=2

El siguiente cálculo de métricas de rama y estados predecesores sobrevivientes para los instantes t=3,4,5,6,7 se muestran en las siguientes figuras del Anexo D.

La siguiente Tabla 3.4 se construye a partir de los valores de "métrica de rama acumulada seleccionada" a medida que avanzamos de un instante a otro. Se utiliza para seleccionar el estado inicial de decodificación. El estado inicial de decodificación se elige escogiendo el estado (al final de los instantes de tiempo) para el cual la métrica de rama acumulada es mínima.

| Estado | t=0 | t=1 | t=2 | t=3 | t=4 | t=5 | t=6 | t=7 | t=8 |
|--------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 00 | | 0 | 2 | 3 | 3 | 3 | 3 | 4 | 1 |
| 01 | | | 3 | 1 | 2 | 2 | 3 | 1 | 4 |
| 10 | | 2 | 0 | 2 | 1 | 3 | 3 | 4 | 3 |
| 11 | | | 3 | 1 | 2 | 1 | 1 | 3 | 4 |

Tabla 3.4: Métrica de rama acumulada seleccionada

A partir de la tabla anterior, al final del trellis (t=8), la métrica de rama acumulada mínima es "1" y ocurre para el estado "00". Por lo tanto, este se convierte en el estado de decodificador de inicio para realizar la operación de rastreo. La operación de rastreo se realiza utilizando la siguiente Tabla 3.5 que se construye utilizando los "estados predecesores sobrevivientes" en cada instante.

| Estado | t=0 | t=1 | t=2 | t=3 | t=4 | $t{=}5$ | t=6 | t=7 |
|--------|-----|-----|-----|-----|-----|---------|-----|-----|
| 00 | 0 | 0 | 1 | 0 | 1 | 1 | 0 | 1 |
| 01 | 0 | 2 | 2 | 3 | 3 | 2 | 3 | 3 |
| 10 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 | 1 |
| 11 | 0 | 2 | 2 | 3 | 2 | 3 | 2 | 3 |

Tabla 3.5: Estados predecesores sobrevivientes

Hemos determinado a partir de la tabla anterior que el estado inicial del decodificador para la operación de rastreo es el estado "00". Ahora comenzamos con el estado "00" en el instante t=8 y comenzamos la operación de rastreo como se muestra en la siguiente Tabla 3.6.

Tabla 3.6: Operación de rastreo de los estados predecesores sobrevivientes

| Estado | t=0 | t=1 | t=2 | t=3 | t=4 | t=5 | t=6 | t=7 |
|--------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 00 | 0 | 0 | 1 | 0 | 1 | 1 | 0 | 1 |
| 01 | 0 | 2 | 2 | 3 | 3 | 2 | 3 | 3 |
| 10 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 | 1 |
| 11 | 0 | 2 | 2 | 3 | 2 | 3 | 2 | 3 |

Ahora grabe los estados según la operación de rastreo. Tenga en cuenta que el último

estado y el primer estado son iguales. Esto significa que el trellis debe comenzar y terminar en el mismo estado conocido. Vea la Tabla 3.7.

| | t=0 | t=1 | t=2 | t=3 | t=4 | t=5 | t=6 | t=7 | t=8 |
|------------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|--------|-----|-----|
| Estados de color | 0 | 0 | 9 | 1 | 9 | 2 | 2 | 1 | 0 |
| verde | 0 | 0 | | | | 5 | ် ၂ | | 0 |

Tabla 3.7: Estados según la operación de rastreo

Reordenar la tabla de transición de estado (mostrada para la operación de codificación) proporciona la siguiente Tabla 3.8. El mensaje original se puede recrear utilizando la tabla anterior y la siguiente Tabla 3.8 de transición de estado. Las transiciones no válidas están marcadas con "x".

| | La entrada al codificador será | | | | | |
|---------------|--------------------------------|--------|-------|-------|--|--|
| Estado Actual | 00 (0) | 01 (1) | 10(2) | 11(3) | | |
| 00 (0) | 0 | Х | 1 | Х | | |
| 01 (1) | 0 | Х | 1 | Х | | |
| 10(2) | Х | 0 | Х | 1 | | |
| 11 (3) | Х | 0 | Х | 1 | | |

Tabla 3.8: Transición de estado

Combinando la operación de rastreo y la Tabla 3.8 de transición de estado anterior, el mensaje original recreado (descodificado) será. Vea la Tabla 3.9.

Tabla 3.9: Mensaje original

| | t=0 | t=1 | t=2 | t=3 | t=4 | t=5 | t=6 | t=7 |
|--------------------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| Mensaje descodificado | 0 | 1 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 |

De este modo, puede ver que el decodificador se ha recuperado del error de un símbolo y ha recreado con éxito el mensaje de entrada al codificador.

3.6. Cálculo del Tamaño de la Muestra para el Sistema SC-FDMA con y sin Trellis-Viterbi

Para definir el tamaño de la muestra de una investigación científica es necesario tomar en consideración los siguientes factores:

- 1. Nivel de confianza: sirve para minimizar el error de Tipo I, que es rechazar la hipótesis nula, siendo está verdadera. Normalmente se adopta un valor de 0.05 indicando que aceptamos un 5% de probabilidad de cometer el error de Tipo I.
- 2. Potencia de la prueba: sirve para minimizar el error de Tipo II, que es no rechazar la hipótesis nula, cuando debimos rechazarla, esta probabilidad se simboliza como β y la potencia 1β normalmente la potencia adopta un valor de 0.80.
- 3. Magnitud de la diferencia: es una medida a dimensional que indica la efectividad de una acción sobre un grupo de control en una comparación [48].

$$ME = \frac{|Media \, del \, Grupo \, Experimental| - |Media \, del \, Grupo \, de \, Control|}{Desviación \, Estándar}$$
(3.1)

4. La varianza de la población: si dos sujetos son muy iguales en un grupo, necesitamos un tamaño de muestra mayor para identificar las diferencias. Si sucede lo contrario y los sujetos son muy distintos, es posible contar con un tamaño de muestra pequeño.

Es importante mencionar que normalmente se busca trabajar con errores pequeños del tipo I, por ese motivo se suele adoptar valores de 0.10, 0.05 ó 0.01 y para errores del Tipo II, se adopta un valor más amplio [49][50].

Con la siguiente fórmula basada en la prueba t estadística, se calcula el tamaño de la muestra [51].

$$A = \left(\frac{1}{q_1} + \frac{1}{q_0}\right),\tag{3.2}$$

$$B = (Z\alpha + Z\beta)^2, \tag{3.3}$$

$$N = \frac{A \times B}{ME^2},\tag{3.4}$$

Donde q_0 = proporción sujetos grupo 1, $q_1 = 1 - q_0$, ME = Magnitud de la diferencia y N = Tamaño de la muestra.

Con el objetivo de demostrar las hipótesis planteadas, es necesario contrastar el conjunto de datos de SC-IFDMA y SC-LFDMA con y sin Trellis-Viterbi. En la tabla 3.10, se indican los valores calculados del tamaño de la muestra N tomando como datos las métricas de comparación de SC-IFDMA y SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi bajo diferentes escenarios en el canal, para esto se utiliza la Ecuación 3.4. Existen valores constantes para casos como $q_0 = 0.5, q_1 = 0.5$, dado que la proporción del conjunto de muestra es igual a la proporción del conjunto de control y $Z\alpha = 1,960, Z\beta = 0,842$ obtenidos de la tabla z de distribución normal para un $\alpha = 0.05$ y $\beta = 0.2$. Los datos fueron obtenidos de las simulaciones de SC-IFDMA y SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi.

| Uinátosis | Media | Media | Diferencia | Desviación | МЕ | N |
|--|----------|----------|------------|------------|---------|----------|
| nipotesis | SC-IFDMA | SC-LFDMA | Diferencia | Estándar | | |
| $E_b/N_0 \text{ con RL}$ | 7 80147 | 7 80120 | 1 70 04 | 4.10.04 | 0.41600 | 1 44456 |
| en 1 portadora | 1.09141 | 7.09130 | 1.76-04 | 4.10-04 | 0.41000 | 1.44450 |
| $P_b \operatorname{con} \operatorname{RL}$ | 40.05 | 2.050.03 | 2,000,03 | 4 850 06 | 597.63 | 6 000 07 |
| en 1 portadora | 40-00 | 2.956-05 | 2.908-03 | 4.056-00 | | 0.998-07 |
| E_b/N_0 con DSF | 6 90/159 | 7 88967 | 0.98508 | 1.09e-03 | 900 16 | 3 080-07 |
| en 1 portadora | 0.00400 | 1.00501 | 0.50500 | 1.050-05 | 500.10 | 0.000-01 |
| $P_b \text{ con DSF}$ | 0.05270 | 0 12658 | 0.07388 | 1 1e-04 | 627 70 | 6 34e-07 |
| en 1 portadora | 0.00210 | 0.12000 | 0.01000 | 1.10 01 | 021.10 | 0.010 01 |
| $E_b/N_0 \operatorname{con} \operatorname{RL}$ | 7 64804 | 7 64757 | 4.60-04 | 6 8e-04 | 0.67765 | 0 54440 |
| en 4 portadoras | 1.04004 | 1.04101 | 4.00-04 | 0.00-04 | 0.01100 | 0.01110 |
| $P_b \operatorname{con} \operatorname{RL}$ | 3.90-04 | 0.02555 | 0.02516 | 1 /30-05 | 1752.82 | 8 130-08 |
| en 4 portadoras | 0.50-04 | 0.02000 | 0.02510 | 1.450-05 | 1102.02 | 0.100-00 |
| E_b/N_0 con DSF | 7 22461 | 9 70004 | 2 47543 | 1 280-03 | 1032 33 | 6 690-08 |
| en 4 portadoras | 1.22401 | 5.10004 | 2.11010 | 1.200-00 | 1002.00 | 0.000-00 |
| $P_b \text{ con DSF}$ | 0.08178 | 0.24305 | 0.16217 | 1 40 04 | 1088 32 | 2 110 07 |
| en 4 portadoras | 0.00170 | 0.24393 | 0.10217 | 1.40-04 | 1000.32 | 2.110-07 |

Tabla 3.10: Tamaño de la muestra para SC-IFDMA y SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi

En la Tabla 3.11, se realiza un contraste similar al efectuado en la Tabla 3.10, con la única diferencia que son datos de las métricas de comparación de SC-IFDMA y SC-LFDMA con Trellis-Viterbi bajo diferentes escenarios en el canal. Los datos fueron obtenidos de las simulaciones de SC-IFDMA y SC-LFDMA con Trellis-Viterbi.

| Hipótesis | Media SC-IFDMA | Media SC-LFDMA | Diferencia | Desviación Estándar | ME | Ν |
|---|-------------------|-------------------|------------|------------------------|---------|----------|
| PAPR con RL en 1 portadora | 1.19584 | 1.42195 | 0.22611 | 7.87e-05 | 2870.78 | 3.03e-08 |
| $\frac{E_b/N_0 \text{ con RL}}{\text{ en 1 portadora}}$ | 7.89142 | 7.82899 | 0.06243 | 4.0e-04 | 153.63 | 1.05e-05 |
| $\begin{array}{c} P_b \text{ con RL} \\ \text{en 1 portadora} \end{array}$ | 5.82e-05 | 1.54e-03 | 1.48e-03 | 6.59e-06 | 225.60 | 4.91e-06 |
| PAPR con DSF en 1 portadora | 1.65302 | 1.76752 | 0.11450 | 1.8e-04 | 619.94 | 6.50e-07 |
| $ E_b/N_0 \text{ con DSF} \\ en 1 \text{ portadora} $ | 6.94160 | 8.03814 | 1.09654 | 1.06e-03 | 1026.17 | 2.37e-07 |
| $\begin{array}{c} P_b \text{ con DSF} \\ \text{en 1 portadora} \end{array}$ | 0.03820 | 0.12381 | 0.08560 | 1.5e-04 | 542.96 | 8.48e-07 |
| PAPR con RL en 4 portadoras | 1.34464 | 1.47008 | 0.12543 | 1.1e-04 | 1123.49 | 1.98e-07 |
| | 7.64804 | 7.58851 | 0.05952 | 4.1e-04 | 145.03 | 1.18e-05 |
| $\begin{array}{c} P_b \text{ con RL} \\ \text{en 4 portadoras} \end{array}$ | 2.5e-04 | 0.01186 | 0.01160 | 1.10e-05 | 1055.00 | 2.24e-07 |
| PAPR con DSF en 4 portadoras | 1.68012 | 1.83830 | 0.15817 | 2.2e-04 | 710.98 | 4.94e-07 |
| $ E_b/N_0 \text{ con DSF} \\ en 4 \text{ portadoras} $ | 7.22655 | 9.66456 | 2.43800 | 6.9e-04 | 3519.65 | 2.01e-08 |
| $\begin{array}{ c c c }\hline P_b \text{ con DSF} \\ en 4 \text{ portadoras} \end{array}$ | 0.06557 | 0.29123 | 0.22565 | 1.3e-04 | 1666.27 | 9.00e-08 |

Tabla 3.11: Tamaño de la muestra para SC-IFDMA y SC-LFDMA con Trellis-Viterbi

Cómo podemos observar, en todos los casos para poder determinar las diferencias planteadas con un nivel de confianza de 0.5 y potencia de 0.8; el numero de muestras es muy pequeño. Esto quiere decir, que con el conjunto de muestras de las simulaciones ya realizadas estamos preparados para el análisis y evaluación de SC-IFDMA y SC-LFDMA con y sin Trellis-Viterbi.

3.7. Epílogo del Capítulo de la Metodología

En esta parte del trabajo, se presentó el diagrama de bloques del sistema de comunicación SC-FDMA con el objetivo de estudiar cada elemento del sistema. Además, se realizó el diseño de la métrica de distribución para las portadoras de SC-FDMA. Igualmente, se presentó la implementación del sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi bajo diferentes tipos de escenarios en el canal de comunicación. También, se realizó la codificación convolucional de Trellis y decodificación de Viterbi que se utiliza en el sistema de SC-FDMA. Asimismo, se presentó el cálculo en base a un estudio estadístico con el objetivo de contrastar las hipotesis planteadas.

Capítulo 4

Resultados y Discusión

4.1. Prólogo del Capítulo de Resultados y Discusión

En este capítulo se entrega al lector los resultados obtenidos del trabajo y sus discusiones. Comenzamos presentado el análisis y discusión de mapeo de portadoras SC-FDMA en el canal AWGN, donde realizamos un estudio exhaustivo en el rendimiento E_b/N_0 , PAPR, energía de símbolo y BER. Luego, presentamos la evaluación y discusión de la distribución de portadoras SC-FDMA con y sin Trellis-Viterbi bajo diferentes escenarios en el canal de comunicación, donde evaluamos la distribución de portadoras más óptima, considerando el rendimiento E_b/N_0 , PAPR y P_b .

4.2. Análisis de Mapeo de Portadoras SC-FDMA en el Canal AWGN

Analizar el rendimiento de los sistemas basados en OFDM bajo diferentes escenarios es un proceso esencial para mejorar aún más las técnicas de modulación futuras. En esta sección algunos conceptos comunes están dirigidos a confirmar o cuestionar la validez y bajo qué escenarios pueden ser engañosos. El objetivo no es determinar el mejor modo de mapeo de portadoras, ya que esto depende de la aplicación, sino más bien contrastar las diferencias.

En términos de rendimiento del caudal, mucho trabajo cita la bien conocida ecuación de capacidad de canal de Shannon, cuando se comparan los modos, que establece que $C = B \log_2(1 + \frac{S}{N})$. De acuerdo con esta ecuación, todos los modos de mapeo de portadoras deben tener la misma capacidad de canal. El ancho de banda *B* es el mismo para todos los modos, porque todos tienen la misma cantidad de portadoras, la diferencia es la distribución. Excepto para las portadoras finales, todas las portadoras están expuestas a interferencia entre portadoras (o entre símbolos), interferencia de acceso múltiple o una combinación de éstas. SC-LFDMA está expuesto a ISI [52][53][54], mientras que SC-IFDMA está expuesto a la interferencia de acceso múltiple. El otro componente de la ecuación es la relación señal a ruido (SNR). Como se muestra más adelante, la SNR promedio de los modos de mapeo de portadoras localizada y entrelazada es el mismo, la diferencia es la varianza de la SNR. En casos especificos, la SNR aparente puede aumentar significativamente, pero para cada muestra de SNR alta, esta una muestra de SNR igualmente baja. La distribución empírica mostrada en las Tablas 4.1 y 4.2 lo demuestra. Esto es consistente con la energía generada por los símbolos, que sólo pasan a través de la DFT y esta operación no afecta a la energía. El prefijo cíclico agrega energía, pero en promedio añade la misma cantidad a todos los modos de mapeo de portadoras localizada y entrelazada. Puesto que la energía promedio del símbolo es la misma para todos los modos, dada la potencia del ruido, todos los modos deben tener el mismo rendimiento. La Figura 4.1 muestra la comparación de rendimiento de SC-LFDMA y SC-IFDMA. En el Anexo E se encuentra el programa en Maltab del análisis de rendimiento del mapeo de portadoras localizada y entrelazada en un canal con ruido AWGN.



Figura 4.1: Tasa de error binario vs E_b/N_0

En términos de ganancia selectiva de frecuencia, el modo localizado tiene una ventaja sobre el modo entrelazado. Para recuperar los símbolos originales, el receptor del sistema SC-FDMA debe tener todas las portadoras sometidas a la misma cantidad de ganancia/pérdida. Si ciertas portadoras se amplifican mientras que otras no, las operaciones IDFT/DFT calcularán una inversión errónea. Si un cierto rango de frecuencia requiere amplificación en un esquema localizado, el sistema tiene la flexibilidad de elegir el rango de frecuencias de un solo usuario. En un escenario entrelazado, esto también puede hacerse, pero es más difícil ya que el sistema debe amplificar todas las portadoras que pertenecen al mismo usuario de la misma manera. La Figura 4.2 muestra la ganacia selectiva de frecuencia para los modos de mapeo de portadoras localizada y entrelazada. Aunque la ganancia selectiva de frecuencia es dificil en el modo entrelazado, tener diversidad de frecuencias tiene una ventaja. Dado que el modo entrelazado tiene PAPR bajo (unitaria en un ambiente sin ruido), todos los símbolos tienen la misma energía (polaridades variables), una opción de redundancia podría implementarse fácilmente para realizar la corrección de errores ya que las amplitudes de las portadoras pueden ser tratadas como datos binarios. La diversidad de frecuencias podría permitir la autocorrección.

Ganancia Selectiva de Frecuencia Mapeo de portadoras localizadas



Figura 4.2: Ganancia selectiva de frecuencia para SC-LFDMA y SC-IFDMA

Como se mencionó anteriormente, el modo entrelazado tiene una interferencia de acceso múltiple debido a la superposición de espectros de diferentes usuarios. Por otro lado, no tiene prácticamente ninguna interferencia entre portadoras, despreciable para todos los propósitos prácticos. Para el caso localizado sucede lo contrario, es muy propenso a interferencia entre portadora porque las portadoras son adyacentes entre sí, mientras que la interferencia de acceso múltiple está limitada a las portadoras fronterizas. En teoría, todas las portadoras están igualmente expuestas a uno de los dos tipos de interferencia (excepto la primera y última portadora). En este sentido, ningún caso parece sobresalir por el resto. La Figura 4.3 muestra los dos modos de mapeo de portadoras en el dominio de la frecuencia. Hay cuatro usuarios, cada uno de los cuales transmite simbolos en cuatro portadoras en un sistema con un total de 16 portadoras. En el modo localizado, el usuario 1 usa portadoras 0, 1, 2 y 3; el modo entrelazado utiliza portadoras 0, 4, 8 y 12.



Figura 4.3: Mapeo de portadoras para múltiples usuarios

Moviéndose a las ventajas del modo entrelazado, el SC-IFDMA es conocido por su bajo PAPR. Observando los resultados mostrados en las Tablas 4.1 y 4.2 se verifica esto. El caso silencioso es bastante drástico, pero cuando se añade ruido, los beneficios disminuyen pero sigue siendo significativo. La diversidad de frecuencias se menciona a menudo cuando se discuten las ventajas del modo de mapeo de portadoras intercaladas, aunque esto puede ser una ventaja o una desventaja como se mencionó anteriormente (cuando se discute la ganancia selectiva de frecuencia de SC-LFDMA). Dependiendo de las características exactas del canal, la ganancia selectiva de frecuencia podría ser una ventaja mayor que la diversidad de frecuencias. Normalmente, estas dos condiciones no son mutuamente excluyentes, pero en un sistema con DFT/IDFT pueden considerarse incompatibles. La Figura 4.4 muestra la diversidad de frecuencias para los modos de mapeo de portadoras localizada y entrelazada. Por último, la ventaja de la eficiencia energética de SC-IFDMA, como se muestra en los resultados de las Tablas 4.1 y 4.2, al igual que el PAPR, muestra una gran mejora en un sistema ideal sin ruido, pero al encontrarse con el ruido los beneficios disminuyen. Sin embargo, la mejora sigue siendo significativa.



Figura 4.4: Diversidad de frecuencias para SC-LFDMA y SC-IFDMA



Tabla 4.1: Función de distribución empírica sin ruido para PAPR y energía de símbolo



Tabla 4.2: Función de distribución empírica para PAPR, energía de símbolo y E_b/N_0 con una densidad espectral de ruido de 13 dBm/Hz

El programa en Maltab de la función de distribución empírica para el PAPR, energía de símbolo y E_b/N_0 en un canal con y sin ruido AWGN se encuentra en el Anexo F.

4.3. Discusión de Mapeo de Portadoras SC-FDMA en el Canal AWGN

Para apoyar este estudio se realizan una serie de simulaciones. Los parámetros del escenario de simulación se describen en la Tabla 4.3. El primer resultado es la energía por bit a potencia de ruido espectral para los modos de mapeo de portadoras localizada y entrelazada. Como mencionamos anteriormente, la Figura 4.1 muestra el rendimiento de la tasa de error binario (BER) para una amplia gama de E_b/N_0 . Esto demuestra que el rendimiento del modo localizado e intercalado es el mismo. Hay mucha literatura [7][8][9][10] que menciona que el rendimiento de SC-LFDMA es superior al modo de mapeo de portadoras intercalada, por lo que se hace más investigación. Una manera de verificar esto es observar la energía promedio del símbolo. La Tabla 4.1 muestra el PAPR y la energía del símbolo en un escenario sin ruido ideal. Este escenario ideal retrata la gran diferencia entre el PAPR y la energía del símbolo de las funciones de distribución empírica. Para el caso de SC-IFDMA, independientemente de la secuencia de bits enviada (cada bit tiene una distribución de Bernoulli con una probabilidad del 50%), el PAPR siempre es 1. La única propiedad que varía es la polaridad de los componentes en fase y en cuadratura del símbolo transmitido. De forma similar, la energía del símbolo es también constante (no cambia con secuencias de bits diferentes). Para el SC-LFDMA la energía del símbolo varía, pero el promedio permanece igual. Esta es la razón por la que la energía por bit permanece constante para una potencia espectral de ruido dada y un número fijo de bits por símbolo.

| Parámetro | Valor | | |
|---------------------------------------|-------------------|--|--|
| Tecnología | SC-LFDMA/SC-IFDMA | | |
| Modulación | QPSK | | |
| Densidad espectral de ruido | 13 dBm/Hz | | |
| Número de portadoras | 32 | | |
| Tamaño del bloque de datos de entrada | 8 | | |
| Spreading factor Q | 4 | | |
| Bits aleatorios por iteración | 10^6 | | |

Tabla 4.3: Parámetros de simulación del sistema

La Tabla 4.2 muestra las mismas comparaciones que en la Tabla 4.1 pero en un sistema de canales ruidosos. El ruido es un ruido gaussiano blanco aditivo (AWGN) con una potencia espectral de 13 dBm/Hz. Se puede observar que el modo SC-IFDMA tiene el PAPR más bajo, como se esperaba. Por otro lado, el modo SC-LFDMA tiene el PAPR mas alto. La energía del símbolo de las funciones de distribución empírica tienen el mismo promedio, pero la varianza es diferente en cada caso. Esto apoya el concepto de que los modos de mapeo de portadoras localizada y entrelazada tienen el mismo rendimiento E_b/N_0 vs BER, pero también indica que el SC-IFDMA es más eficiente energéticamente, ya que consume menos energía por símbolo. Comparando SC-LFDMA y SC-IFDMA se puede observar que aproximadamente 3σ ocurre a 7 y 6,5, respectivamente. Puesto que la energía promedio del símbolo es la misma para los modos de mapeo de portadoras localizada y entrelazada, entonces se deduce que el promedio E_b/N_0 es el mismo para todos los modos.

4.4. Evaluación de la Distribución de Portadoras SC-FDMA con y sin Trellis-Viterbi bajo Diferentes Escenarios en el Canal

Con el cálculo del tamaño de la muestra descrito en el capítulo 3.6 se procede a realizar 20 pruebas (muestras). Las tablas de las métricas de comparación y los resultados del test de hipótesis en R con y sin Trellis-Viterbi se muestran en el Anexo G.

4.4.1. Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia y Ganancia Selectiva de Frecuencia usando Ruido AWGN en 1 Portadora

a) Suposiciones a contrastar

Las suposiciones A y B son las hipótesis alternativa (H1) que se desea aceptar. La hipótesis nula (H0) es lo contrario a la hipótesis alternativa, es lo que se desea rechazar.

Suposición A: La E_b/N_0 promedio es mayor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición B: La P_b promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

b) Test de hipótesis empleando R

En la tabla 4.4 se observan los resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b .

| Resultados del test de Student para la E_b/N_0 | | |
|--|-------------|--|
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 0.4191 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que las medias son iguales entre los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | p = 0.7904 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA no es mayor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media "Less" | p = 0.2096 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA no es menor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Resultados del test de Student para la P_b | | |
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | p = 1 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media de la P_b de SC-IFDMA no es mayor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media "Less" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que la media de la P_b de SC-IFDMA es menor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |

Tabla 4.4: Resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b

"LA E_b/N_0 NO ES MAYOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARACIÓN A SC-LFDMA"

"LA P_b ES MENOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARA-CIÓN A SC-LFDMA"

Teniendo en cuenta los resultados del test de Student e intervalos de confianza:

Se acepta la suposición B y se rechaza la suposición A.

4.4.2. Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia usando Ruido AWGN en 1 Portadora

a) Suposiciones a constrastar

Las suposiciones A y B son las hipótesis alternativa (H1) que se desea aceptar. La hipótesis nula (H0) es lo contrario a la hipótesis alternativa, es lo que se desea rechazar.

Suposición A: La E_b/N_0 promedio es mayor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición B: La P_b promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

b) Test de hipótesis empleando R

En la tabla 4.5 se observan los resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b .

| Resultados del test de Student para la E_b/N_0 | | |
|--|-------------|--|
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA es mayor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media "Less" | p = 1 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA no es menor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| ${\bf Resultados \ del \ test \ de \ Student \ para \ la \ P_b}$ | | |
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | p = 1 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media de la P_b de SC-IFDMA no es mayor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media "Less" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que la media de la P_b de SC-IFDMA es menor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |

Tabla 4.5: Resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b

"LA E_b/N_0 ES MAYOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARACIÓN A SC-LFDMA"

"LA P_b ES MENOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARA-CIÓN A SC-LFDMA"

Teniendo en cuenta los resultados del test de Student e intervalos de confianza:

Se aceptan las suposiciones A y B.

4.4.3. Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia y Ganancia Selectiva de Frecuencia usando Ruido AWGN en 4 Portadoras

a) Suposiciones a constrastar

Las suposiciones A y B son las hipótesis alternativa (H1) que se desea aceptar. La hipótesis nula (H0) es lo contrario a la hipótesis alternativa, es lo que se desea rechazar.

Suposición A: La E_b/N_0 promedio es mayor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición B: La P_b promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

b) Test de hipótesis empleando R

En la tabla 4.6 se observan los resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b .

| Resultados del test de Student para la E_b/N_0 | | |
|--|-------------|--|
| Prueba | Resultado | Observación |
| Tost do Hinótosis Modia | | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar |
| "Two-sided" | p = 0.08701 | que las medias son iguales entre los dos |
| | | grupos. |
| Test de Hinótesis Media | | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar |
| "Greater" | p = 0.9565 | que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA no es |
| | | mayor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Test de Hinótesis Media | | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| "Less" | p = 0.0435 | que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA es |
| | | menor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Resultados del test de Student para la P_b | | |
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hinótesis Media | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| "Two-sided" | | que existe alguna diferencia significativa |
| | | entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hinótesis Media | | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar |
| "Croator" | p = 1 | que la media de la P_b de SC-IFDMA no es |
| Greater | | mayor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media "Less" | | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| | p = 2.2e-16 | que la media de la P_b de SC-IFDMA es |
| | | menor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |

Tabla 4.6: Resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b

"LA E_b/N_0 NO ES MAYOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARACIÓN A SC-LFDMA"

"LA P_b ES MENOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARA-CIÓN A SC-LFDMA"

Teniendo en cuenta los resultados del test de Student e intervalos de confianza:

Se acepta la suposición B y se rechaza la suposición A.

4.4.4. Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA sin Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia usando Ruido AWGN en 4 Portadora

a) Suposiciones a constrastar

Las suposiciones A y B son las hipótesis alternativa (H1) que se desea aceptar. La hipótesis nula (H0) es lo contrario a la hipótesis alternativa, es lo que se desea rechazar.

Suposición A: La E_b/N_0 promedio es mayor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición B: La P_b promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

b) Test de hipótesis empleando R

En la tabla 4.7 se observan los resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b .

| Resultados del test de Student para la E_b/N_0 | | |
|--|-------------|--|
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA es mayor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media "Less" | p = 1 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA no es menor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| ${\bf Resultados \ del \ test \ de \ Student \ para \ la \ P_b}$ | | |
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | p = 1 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media de la P_b de SC-IFDMA no es mayor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media "Less" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que la media de la P_b de SC-IFDMA es menor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |

Tabla 4.7: Resultados del test de Student para la E_b/N_0 y P_b

"LA E_b/N_0 ES MAYOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPA-RACIÓN A SC-LFDMA"

"LA P_b ES MENOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARA-CIÓN A SC-LFDMA"

Teniendo en cuenta los resultados del test de Student e intervalos de confianza:

Se aceptan las suposiciones A y B.

4.4.5. Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA con Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia y Ganancia Selectiva de Frecuencia usando Ruido AWGN en 1 Portadora

a) Suposiciones a constrastar

Las suposiciones A, B y C son las hipótesis alternativa (H1) que se desea aceptar. La hipótesis nula (H0) es lo contrario a la hipótesis alternativa, es lo que se desea rechazar.

Suposición A: El PAPR promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición B: La E_b/N_0 promedio es mayor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición C: La P_b promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

b) Test de hipótesis empleando R

En la tabla 4.8 se observan los resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b .

| Resultados del test de Student para el PAPR | | |
|--|----------------|--|
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa |
| | | entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media | | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar |
| "Greater" | $\mathrm{p}=1$ | que la media del PAPR de SC-IFDMA no es |
| | | nayor a la media del l'Al R de SO-EF DNA. |
| Test de Hipótesis Media | p = 2.2e-16 | que la media del PAPR de SC-IFDMA es |
| "Less" | P 2.2010 | menor a la media del PAPR de SC-LFDMA. |
| Resultados del test de Student para la E_b/N_0 | | |
| Prueba | Resultado | Observación |
| Tost do Hinótosis Modia | | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| "Two-sided" | p = 2.2e-16 | que existe alguna diferencia significativa |
| | | entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media | | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar |
| "Greater" | p = 1 | que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA no es |
| | | mayor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| "Less" | | que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA es |
| | | menor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Result | ados del test | t de Student para la P_b |
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| "Two-sided" | | que existe alguna diferencia significativa |
| | | entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media | 1 | Se acepta HU, por lo que se puede afirmar |
| "Greater" | p = 1 | que la media de la P_b de SC-IFDMA no es |
| | | mayor a la media de la P_b de SU-LEDMA. |
| Test de Hipótesis Media | n 99-10 | se rechaza HU, por lo que se puede afirmar |
| "Less" | p = 2.2e-16 | que la media de la P_b de SU-IFDMA es |
| | | menor a la media de la P_b de SU-LFDMA. |

Tabla 4.8: Resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b

"EL PAPR Y P_b ES MENOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARACIÓN A SC-LFDMA"

"LA E_b/N_0 NO ES MAYOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARACIÓN A SC-LFDMA"

Teniendo en cuenta los resultados del test de Student e intervalos de confianza:

Se aceptan las suposiciones A y C, se rechaza la suposición B.

4.4.6. Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA con Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia usando Ruido AWGN en 1 Portadora

a) Suposiciones a constrastar.

Las suposiciones A, B y C son las hipótesis alternativa (H1) que se desea aceptar. La hipótesis nula (H0) es lo contrario a la hipótesis alternativa, es lo que se desea rechazar.

Suposición A: El PAPR promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición B: La E_b/N_0 promedio es mayor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición C: La P_b promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

b) Test de hipótesis empleando R

En la tabla 4.9 se observan los resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b .

| Resultados del test de Student para el PAPR | | | |
|--|----------------|--|--|
| Prueba | Resultado | Observación | |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa | |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | $\mathrm{p}=1$ | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media del PAPR de SC-IFDMA no es mayor a la media del PAPR de SC-LFDMA. | |
| Test de Hipótesis Media "Less" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que la media del PAPR de SC-IFDMA es menor a la media del PAPR de SC-LFDMA. | |
| Resultados del test de Student para la E_b/N_0 | | | |
| Prueba | Resultado | Observación | |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa entre las medias de los dos grupos. | |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA es mayor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. | |
| Test de Hipótesis Media "Less" | $\mathrm{p}=1$ | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA no es menor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. | |
| ${\bf Resultados \ del \ test \ de \ Student \ para \ la \ P_b}$ | | | |
| Prueba | Resultado | Observación | |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa entre las medias de los dos grupos. | |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | p = 1 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media de la P_b de SC-IFDMA no es mayor a la media de la P_b de SC-LFDMA. | |
| Test de Hipótesis Media "Less" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que la media de la P_b de SC-IFDMA es menor a la media de la P_b de SC-LFDMA. | |

Tabla 4.9: Resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b

"EL PAPR Y P_b ES MENOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARACIÓN A SC-LFDMA"

"LA E_b/N_0 ES MAYOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPA-RACIÓN A SC-LFDMA"

Teniendo en cuenta los resultados del test de Student e intervalos de confianza:

Se aceptan las suposiciones A, B y C.

4.4.7. Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA con Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia y Ganancia Selectiva de Frecuencia usando Ruido AWGN en 4 Portadoras

a) Suposiciones a constrastar

Las suposiciones A, B y C son las hipótesis alternativa (H1) que se desea aceptar. La hipótesis nula (H0) es lo contrario a la hipótesis alternativa, es lo que se desea rechazar.

Suposición A: El PAPR promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición B: La E_b/N_0 promedio es mayor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición C: La P_b promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

b) Test de hipótesis empleando R

En la tabla 4.10 se observan los resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b .

| Resultados del test de Student para el PAPR | | |
|--|----------------|--|
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | $\mathrm{p}=1$ | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media del PAPR de SC-IFDMA no es mayor a la media del PAPR de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media "Less" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que la media del PAPR de SC-IFDMA es menor a la media del PAPR de SC-LFDMA. |
| Resultados del test de Student para la E_b/N_0 | | |
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | p = 1 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA no es mayor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media "Less" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA es menor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Result | ados del test | t de Student para la P_b |
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media "Two-sided" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que existe alguna diferencia significativa entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media "Greater" | p = 1 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar que la media de la P_b de SC-IFDMA no es mayor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media "Less" | p = 2.2e-16 | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar que la media de la P_b de SC-IFDMA es menor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |

Tabla 4.10: Resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b

"EL PAPR Y P_b ES MENOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARACIÓN A SC-LFDMA"

"LA E_b/N_0 NO ES MAYOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARACIÓN A SC-LFDMA"

Teniendo en cuenta los resultados del test de Student e intervalos de confianza:

Se aceptan las suposiciones A y C, se rechaza la suposición B.

4.4.8. Comparación de SC-IFDMA con SC-LFDMA con Trellis-Viterbi en un Canal con Desvanecimiento Selectivo en Frecuencia usando Ruido AWGN en 4 Portadora

a) Suposiciones a constrastar

Las suposiciones A, B y C son las hipótesis alternativa (H1) que se desea aceptar. La hipótesis nula (H0) es lo contrario a la hipótesis alternativa, es lo que se desea rechazar..

Suposición A: El PAPR promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición B: La E_b/N_0 promedio es mayor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

Suposición C: La P_b promedio es menor cuando se emplea SC-IFDMA en comparación a SC-LFDMA.

b) Test de hipótesis empleando R

En la tabla 4.11 se observan los resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b .

| Resultados del test de Student para el PAPR | | |
|--|-------------|--|
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hinétesis Medie | | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| "Two sided" | p = 2.2e-16 | que existe alguna diferencia significativa |
| Two-sided | | entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hinétesis Medie | p = 1 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar |
| "Creater" | | que la media del PAPR de SC-IFDMA no es |
| Greater | | mayor a la media del PAPR de SC-LFDMA. |
| Test de Hinótesis Media | | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| | p = 2.2e-16 | que la media del PAPR de SC-IFDMA es |
| | | menor a la media del PAPR de SC-LFDMA. |
| Resultados del test de Student para la E_b/N_0 | | |
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hinótesis Media | | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| "Two-sided" | p = 2.2e-16 | que existe alguna diferencia significativa |
| | | entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media | | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| "Greater" | p = 2.2e-16 | que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA es |
| | | mayor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media | p = 1 | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar |
| "Less" | | que la media de la E_b/N_0 de SC-IFDMA no es |
| | | menor a la media de la E_b/N_0 de SC-LFDMA. |
| Resultados del test de Student para la P_b | | |
| Prueba | Resultado | Observación |
| Test de Hipótesis Media | | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| "Two-sided" | p = 2.2e-16 | que existe alguna diferencia significativa |
| | | entre las medias de los dos grupos. |
| Test de Hipótesis Media | | Se acepta H0, por lo que se puede afirmar |
| "Greater" | p = 1 | que la media de la P_b de SC-IFDMA no es |
| | | mayor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |
| Test de Hipótesis Media | | Se rechaza H0, por lo que se puede afirmar |
| "Less" | p = 2.2e-16 | que la media de la P_b de SC-IFDMA es |
| | | menor a la media de la P_b de SC-LFDMA. |

Tabla 4.11: Resultados del test de Student para el PAPR, E_b/N_0 y P_b

"EL PAPR Y P_b ES MENOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARACIÓN A SC-LFDMA"

"LA E_b/N_0 ES MAYOR CUANDO SE EMPLEA SC-IFDMA EN COMPARACIÓN A SC-LFDMA"

Teniendo en cuenta los resultados del test de Student e intervalos de confianza:

Se aceptan las suposiciones A, B y C.
4.5. Discusión de la Distribución de Portadoras SC-FDMA con y sin Trellis-Viterbi bajo Diferentes Escenarios en el Canal

Como en el caso anterior, en este estudio también se realizan una serie de simulaciones. Los parámetros del escenario de simulación se describen en la Tabla 4.12. El primer resultado de simulación es sin Trellis-Viterbi para los modos de mapeo de portadoras localizada y entrelazada. Las Tablas 4.4 y 4.6 muestra la E_b/N_0 y P_b en un escenario de canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN. Para el caso de SC-IFDMA, la probabilidad de error de bit es menor cuando se compara con el SC-LFDMA. De la misma manera, la energía por bit a potencia de ruido espectral de SC-IFDMA es igual que SC-LFDMA, pero al tener alto BER el SC-LFDMA, el SC-IFDMA es mejor. Para un escenario de canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN, las Tablas 4.5 y 4.7 muestran las mismas comparaciones que en las tablas anteriores. Para el caso de SC-IFDMA, la probabilidad de error de bit también es menor cuando se compara con el SC-LFDMA. De forma similar, la energía por bit a potencia de ruido espectral de SC-IFDMA. De forma similar, la energía por bit a potencia de ruido espectral de SC-IFDMA es mayor que SC-LFDMA, como en la hipótesis planteada.

| Parámetro | Valor |
|---------------------------------------|-------------------|
| Tecnología | SC-LFDMA/SC-IFDMA |
| Modulación | QPSK |
| Densidad espectral de ruido | 13 dBm/Hz |
| Número de portadoras | 16 |
| Tamaño del bloque de datos de entrada | 4 |
| Spreading factor Q | 4 |
| Bits aleatorios por iteración | 10^6 |

Tabla 4.12: Parámetros de simulación del sistema con y sin Trellis-Viterbi

El segundo resultado de simulación es con Trellis-Viterbi para los modos de mapeo de portadoras localizada y entrelazada. Las Tablas 4.8 y 4.10 muestra el PAPR, E_b/N_0 y P_b en un escenario de canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN. Para el caso de SC-IFDMA, el PAPR y la probabilidad de error de bit es menor cuando se compara con el SC-LFDMA. De la misma manera, la energía por bit a potencia de ruido espectral de SC-LFDMA es mayor que SC-IFDMA, pero al tener alto BER el SC-LFDMA, el SC-IFDMA es mejor. Para un escenario de canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN, las Tablas 4.9 y 4.11 muestran las mismas comparaciones que en las tablas anteriores. En el caso de SC-IFDMA, el PAPR y la probabilidad de error de bit es menor cuando se compara con el SC-LFDMA. La energía por bit a potencia de ruido espectral de SC-IFDMA es mayor que SC-LFDMA, como en la hipótesis planteada.

Desde el punto de vista de este trabajo, el mapeo de portadoras entrelazada presenta más ventajas que el mapeo de portadoras localizadas: a) Bajo PAPR, b) Eficiencia energética, c) Diversidad de frecuencias, d) Baja probabilidad de error de bit y e) Rendimiento mejor que el SC-LFDMA en todos los esquemas y escenarios. Considerando estas ventajas, consideramos que la distribución entrelazada es una buena opción para los sistemas de enlace ascendente de LTE. Los sistemas de próxima generación 5G deberían cambiar el mapeo de portadoras usado actualmente por las redes 4G.

4.6. Epílogo del Capítulo de Resultados y Discusión

En esta parte del trabajo, se realizó el análisis y discusión de mapeo de portadoras SC-FDMA en el canal AWGN, los resultados muestran que el rendimiento de E_b/N_0 vs BER es exactamente el mismo para todos los modos de portadoras. Esto se debe a que la energía promedio del símbolo es la misma para todos los casos. Además, los resultados confirman que el PAPR del modo intercalado es el más bajo de todos los modos. También, se realizó la evaluación y discusión de la distribución de portadoras SC-FDMA con y sin Trellis-Viterbi bajo diferentes escenarios en el canal de comunicación, donde se contrasta las ventajas de las distribuciones de portadoras y se considera que la distribución entrelazada es una buena opción para los sistemas de enlace ascendente de LTE.

Capítulo 5

Conclusiones

Se estudió un sistema de SC-FDMA en base a la metodología propuesta en este trabajo, con el objetivo principal de probar que el modo intercalado combinado con Trellis-Vitervi es más robusto que el modo localizado combinado con Trellis-Vitervi bajo diferentes escenarios en el canal. La metodología propuesta consta de 3 fases: la primera fase presentó el estudio de los temas relacionados a este trabajo, la segunda fase estableció los métodos científicos para alcanzar los objetivos específicos y finalmente, la tercera fase entregó la discusión de la evaluación de los resultados.

De esta manera, el estudio da cumplimiento al objetivo principal de este trabajo de tesis, dado que primero se realizó un estudio teórico de los temas relativos a este trabajo de investigación. Además, se diseñó la métrica de distribución para las portadoras del sistema SC-FDMA. También, se implementó del sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi bajo diferentes tipos de escenarios en el canal. Además, se evaluó la distribución de portadoras más optima, considerando E_b/N_0 , PAPR, energía de símbolo y BER, en base al análisis de los resultados obtenidos de las simulaciones del sistema SC-FDMA con y sin Trellis-Viterbi. Los objetivos específicos están relacionados con la metodología utilizada, por lo que cumplir el objetivo principal involucra satisfacer los objetivos específicos.

De acuerdo al análisis de los datos y evaluación estadístico vía test de hipótesis. La distribución entrelazada presenta mejores resultados en comparación con la distribución localizada. En terminos de rendimiento, SC-IFDMA es mejor que SC-LFDMA para todos los esquemas y escenarios. En términos de PAPR, para todos los esquemas y escenarios el SC-IFDMA tiene un PAPR bajo comparado con el SC-LFDMA. Tomando en cuenta estas ventajas, consideramos que la distribución entrelazada es una buena opción para los sistemas de enlace ascendente de LTE. Los sistemas de próxima generación 5G deberían cambiar el mapeo de portadoras usado actualmente por las redes 4G.

A pesar de que LTE utiliza SC-LFDMA, las tecnologías futuras deberían considerar el estudio de los beneficios del SC-IFDMA, ya que se demuestra que tiene mucho que ofrecer. En particular, para las transmisiones ascendentes, ya que es más eficiente desde el punto de vista energético y no parece haber un compromiso de rendimiento significativo. Ambos SC-LFDMA y SC-IFDMA tienen ventajas bajo características de canal específicas, tal vez

incluso un mecanismo dinámico que cambia entre los modos puede utilizar los beneficios dependiendo de las restricciones de canal.

5.1. Recomendaciones

Entre las recomendaciones principales para un mejor entendimiento del trabajo y uso del sistema estudiado se encuentran las siguientes:

- 1. Se recomienda le er los anexos, en especial el Anexo C antes de realizar alguna prueba o simulación del sistema estudiado.
- 2. Se recomienda leer el Anexo G para profundizar el estudio estadístico del test de hipotesis de la distribución de portadoras SC-FDMA con y sin Trellis-Viterbi.

5.2. Trabajos Futuros

Este trabajo fue base para la elaboración de un manuscrito científico (paper) de título Subcarrier Mapping Distribution Effect on Single Carrier FDMA Transmissions, que fue expuesto en Colombia, Medellin en la 8th IEEE Latin-American Conference on Communications (LATINCOM) 2016 (link del evento http://latincom2016.ieee-comsoc-latincom.org/), del 15 al 17 de noviembre del 2016.

El estudio del efecto de la dispersión del mapeo de las portadoras en el SNR y en el PAPR en sistemas de LTE usando SC-FDMA descrito en este trabajo puede mejorarse implementando otros tipos de escenarios en el canal. Por ejemplo, el canal con desvanecimiento de Rayleigh. También, podrían utilizarse códigos más eficientes como reed-solomon y turbo códigos en la codificación de canal. Todo estas sugerencias para futuros trabajos.

El sistema de SC-FDMA estudiado en el presente trabajo, cumple con los principios básicos indispensables de un sistema de comunicación para transmisiones de enlace ascendente LTE, por lo tanto se pueden realizar experimentos futuros en todas las etapas del sistema.

Bibliografía

- M. Sehrawat and P. Sharma, "Performance analysis of lte system in term of sc-fdma and ofdma," *International Journal of Research in Electronics and Computer Engineering a* Unit of i2or, vol. 3, no. 3, JULY-SEPT. 2015.
- [2] A. Suzain and M. J. Kujur, "Performance analysis of 3gpp lte," *Department of Electronics* and Communication Engineering National Institute of Technology Rourkela, 2013.
- [3] Navita and Amandeep, "Performance analysis of ofdma, mimo and sc-fdma technology in 4g lte networks," 2016 6th International Conference - Cloud System and Big Data Engineering (Confluence), Pages: 554-558, 2016.
- [4] M. Hua, B. Ren, M. Wang, J. Zou, C. Yang, and T. Liu, "Performance analysis of ofdma and sc-fdma multiple access techniques for next generation wireless communications," 2013 IEEE 77th Vehicular Technology Conference (VTC Spring), Pages: 1-4, 2013.
- [5] 3rd Generation Partnership Project (3GPP), "Base station (BS) radio transmission and reception (FDD)," *Technical Specification Group Radio Access Network*, Tech. Rep. 25.104, Dec. 2009.
- [6] E. U. T. R. Access, "User equipment (ue) radio transmission and reception," 3GPP TS, vol. 36, p. V10, 2010.
- [7] H. G. Myung, J. Lim, and D. J. Goodman, "Single carrier fdma for uplink wireless transmission," *Vehicular Technology Magazine*, *IEEE*, vol. 1, no. 3, pp. 30-38, 2006.
- [8] B. Hanta, "Sc-fdma and lte uplink physical layer design," in Seminar LTE: Der Mobilfunk der Zukunft, University of Erlangen-Nuremberg, LMK, 2009.
- [9] J. Zyren and W. McCoy, "Overview of the 3gpp long term evolution physical layer," *Freescale Semiconductor, Inc., white paper*, 2007.
- [10] G. Huang, A. Nix, and S. Armour, "Impact of radio resource allocation and pulse shaping on paper of sc-fdma signals," in Personal, Indoor and Mobile Radio Communications, 2007. PIMRC 2007. IEEE 18th International Symposium on, IEEE, 2007, pp. 1–5.
- [11] C. Estevez, J. Molina, and C. A. Azurdia-Meza, "Subcarrier mapping distribution effect on single carrier FDMA transmissions," 2016 8th IEEE Latin-American Conference on Communications (LATINCOM), Pages: 1 - 5, 2016.

- [12] C. Shannon, "A mathematical theory of communication," The Bell System Technical Journal, vol. 27, July, October, 1948, pp. 379–423, 623–656.
- [13] R. Jose and A. Pe, "Analysis of hard decision and soft decision decoding algorithms of ldpc codes in awgn," 2015 IEEE International Advance Computing Conference (IACC), Pages: 430-435, 2015.
- [14] O. I. Kolade, D. J. J. Versfeld, and M. A. van Wyk, "Soft-decision decoding of permutation block codes in awgn and rayleigh fading channels," *IEEE Communications Letters*, vol. PP, Pages: 1-1, 2017.
- [15] O. O. Ogundile, Y. O. Genga, and D. J. J. Versfeld, "Symbol level iterative soft decision decoder for reed-solomon codes based on parity-check equations," *Electronics Letters*, vol. 51, Pages: 1332-1333, 2015.
- [16] X. Li, W. Zhang, and Y. Liu, "Efficient architecture for algebraic soft-decision decoding of reed-solomon codes," *IET Communications*, vol. 9, Pages: 10-16, 2015.
- [17] S. Scholl, S. K. Haider, and N. Wehn, "An efficient soft decision reed-solomon decoder for moderate throughput," 2016 18th Mediterranean Electrotechnical Conference (ME-LECON), Pages: 1-6, 2016.
- [18] B. Alvarez Feito, "Desarrollo de un esquema de codificación basado en los turbo códigos definidos en el estándar 3gpp (s-umts)," Tesis de Magíster en Ingeniería de Telecomunicaciones, 2010.
- [19] C.-J. Lin, L.-C. Chang, and C.-Y. Huang, "Efficient paper reduction schemes for mimo scfdma with space-frequency block codes," *Fifth International Conference on Computing*, *Communications and Networking Technologies (ICCCNT)*, Pages: 1-5, 2014.
- [20] C.-Y. Huang, W.-J. Chang, and L.-C. Chang, "A modified low paper space-frequency block coding scheme for sc-fdma," 2012 IEEE International Conference on Communication, Networks and Satellite (ComNetSat), Pages: 98-102, 2012.
- [21] F. Koroupi, A. Morsali, V. Niktab, M. Shahabinejad, and S. Talebi, "Quasi-orthogonal space-frequency and space-time-frequency block codes with modified performance and simplified decoder," *IET Communications*, vol. 11, Pages: 1655-1661, 2017.
- [22] M. J. Grabner, X. Li, and S. Fu, "A novel soft-output decoding method for integer space-time block codes," 2017 Texas Symposium on Wireless and Microwave Circuits and Systems (WMCS), Pages: 1-5, 2017.
- [23] C. Berrou, A. Glavieux, and P. Thitimajshima, "Near shannon limit error-correcting coding and decoding: Turbo-codes," Proc. 1993 Int Conf. Comm, 1993, pp. 1064-1070.
- [24] C. Berrou and A. Glavieux, "Near optimum error correcting coding and decoding: Turbocodes," *IEEE Trans. Comm*, vol. 44, no. 10, October 1996.
- [25] A. Viterbi, "Error bounds for convolutional codes and an asymptotically optimum deco-

ding algorithm," IEEE Trans. Inform. Theory, vol. 13, no. 2, April 1967, pp. 260-269.

- [26] T. Lee and H. Ochiai, "A new trellis shaping design for peak power reduction of scfdma signals with high-order qam," *IEEE Transactions on Vehicular Technology*, vol. 66, Pages: 5030-5042, 2017.
- [27] T. Lee and H. Ochiai, "Peak power reduction of sc-fdma signals based on trellis shaping," 2012 IEEE Global Communications Conference (GLOBECOM), Pages: 3268-3273, 2012.
- [28] J. Dion, M.-H. Hamon, P. Pénard, M. Arzel, and M. Jezequel, "Multi-standard trellisbased fec decoder," *Proceedings of the 2012 Conference on Design and Architectures for Signal and Image Processing*, Pages: 1-7, 2012.
- [29] S. Dhaliwal, N. Singh, and G. Kaur, "Performance analysis of convolutional code over different code rates and constraint length in wireless communication," 2017 International Conference on I-SMAC (IoT in Social, Mobile, Analytics and Cloud) (I-SMAC), Pages: 464-468, 2017.
- [30] X. Zhao, H. Li, and X. Wang, "A high performance multi-standard viterbi decoder," 2017 7th IEEE International Conference on Electronics Information and Emergency Communication (ICEIEC), Pages: 1-4, 2017.
- [31] K. Mostafa, A. Hussein, H. Youness, and M. Moness, "High performance reconfigurable viterbi decoder design for multi-standard receiver," 2016 33rd National Radio Science Conference (NRSC), Pages: 249-256, 2016.
- [32] S. Weithoffer and N. Wehn, "Enhanced decoding for high-rate lte turbo-codes with short block lengths," 2017 IEEE International Conference on Communications Workshops (ICC Workshops), Pages: 967-972, 2017.
- [33] S. Weithoffer and N. Wehn, "Latency reduced lte-a turbo-code decoding with iteration balancing on transport block level," SCC 2017; 11th International ITG Conference on Systems, Communications and Coding, Pages: 1-6, 2017.
- [34] T. P. Fowdur, Y. Beeharry, and S. K. M. Soyjaudah, "Performance of modified asymmetric lte turbo codes with reliability-based hybrid arq," 2014 9th International Symposium on Communication Systems, Networks & Digital Sign (CSNDSP), Pages: 928-933, 2014.
- [35] Y. Xu, M. Jiang, M. Ding, and Y. Yang, "An efficient osd-aided iterative decoding algorithm for lte turbo codes," 2012 International Conference on Wireless Communications and Signal Processing (WCSP), Pages: 1-4, 2012.
- [36] D. J. G. Hyung G. Myung, "Single carrier fdma: A new air interface for long term evolution," Wiley Series on Wireless Communications and Mobile Computing, 2008.
- [37] T. Rappaport, "Wireless communications: Principles and practice," *Prentice Hall PTR*, 2nd edition, 2002.
- [38] S. Chadchan and C. B. Akki, "3GPP LTE/SAE: An Overview," International Journal

of Computer Science and Engineering Technology (IJCEE), vol. 2, no. 2, pp. 806-814, October 2010.

- [39] H. G. Myung, J. Lim, and D. J. Goodman, "Peak-to-average power ratio of single carrier fdma signals with pulse shaping," in Personal, Indoor and Mobile Radio Communications, 2006 IEEE 17th International Symposium on, IEEE, 2006, pp. 1–5.
- [40] C. Azurdia-Meza, K. J. Lee, and K. S. Lee, "PAPR reduction in SC-FDMA by pulse shaping using parametric linear combination pulses," *IEEE Commun. Lett.*, vol. 16, no. 12, pp. 2008–2011, 2012.
- [41] M.-C. Wu, H.-Y. Liang, and Y.-C. Jhan, "Construct asterisk 16qam constellation extension scheme for papr reduction in sc-fdma systems," 2016 Third International Conference on Computing Measurement Control and Sensor Network (CMCSN), Pages: 154-157, 2016.
- [42] P. Bao, Q. Guan, and M. Guan, "A multiuser detection algorithm in the uplink sc-fdma system for green communication network," *IEEE Access*, vol. 4, Pages: 5982-5989, 2016.
- [43] N. A. Moghaddam and A. R. Sharafat, "Papr reduction in sc-fdma via a novel combined pulse-shaping scheme," 2016 ITU Kaleidoscope: ICTs for a Sustainable World (ITU WT), Pages: 1-8, 2016.
- [44] Y. Luan, C. Kan, and H. Du, "An improved noise estimation algorithm of sc-fdma," 2015 IEEE International Conference on Communication Problem-Solving (ICCP), Pages: 323-326, 2015.
- [45] Stuart, Alan, K. Ord, and S. Arnold, "Kendall's advanced theory of statistics, classical inference and the linear model," Wiley, vol. 2A, 2010.
- [46] M. Viswanathan, "Simulation of digital communication systems using matlab," *Mathu*ranathan Viswanathan at Gaussianwaves, Sept 2013.
- [47] A. Gerstlauer, Convolutional (Viterbi) Encoding, 2009, visitado: 2017-09-06. [Online]. Available: http://users.ece.utexas.edu/~gerstl/ee382v-ics_f09/lectures/Viterbi.pdf
- [48] G. M. Sullivan and R. Feinn, "Using effect size—or why the p value is not enough," *Journal of graduate medical education*, vol. 4, no. 3, pp. 279–282, 2012.
- [49] P. Morales Vallejo, "Tamaño necesario de la muestra: ¿cuántos sujetos necesitamos?" http://web.upcomillas.es/personal/peter/investigacion/Tama%f1oMuestra.pdf, 2011, universidad Pontificia Comillas, Visitado: 2016-11-26.
- [50] R. E. Wyllys, *Stastical Hypotheses*, 2013, visitado: 2017-01-21. [Online]. Available: https://www.ischool.utexas.edu/~wyllys/IRLISMaterials/stathyp.pdf
- [51] S. B. Hulley, S. R. Cummings, W. S. Browner, D. G. Grady, and T. B. Newman, *Designing Clinical Research*, 1st ed. Wolters Kluwer, Lippincott Williams and Wilkins, 2013.

- [52] M. Zhang and Y. Zhu, "An enhanced greedy resource allocation algorithm for localized sc-fdma systems," *IEEE Communications Letters*, vol. 17, no. 7, pp. 1479–1482, July 2013.
- [53] J. K. Hwang, J. D. Li, Y. C. Hsu, and C. S. Lin, "Reduced-state cyclic viterbi receiver for localized sc-fdma uplink system," in 2014 48th Asilomar Conference on Signals, Systems and Computers, Nov 2014, pp. 1030–1033.
- [54] J. K. Hwang, W. F. Wang, and J. D. Li, "Low-complexity frequency domain tomlinsonharashima precoding for low-papr sc-lfdma system," in Communication Technology (ICCT), 2011 IEEE 13th International Conference on, Sept 2011, pp. 171–176.

Anexos

A. Paper enviado y aceptado por el LATINCOM 2016

- 1. Título: Subcarrier mapping distribution effect on single carrier FDMA transmissions.
- 2. **Conferencia:** 2016 8th IEEE Latin-American Conference on Communications (LA-TINCOM).
- 3. Fecha y Lugar de la Conferencia: 15-17 de Noviembre del 2016. Colombia, Medellin.
- 4. Fecha de Submmit: 15 de agosto del 2016.
- 5. Fecha de Aceptación: 10 de octubre del 2016.
- 6. Pagina Web: http://latincom2016.ieee-comsoc-latincom.org/.

Subcarrier Mapping Distribution Effect on Single Carrier FDMA Transmissions

Claudio Estevez, IEEE Member, Jhilmar Molina, César A. Azurdia-Meza, IEEE Member

Electrical Engineering Department Universidad de Chile Santiago, Chile 8370451

Email: cestevez@ing.uchile.cl

Abstract-An exhaustive study of modern modulation techniques is essential to the design of future systems. OFDM-based technologies, like LTE, are becoming more pervasive as LTE descendant systems have adopted this modulation technique. 5G wireless cellular systems most likely will continue this trend. For this reason it is essential to determine which components contribute to the system's performance and remove or replace those that do not. In this work, a thorough study of different subcarrier mapping distributions is done, particularly SC-LFDMA, SC-DFDMA, and SC-IFDMA. LTE upstream modulation implements SC-LFDMA, which has a high PAPR compared to SC-IFDMA. It is argued that SC-LFDMA has a high E_b/N_0 , nevertheless, here it is demonstrated that only the variance of the E_b/N_0 is increased, but the average remains the same. Therefore, a low PAPR modulation technique, such as SC-IFDMA, should be selected for upstream transmissions of next-generation wireless cellular networks.

Keywords: SC-FDMA, LTE, energy efficiency, PAPR, subcarrier mapping

I. INTRODUCTION

Technologies based on Orthogonal Frequency Division Multiplexing (OFDM), like Long Term Evolution (LTE), are becoming more pervasive. LTE descendant systems, such as LTE-Advanced, have adopted this modulation technique. 5G wireless cellular systems most likely will continue this trend. It is important to study the strengths and weaknesses of OFDMbased modulations to improve the performance with newer generations. LTE uses OFDMA in the downstream direction and SC-FDMA in the upstream direction. This work focuses on the upstream traffic analysis, which uses SC-FDMA. It is well-known that the main reason for using SC-FDMA in the upstream direction is to reduce the Peak-to-Average Power Ratio (PAPR). Having low PAPR allows the signal power to vary less and therefore the output amplification region is better utilized. Additionally, high PAPR systems are more prone to signal saturation and other non-linear effects. Even though the reason for using SC-FDMA, in the upstream direction of LTE, is consensually agreed among the wireless communication community, the reason for choosing more specific attributes of SC-FDMA is much less obvious.

The main attribute of SC-FDMA discussed here is the subcarrier mapping. There are three main configurations: Localized (SC-LFDMA), Distributed (SC-DFDMA), and Interleaved (SC-IFDMA). LTE uses SC-LFDMA [7][8], and its

use is argued in several ways: a) The throughput performance [1][2], b) Frequency selective gain [3], and c) Multiple access interference [4]. In contrast, the strong aspects of SC-IFDMA include: a) Low PAPR, b) Frequency diversity, and c) Energy efficiency. In this work these points will be discussed and some simulations are presented to prove (or disprove) these points. The main objective is to challenge these concepts to identify the strengths and, if possible, further improve future modulation techniques.

The paper is organized as follows. Section II discusses the fundamentals of subcarrier mapping, included for selfcontainment. Section III challenges some of the concepts discussed in the introduction. Section IV presents simulations results that support the claims introduced in Section III. Finally, Section V summarizes the conclusions obtained from this study.

II. OVERVIEW OF THE SC-FDMA SYSTEM

SC-FDMA as a discrete Fourier transform spread OFDMA scheme since time domain symbols are transformed to the frequency domain via DFT before OFDMA modulation. A SC-FDMA system block diagram is presented in Fig. 1. Each user occupies different orthogonal subcarriers in the frequency domain [1][5]. The transmitter in a SC-FDMA system converts a binary input signal to a sequence of modulated subcarriers.



Fig. 1. Block diagram of the SC-FDMA transceiver



Fig. 2. Block diagram of the SC-FDMA symbols expressed in the time and frequency domain

Fig. 2 shows a brief description of the generation of the SC-FDMA symbols, as well as the nomenclature used throughout this manuscript, in the time and frequency domain. At the input of the transmitter, a baseband modulator transforms the binary sequence to a multilevel sequence of complex numbers using one of several digital modulation techniques. The transmitter groups the modulated symbols, $\{x_n\}$, into blocks each containing N symbols, $\{x_n : n = 0, 1, 2, 3, ..., N - 1\}$. The first step in modulating the SC-FDMA subcarriers is to perform an N-point discrete Fourier Transform (DFT) to generate a frequency domain representation of the input symbols. The frequency domain samples after DFT are expressed as $\{X_l : l = 0, 1, 2, 3, \dots, N - 1\}$. Subcarrier mapping is then performed, and each of the DFT outputs is mapped to one of the transmittable M (>N) orthogonal subcarriers. We have that $Q = \frac{N}{M}$, where Q is the bandwidth expansion of the symbol sequence, also known as the spreading factor. The frequency domain samples after subcarrier mapping are given as $\{X_l : l = 0, 1, 2, 3, \dots, M - 1\}.$

In SC-FDMA, subcarrier mapping can be achieved using one of several existing methods. The most common methods are the localized, distributed and interleaved subcarrier modes [1][5][6]. In the interleaved subcarrier mode, the DFT outputs are spread over the whole bandwidth (maximum spread) and zeros are introduced in the unused subcarriers. In the localized subcarrier mapping mode, the subcarriers are assigned such that all are adjacent to each other and the rest of the spectrum is padded with zeros. The term distributed subcarrier mapping is used in two ways: a) Loosely, to describe any subcarrier mapping that is in between the localized and the interleaved, and b) to denote the specific distribution where the spreading factor is exactly half of the interleaved and the remaining bandwidth is zero-padded.

The receiver transforms the received signals into the frequency domain via DFT, de-maps the subcarriers, and then performs frequency domain equalization (FDE) [1]. As previously mentioned, SC-FDMA uses single carrier modulation; therefore, it suffers from intersymbol interference (ISI). Equalization is implemented to minimize the ISI. There are several options for implementing equalization, but practical considerations consider the minimum mean square error (MMSE) frequency domain equalization [1]. Finally, the symbols that have undergone equalization are transformed back to the time domain via IDFT. Therefore, detection and decoding take place in the time domain, and the original digital signal generated at the transmitter side is recovered by the receiver.

A. Localized SC-FDMA Mode

For the localized subcarrier mapping mode of SC-FDMA, the frequency samples after subcarrier mapping $\{\tilde{X}_l\}$ can be described as follows

$$\tilde{X}_{l} = \begin{cases} X_{l}, & 0 \le l \le N - 1\\ 0, & N \le l \le M - 1 \end{cases} .$$
(1)

The inverse DFT of (1) is taken to obtain the time domain symbols $\{\tilde{x}_m\}$. We let $m = Q \cdot n + q$, where $0 \le q \le Q - 1$ and $0 \le n \le N - 1$, then [5]

$$\tilde{x}_{m} = \tilde{x}_{Q \cdot n+q} = \frac{1}{M} \sum_{l=0}^{M-1} \tilde{X}_{l} e^{j2\pi l \frac{m}{M}} = \frac{1}{Q} \frac{1}{N} \sum_{l=0}^{N-1} X_{l} e^{j2\pi l \frac{Q \cdot n+q}{Q \cdot N}}$$
(2)

In (2), we expressed the inverse DFT of (1) in terms of the spreading factor, Q, as M = QN. If we let q = 0, then

$$\tilde{x}_{m} = \tilde{x}_{Q \cdot n} = \frac{1}{Q} \frac{1}{N} \sum_{l=0}^{N-1} \tilde{X}_{l} e^{j2\pi l \frac{Q \cdot n}{M}} = \frac{1}{Q} \frac{1}{N} \sum_{l=0}^{N-1} X_{l} e^{j2\pi l \frac{Qn+q}{QN}}$$
(3)

Therefore, for the case where q = 0, \tilde{x}_m is given as $\tilde{x}_m = \frac{x_n}{Q}$. In the case that $q \neq 0$, then the expression in (2) is given as follows [5]

$$\tilde{x}_m = \tilde{x}_{Q \cdot n+q} = \frac{1}{Q} \left(1 - e^{i2\pi \frac{q}{Q}} \right) \cdot \frac{1}{N} \sum_{p=0}^{N-1} \frac{x_p}{1 - e^{i2\pi \left\{ \frac{n-p}{N} + \frac{q}{QN} \right\}}}.$$
(4)

In (4), X_l is given as $X_l = \sum_{p=0}^{N-1} x_p e^{j2\pi l \frac{p}{N}}$. It can be seen from (3) and (4), which are expressions given in the time domain, that the signals produced by the SC-LFDMA system are exact copies of the input symbols. These exact copies are found in the "*N*-multiple sample positions" given in (4). The values found "in-between" the "*N*-multiple sample positions" given in (4) are a summation of all of the input symbols from a given input block. It can be seen in (4) that the in-between values are basically a combination of the input symbols with different complex weight factors. The "in-between" values are the ones that end up increasing the PAPR of the SC-LFDMA system.

B. Interleaved and Distributed SC-FDMA Modes

For the interleaved SC-FDMA system, the samples taken in the frequency domain after subcarrier mapping $\{\tilde{X}_l\}$ are given as follows

$$\tilde{X}_{l} = \begin{cases} X_{l/Q}, & l = Qk \text{ for } 0 \le k \le N-1 \\ 0, & otherwise \end{cases}$$
(5)

The inverse DFT of (5) is performed to obtain the time-domain symbols $\{\tilde{x}_m\}$. We let m = Nq + n, where $0 \le n \le N - 1$,

 $0 \le q \le Q-1$, and as described in the previous subsections, Q refers to the spreading factor. Then $\{\tilde{x}_m\}$ is given as follows

$$\tilde{x}_m = \tilde{x}_{N \cdot q+n} = \frac{1}{M} \sum_{l=0}^{M-1} \tilde{X}_l e^{j2\pi l \frac{m}{M}}$$
$$= \frac{1}{Q} \cdot \left(\frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X_k e^{j2\pi k \frac{N \cdot q+n}{N}} \right) \quad . \tag{6}$$
$$= \frac{x_n}{Q}$$

The resulting time-domain symbols $\{\tilde{x}_m\}$ given in (6) are simply a repetition of the original input symbols in the time domain. Therefore, the expression in (6) can be described as $\tilde{x}_m = \frac{x_n}{Q}$. In general, a lower PAPR is obtained by implementing the interleaved subcarier mapping mode compared to the localized subcarrier mapping mode in the SC-FDMA scheme. The PAPR of the SC-IFDMA system is almost identical to the PAPR of conventional single carrier systems.

Same procedure can be used to infer the Distributed SC-FDMA case, but now:

$$\tilde{X}_{l} = \begin{cases} X_{2l/Q}, & l = Qk/2 \text{ for } 0 \le k \le N-1 \\ 0, & otherwise \end{cases}$$
(7)

Ideally, the value of M is a power of 4 to obtain a distribution that is consistent with our definition.

III. ANALYSIS OF SUBCARRIER MAPPING MODES

Analyzing the performance of OFDM-based systems under different scenarios is an essential process to further improve future modulation techniques. In this section some common concepts are addressed to confirm or question the validity and under what scenarios these could be misleading. The objective is not to determine the best subcarrier mapping mode, as this depends on the application, but rather contrast the differences.

In terms of throughput performance much work cites the well-known channel capacity equation by Shannon, when comparing modes, which states that $C = B \log_2(1 + \frac{S}{N})$. According to this equation, all subcarrier mappings should have the same channel capacity. The bandwidth B is the same for all, because they all have the same amount of subcarriers, the difference is the distribution. Except for the end subcarriers all carriers are exposed to inter-subcarrier (or inter-symbol) interference, multiple access interference, or a combination of these. SC-LFDMA is exposed to ISI [9][10][11], while SC-IFDMA is arguably exposed to multiple access interference. The other component of the equation is the signal-to-noise ratio (SNR). As it is shown further ahead, the average SNR of all schemes is the same, the difference is the variance of the SNR. At specific bit sequences the apparent SNR can increase significantly, but for every high SNR sample there is an equally low SNR sample. The empirical distribution shown in Tables I & III demonstrates this. This is consistent with the energy generated by the symbols, which only pass through the DFT and this operation does not affect the energy. The cyclic prefix does add energy, but on average it adds the same amount to all subcarrier mapping modes. Since the average symbol energy is the same for all modes, given the noise power all



Fig. 3. Bit error rate versus E_b/N_0

modes should have the same performance. Fig. 3 show the performance comparison.

In terms of frequency selective gain localized mode has an advantage over the interleaved mode. To recover the original symbols the receiver of the SC-FDMA system must have all subcarriers undergo the same amount of gain/loss. If certain subcarriers are amplified while others are not, the IDFT/DFT operations will compute an erroneous reversal. If a certain frequency range requires amplification in a localized scheme, the system has the flexibility to choose the frequency range of a single user. In an interleaved scenario, this can also be done, but it is more difficult as the system must amplify all the subcarriers that belong to the same user in the same way. Even though frequency selective gain is difficult in interleaved mode, having frequency diversity has an advantage. Since interleaved mode has low PAPR (unity in noiseless environment), all symbols have the same energy (varying polarities) a redundancy option could be easily implemented to perform error correction since the subcarrier amplitudes can be treated as binary data. Frequency diversity could allow for self-correction.

Even though it is true that interleaved mode has a much greater multiple access interference it has nearly no intersubcarrier interference, negligible for all practical purposes. For the localized case the opposite occurs, it is very prone to inter-subcarrier interference because the subcarriers are adjacent to each other, while the multiple access interference is limited to the border subcarriers. In theory, all subcarriers are equally exposed to one of the two types of interference (except the very first and last subcarrier). In this respect, no case seems to standout over the rest.

Moving to the advantages of the interleaved mode, SC-IFDMA is know for its low PAPR. Observing the results shown in Tables I & III verifies this. The noiseless case is quite drastic, but when noise is added the benefits diminish but still is significant. Frequency diversity is often mentioned when discussing the advantages of the interleaved subcarrier mapping mode, even though this can be an advantage or

 TABLE I

 Noiseless Empirical Distribution Functions for PAPR and Symbol Energy



a disadvantage as mentioned earlier (when discussing the frequency selective gain of SC-LFDMA). Depending on the exact channel characteristics frequency selective gain could be a greater advantage than frequency diversity. Normally, these two conditions are not mutually exclusive but in a system with DFT/IDFT these can be considered incompatible. Finally, the energy efficiency advantage of SC-IFDMA, as shown by the results of Tables I & III, much like the PAPR, it shows a vast improvement in an ideal noiseless system but when encountering noise the benefits diminish. Nevertheless, the improvement is still significant.

IV. RESULTS AND DISCUSSION

To support this study a series of simulations are done. The simulation scenario parameters are described in Table II. The first result is the energy per bit to spectral noise power for all the subcarrier mapping modes. As mention earlier, Fig. 3 shows the bit rate error (BER) performance for a wide range of E_b/N_0 . This demonstrate that the performance of all the modes/schemes is the same. There is much literature [1], [2], [3], [4] that mentions that the performance of SC-LFDMA is superior to that of other subcarrier mapping modes, so further research is done. One way to verify this is to observe the average symbol energy. Table I show the PAPR and symbol energy in an ideal noiseless scenario. This ideal scenario portrays the vast different between the PAPR and energy symbol empirical distribution functions. For the SC-IFDMA case, regardless of the bit sequence sent (each bit has a Bernoulli distribution with a probability of 50%) the PAPR is always 1. The only property that is varying is the polarity of the in-phase and quadratic components of the transmitted symbol. Similarly, the symbol energy is also constant (does not change with different bit sequences). For the SC-LFDMA and SC-DFDMA the energy of the symbol varies, but the average

remains the same. This is the reason the energy per bit remains constant for a given noise spectral power and a fix number of bits per symbol.

TABLE II System Simulation Parameters

| Parameter | Value |
|---------------------------|------------------------|
| Technology | SC-LFDMA/-DFDMA/-IFDMA |
| Modulation | QPSK |
| Noise Spectral Density | 13 dBm/Hz |
| Number of Subcarriers | 32 |
| Input Data Block Size | 8 |
| Spreading Factor Q | 4 |
| Random Bits per Iteration | 10^{6} |

Table III shows the same comparisons as in Table I but in a noisy channel system. The noise is additive white Gaussian noise (AWGN) with a spectral power of 13 dBm/Hz. It can be observed that the SC-IFDMA mode has the lowest PAPR, as expected. While there does not seem to be a significant difference between the SC-LFDMA and -DFDMA modes. The energy per symbol distribution functions all have the same average, but the variance is different in each case. This supports the concept that all modes have the same E_b/N_0 versus BER performance, but it also indicates that SC-IFDMA is more energy efficient as it consumes less energy per symbol. Comparing SC-LFDMA and -IFDMA it can be observed that approximately 3σ occurs at 7 and 6.5, respectively. Since the average symbol energy is the same for all modes then it follows that the average E_b/N_0 is the same for all modes.

V. CONCLUSION

The study of current pervasive modulation techniques is essential to improve future schemes. Here, several aspects of SC-FDMA are studied including PAPR, symbol energy,



TABLE III Empirical Distribution Functions for PAPR, Symbol Energy, and E_b/N_0 with a noise spectral density of 13 dBm/Hz

 E_b/N_0 , and bit error rate. These aspects are studied for different subcarrier mapping modes, specifically localized, distributed, and interleaved. Results show that the E_b/N_0 versus BER performance is exactly the same for all cases. This is because the average symbol energy is the same for all cases, though the empirical distribution functions vary from case to case. Additionally, results confirm that the PAPR of the SC-IFDMA mode is the lowest of all modes, nevertheless, when noise is added the benefits are not as significant as the ideal noiseless channel case. Even though LTE uses SC-LFDMA, future technologies should consider studying the benefits of SC-IFDMA, as it is demonstrated that it has much to offer. Particularly, for the upstream transmissions as it is more energy efficient and there does not seem to be a significant performance tradeoff. Both SC-LFDMA and -IFDMA have advantages under specific channel characteristics, perhaps even a dynamic mechanism that switches between the modes can utilize the benefits depending of the channel constraints.

ACKNOWLEDGMENT

Supported in part by Project FONDECYT No. 11160517.

REFERENCES

 H. G. Myung, J. Lim, and D. J. Goodman, "Single carrier fdma for uplink wireless transmission," *Vehicular Technology Magazine*, *IEEE*, vol. 1, no. 3, pp. 30–38, 2006.

- [2] B. Hanta, "Sc-fdma and lte uplink physical layer design," in Seminar LTE: Der Mobilfunk der Zukunft, University of Erlangen-Nuremberg, LMK, 2009.
- [3] J. Zyren and W. McCoy, "Overview of the 3gpp long term evolution physical layer," *Freescale Semiconductor, Inc., white paper*, 2007.
- [4] G. Huang, A. Nix, and S. Armour, "Impact of radio resource allocation and pulse shaping on papr of sc-fdma signals," in *Personal, Indoor* and Mobile Radio Communications, 2007. PIMRC 2007. IEEE 18th International Symposium on. IEEE, 2007, pp. 1–5.
- [5] H. G. Myung, J. Lim, and D. J. Goodman, "Peak-to-average power ratio of single carrier fdma signals with pulse shaping," in *Personal, Indoor* and Mobile Radio Communications, 2006 IEEE 17th International Symposium on. IEEE, 2006, pp. 1–5.
- [6] C. Azurdia-Meza, K. J. Lee, and K. S. Lee, "PAPR reduction in SC-FDMA by pulse shaping using parametric linear combination pulses," *IEEE Commun. Lett.*, vol. 16, no. 12, pp. 2008–2011, 2012.
- [7] 3rd Generation Partnership Project (3GPP), "Base station (BS) radio transmission and reception (FDD)," Technical Specification Group Radio Access Network, Tech. Rep. 25.104, Dec. 2009.
- [8] E. U. T. R. Access, "User equipment (ue) radio transmission and reception," 3GPP TS, vol. 36, p. V10, 2010.
- [9] M. Zhang and Y. Zhu, "An enhanced greedy resource allocation algorithm for localized sc-fdma systems," *IEEE Communications Letters*, vol. 17, no. 7, pp. 1479–1482, July 2013.
- [10] J. K. Hwang, J. D. Li, Y. C. Hsu, and C. S. Lin, "Reduced-state cyclic viterbi receiver for localized sc-fdma uplink system," in 2014 48th Asilomar Conference on Signals, Systems and Computers, Nov 2014, pp. 1030–1033.
- [11] J. K. Hwang, W.-F. Wang, and J. D. Li, "Low-complexity frequencydomain tomlinson-harashima precoding for low-papr sc-lfdma system," in *Communication Technology (ICCT), 2011 IEEE 13th International Conference on*, Sept 2011, pp. 171–176.

B. Análisis del rendimiento del sistema LTE

1. BER vs SNR de OFDMA y SC-FDMA en el canal AWGN

El BER vs SNR de ambas tecnologías OFDMA y SC-FDMA se muestran en la Figura 6.1 (Figuras obtenidas de [2], p. 28, fig. 4.5 y fig. 4.6, respectivamente).



Figura 6.1: BER vs SNR para OFDMA y SC-FDMA en el canal AWGN

2. BER vs SNR de OFDMA y SC-FDMA en el canal de desvanecimiento de Rayleigh

El BER v
s ${\rm SNR}$ de ambas tecnologías OFDMA y SC-FDMA se muestran en la Figura 6.2.



Figura 6.2: BER v
s ${\rm SNR}$ para OFDMA y SC-FDMA en el canal de desvanecimiento de Rayleigh

C. Programa en Matlab del sistema SC-FDMA usando Trellis-Viterbi

```
% SC-FDMA QPSK
|1|
2
3 clear
4 | clc
5 close all
6 drawnow
7 subcarrier type = 'I'; % tipo de subportadoras
8 subcarriers matrix;
9
10 Lsm = size (subcarrier matrix, 1); % tamano de subportadoras
11
12 | graph = 0;
13 imprimir = 0;
14 | \text{Smap} = 'C';
                 % 'I' Interleaved, 'D' Distributed, 'L' Localized, 'R' Random, 'C
       ' Custom
15
16 % Parametros Basicos
17 Nu = 4; % numero de usuarios o spreading factor
18|N = 4; % tamano IFFT o numero de subcarriers
19|M = 4; \% numero de simbolos a transmitir (4=QPSK)
20 nbits S = \log 2 (M); % numero de bits por simbolo
21 filesize = N*nbits S; % tamano de archivo
22 Ns = 10; % numero \overline{d}e simulaciones
23|Cp = 3; \% cantidad de parametros
24
25 filesize = filesize/2; % solo cuando usamos trellis
26 trellis = poly2trellis (3, [7, 5]);
27
28 % Parametros de la Grafica SC-FDMA
29 if graph == 1
30
       figure(1)
31
       axis([0, 55, 0, 35])
       title ( 'SC-FDMA TRANSMITTER')
32
33
       hold on
34 end
35
36 pr = 1; \% . 01; \% 10. (-(1:Nr)/10);
37
38 % Transmitter SC-FDMA
39 bits = 10000000;
40 NN = ceil (bits / filesize);
41
42 fd = zeros (1, NN);
43 | ps = zeros(1, NN);
44 papr = \mathbf{zeros}(1, NN);
45 errors = 0;
46
47 | v fd = \mathbf{zeros}(1, \text{Lsm});
48 | v_papr = zeros(1, Lsm);
49 | v e = zeros(1, Lsm);
50 | v\_errors = zeros(1, Lsm);
51
```

```
52 valores = zeros (Ns, Cp);
53
54 for ss = 1:Ns
55
56
       for sm = 1:Lsm
57
58
           for nn = 1:NN
59
                % Ceneracion de los Datos
60
               data tx = randi([0 \ 1], 1, filesize); \% bits aleatorios
61
               data = convenc(data tx, trellis); % codifica el vector binario data
62
                   tx utilizando el codificador convolucional
63
               %%Serie a Paralelo
64
65
               if graph = 1
                    plot ([1,4],[5,5],'k') % linea de los datos en serie
66
                    dtext = 0.6; \% distancia de las filas de los datos en serie
67
68
69
                    for a = 1:nbits S
                        text(1,5.2+dtext*(nbits S-a), num2str(data(N*(a-1)+1:N*a)))
70
                            ) \% d1, d2, \ldots, dn - datos en serie
                    end
71
72
               end
73
74
               serie paralelo tx = zeros(N,2); % vector llenos de datos 0 y 1
75
76
               for b = 1:nbits S
77
                    for c = 1:N
78
                        serie paralelo tx(c,b) = data((b-1)*N+c);
79
                   end
80
               end
81
               dn = 8/N;
82
83
               if graph = 1
84
                    plot ([4,4,6,6,4],[1,9,9,1,1], 'm') % rectangulo vertical del
                       bloque
85
                    for d = 1:N
86
87
                        text(6.5, 1.2+dn*(N-d+1)-dn/2, num2str([serie paralelo tx(d)])
                            ), serie paralelo tx(N+d)))) % d1, d2, ..., dn - datos en
                            paralelo
                        plot ([6,8], [1 + (N-d+1)-dn/2, 1+(N-d+1)-dn/2], 'm') % lineas
88
                            paralelas del bloque
89
                   end
90
               end
91
               %%Constellation Mapping QPSK
92
               if graph = 1
93
                    plot ([8,8,10,10,8],[1,9,9,1,1], 'b') % rectangulo vertical
94
95
               end
96
               constellation mapping = zeros(N,1); % vector llenos de datos
97
                   reales e imaginarios
98
99
               for e = 1:N
```

| 100 | constellation mapping(e) = $2*$ serie paralelo tx(e)-1+($2*$ serie |
|-----|---|
| 100 | $= \frac{1}{2} + $ |
| | paralelo_tx $(e, 2) - 1$ *11; |
| 101 | \mathbf{if} graph == 1 |
| 102 | $\mathbf{text}(10.5, 1.2 + \mathrm{dn} * (\mathrm{N-e}+1) - \mathrm{dn}/2, \mathbf{num2str}(\mathrm{constellation})$ |
| | mapping (e_1) (f_1, f_2) (f_2, f_3) (f_3, f_3) (f_3, f_3) |
| 100 | $ \begin{array}{c} \text{mapping}(e) \end{pmatrix} \partial AI, AZ, \dots, Ah = uutos eh puriteto \\ h \left(\left[10, 10 \right] \right] \\ h \left($ |
| 103 | plot $([10, 12], [1 + (N-e+1)-dn/2, 1+(N-e+1)-dn/2], `b`) % line as$ |
| | paralelas del bloque |
| 104 | \mathbf{end} |
| 105 | end |
| 100 | chų |
| 100 | |
| 107 | %%Transformada de Fourier Discreta DFT (DFT en matlab es FFT) |
| 108 | if graph == 1 |
| 109 | $\mathbf{plot}([12 \ 12 \ 14 \ 14 \ 12] \ [1 \ 9 \ 9 \ 1 \ 1] \ 'g') \ \% \ rectangula \ vertical$ |
| 110 | and |
| 110 | enu |
| 111 | |
| 112 | $scarriers_fft_tx = fft(constellation_mapping); % aplica la fft$ |
| 113 | if graph == 1 |
| 114 | for $f = 1:N$ |
| 115 | toxt $(14.5 - 1.2 + dn \star (N f + 1) dn/2 - num2str(accorrigon) fft tr (f$ |
| 110 | $text(14.5, 1.2 + dir*(14.1 + 1) - dir/2, hum2st(scatters_ite_tx(14.1 + scatters_ite_tx(14.1 + scatte$ |
| |))) $\% x0, x1, \dots, xn-1 \ paralelo$ |
| 116 | $plot([14, 18], [1+(N-f+1)-dn/2, 1+(N-f+1)-dn/2], 'g') \ \% \ lineas$ |
| | paralelas del bloque |
| 117 | end |
| 110 | and |
| 110 | enu |
| 119 | |
| 120 | % % ubcarrier Mapping |
| 121 | if graph == 1 |
| 122 | $\mathbf{plot}([18, 18, 20, 20, 18], [1, 9, 9, 1, 1], 'c')$ % rectangulo vertical |
| 193 | and |
| 104 | enu |
| 124 | |
| 125 | $Nsbc = round(length(scarriers_fft_tx)*Nu); \% numero de$ |
| | subportadoras |
| 126 | scarrier mapping $tx = zeros(Nsbc, 1)$; % vector llenos de ceros de 1 |
| | al 24 |
| 197 | |
| 100 | |
| 120 | 11 Smap 1 % Interteavea |
| 129 | for $nsbc = 1:N$ |
| 130 | $scarrier_mapping_tx(Nu*(nsbc-1)+1) = scarriers_fft_tx(nsbc-1)$ |
| | |
| 131 | end |
| 132 | |
| 100 | alacif Sman - 'D' Of Distributed |
| 133 | eiseii Smap $= D^{*} \% Distributea$ |
| 134 | for $nsbc = 1:N$ |
| 135 | scarrier mapping $tx(2*(nsbc-1)+1) = scarriers$ fft $tx(nsbc)$ |
| | |
| 136 | end |
| 197 | |
| 107 | |
| 138 | elself Smap = $L^{\prime} \% Localized$ |
| 139 | for $nsbc = 1:N$ |
| 140 | scarrier mapping $tx(nsbc) = scarriers$ fft $tx(nsbc);$ |
| 141 | end |
| 149 | |
| 149 | olacif Sman 'D' Dandam |
| 143 | erseri smap = $n \sqrt{n} nanuom$ |
| 144 | $index = tind(subcarrier_matrix(randi([1 220],1),:));$ |
| 145 | for $nsbc = 1:N$ |
| 146 | $scarrier_mapping_tx(index(nsbc)) = scarriers_fft_tx(nsbc);$ |

```
147
                      end
148
                  elseif Smap == 'C' % Custom
149
                      index = find(subcarrier matrix(sm,:));
150
        %
151
152
                      fd(nn) = fact dist(index, N, Nu);
153
        %
154
                      for nsbc = 1:N
                           scarrier mapping tx(index(nsbc)) = scarriers fft tx(nsbc);
155
156
                      end
157
                 end
158
159
160
                 if graph = 1
                      \textbf{for} \hspace{0.1cm} g \hspace{0.1cm} = \hspace{0.1cm} 1 \hspace{-0.1cm}: \hspace{-0.1cm} Nsbc
161
                           text(20.5, 1.2+dn*(Nsbc-g+1)-dn/2, num2str(scarrier_
162
                               mapping tx(g)) % x1, x2, ..., xn datos en paralelo
                           plot ([20,23], [1+(Nsbc-g+1)-dn/2,1+(Nsbc-g+1)-dn/2], 'c') \%
163
                               lineas paralelas del bloque
164
                      end
165
                 end
166
167
                  % Transformada de Fourier Discreta Inversa IDFT (IDFT en matlab
                     es IFFT)
168
                 if graph = 1
169
                      plot ([23,23,25,25,23],[1,25,25,1,1],'r') % rectangulo vertical
170
                 end
171
                 scarriers ifft tx = ifft (scarrier mapping tx); \% a plica la ifft
172
173
174
                  %%Adicion Cyclic prefix CP
                 Ncp = round(length(scarriers ifft tx)*1.25); \% tamano de
175
                     subcarriers (subcarriers + cyclic prefix)
176
177
                 scarriers ifft tx cp = zeros(Ncp,1); % vector llenos de
                     subcarriers (subcarriers + cyclic prefix)
178
179
                 for h = 1:Ncp
180
                      scarriers ifft tx cp(h) = scarriers ifft tx(mod(h-Ncp+Nsbc-1,
                          Nsbc)+1);
181
                      if graph = 1
182
                           text (25.5, 1.2+dn*(Ncp-h+1)-dn/2, num2str(scarriers ifft))
                               \operatorname{tx} \operatorname{cp}(h))) % X1, X2, ..., Xn - subcarriers + cyclic prefix
                                en paralelo
                           plot ([25, 30], [1 + (Ncp-h+1)-dn/2, 1+(Ncp-h+1)-dn/2], 'r') %
183
                               lineas paralelas del bloque
184
                      end
                 end
185
186
                  % Paralelo a Serie
187
                 paralelo serie tx = scarriers ifft tx cp.';
188
189
```

```
190
                 if graph = 1
                      plot ([30,30,32,32,30],[1,31,31,1,1],'y') % rectangulo vertical
191
                      plot([32, 55], [7, 7], 'y') % linea de numeros reales
192
                      plot ([32, 55],[3, 3],'y') % linea de numeros imaginarios
193
194
                      text (32, 7.5, num2str(real (paralelo serie tx)))
195
                      text(32, 3.5, num2str(imag(paralelo serie tx)))
196
                 \mathbf{end}
197
                 % Canal
198
199
                 L ps = length(paralelo serie tx);
200
201
                 frecuencias = fft(paralelo serie tx);
202
203
                 % Anadir ruido
204
                 % Interleaved
205
                 index ruido = (sm-1)*Lsm*5/4+1:(sm-1)*Lsm*5/4+2; %1 portadora
206 %
                   index \ ruido = (sm-1)*Lsm*5/4+1:(sm-1)*Lsm*5/4+5; \ \% 4 \ portadoras
207
208
                 ruido = sqrt(pr/2)*(randn(1,L ps) + randn(1,L ps)*1i);
209
                 % Ruido localizado (Ganancia selectiva de frecuencia + ruido)
210
211
                 frecuencias(index_ruido) = frecuencias(index_ruido) + ruido(index_
                     ruido);
212
213
                 % Desvanecimiento selectivo en frecuencia
214
   %
                   frecuencias (index ruido) = frecuencias (index ruido)/2;
215 %
                   frecuencias = frecuencias + ruido;
216
217
                 rec scarriers = ifft (frecuencias);
218
219
                 % Medir PAPR
                 PAPR = max(abs(rec scarriers))/rms(rec scarriers);
220
221
                 papr(nn) = PAPR;
222
                 if imprimir = 1
223
                      \mathbf{fprintf}('PAPR = % \mathbf{h} \cdot \mathbf{n}', PAPR)
224
                 end
225
226
                 % Medir Energia
227
                 Esenal = sum(abs(rec scarriers).^2);
228
                 ps(nn) = Esenal;
229
                 if imprimir = 1
                      \mathbf{fprintf}('Esenal = % \mathbf{f} \setminus \mathbf{n}', Esenal)
230
231
                 end
232
233
                 % Parametros de la Grafica SC-FDMA
234
                 if graph = 1
235
                      figure (2)
236
                      axis([0, 55, 0, 35])
                      title ('SC-FDMA RECEIVER')
237
238
                     hold on
239
                 end
240
241
                 %%Serie a Paralelo
242
                 serie paralelo rx = rec scarriers.';
243
244
                 if graph == 1
```

```
plot ([32,32,34,34,32],[1,31,31,1,1],'y') % rectangulo vertical
245
                     plot([34, 55], [7, 7], k') % linea de numeros reales
246
                     plot([34, 55], [3, 3], 'k') % linea de numeros imaginarios
247
                     text(34, 7.5, num2str(real(rec scarriers)))
248
249
                     text(34, 3.5, num2str(imag(rec scarriers)))
250
                end
251
252
                if graph = 1
253
                     for i = 1:Ncp
                         text(27.5, 1.2 + dn*(Ncp-i+1)-dn/2, num2str(serie paralelo rx
254
                             (i))) % d0, d1, ..., dn-1 paralelo
                         plot ([27, 32], [1 + (Ncp-i+1)-dn/2, 1+(Ncp-i+1)-dn/2], 'y') %
255
                             lineas paralelas del bloque
256
                     end
257
                end
258
259
                % Remove Cyclic Prefix
                remove cp= serie paralelo rx(Ncp-Nsbc+1:Ncp);
260
261
                % Transformada de Fourier Discreta DFT (DFT en matlab es FFT)
262
263
                if graph = 1
                     plot ([25,25,27,27,25],[1,25,25,1,1],'r') % rectangulo vertical
264
265
                end
266
267
                scarriers fft rx = fft (remove cp); % aplica la fft
268
                if graph = 1
269
                     for j = 1:Nsbc
270
                         text(20.5, 1.2+dn*(Nsbc-j+1)-dn/2, num2str(scarriers fft))
                             rx(j))) % R0, R1, ..., Rn-1 paralelo
271
                         plot([20,25],[1+(Nsbc-j+1)-dn/2,1+(Nsbc-j+1)-dn/2], 'r') \%
                             lineas paralelas del bloque
272
                     end
273
                end
274
275
                %%Subcarrier Demapping
276
                if graph = 1
277
                     plot ([18, 18, 20, 20, 18], [1, 9, 9, 1, 1], 'c') % rectangulo vertical
278
                end
279
280
                scarrier mapping rx = zeros(N,1);
281
282
                if Smap == 'I' % Interleaved
283
                     for k = 1:N
284
                         scarrier mapping rx(k) = scarriers fft rx(Nu*(k-1)+1);
285
                    end
286
                elseif Smap == 'D' % Distributed
287
                     for k = 1:N
288
                         scarrier mapping rx(k) = scarriers fft rx(2*(k-1)+1);
289
290
                     end
291
292
                elseif Smap == 'L' % Localized
293
                     for k = 1:N
294
                         scarrier mapping rx(k) = scarriers fft rx(k);
295
                    end
296
```

297elseif Smap == 'R' % Random 298for k = 1:N $scarrier_mapping_rx(k) = scarriers fft rx(index(k));$ 299300 end 301 302 elseif Smap == 'C' % Custom for k = 1:N303 304 scarrier mapping rx(k) = scarriers fft rx(index(k));305end 306 307 end 308 309 if graph = 1310 for m = 1:Ntext(14.5, 1.2+dn*(N-m+1)-dn/2, num2str(scarrier mapping))311 rx(m))) % x0, x1, ..., xn-1 paralelo plot([14, 18], [1+(N-m+1)-dn/2, 1+(N-m+1)-dn/2], 'c') % lineas312 paralelas descendentes (Subcarrier Mapping) 313 end 314 end 315316 % Transformada de Fourier Discreta Inversa IDFT (IDFT en matlab es IFFT) 317 if graph = 1318 plot ([12,12,14,14,12],[1,9,9,1,1],'g') % rectangulo vertical 319 end 320 scarriers ifft rx = ifft (scarrier mapping rx); % aplica la ifft 321 322if graph = 1323 for n = 1:Ntext(10.5, 1.2+dn*(N-n+1)-dn/2, num2str(scarriers ifft rx(324n))) $\% x0, x1, ..., xn-1 \ paralelo$ plot([10, 12], [1+(N-n+1)-dn/2, 1+(N-n+1)-dn/2], 'g') % lineas325paralelas del bloque 326 end 327 end 328 329 % Constellation De-Mapping QPSK 330 if graph == 1331 **plot** ([8,8,10,10,8],[1,9,9,1,1],'b') % rectangulo vertical 332end 333 334constellation demapping = $\mathbf{zeros}(N,2)$; 335 336 for p = 1:N337 constellation demapping(p) = ((round(real(scarriers ifft rx(p)())*dn)+1)/2 > 0.5;338for q = 1:N339 constellation demapping (q, 2) = ((round(imag(scarriers ifftrx(q)) *dn +1)/2 > 0.5;340 end 341 if graph = 1342text(6.5, 1.2+dn*(N-p+1)-dn/2, num2str([constellation])demapping (p), constellation demapping (N+p)) % X0, X1 ,..., Xn-1 paralelo

plot ([6,8], [1 + (N-p+1)-dn/2, 1+(N-p+1)-dn/2], 'b') % lineas 343 paralelas del bloque 344end 345 end 346 347% Paralelo a Serie 348if graph = 1**plot** ([4,4,6,6,4],[1,9,9,1,1], 'm') % rectangulo vertical (P-S) 349350plot ([1,4],[5,5],'m') % linea de los datos en serie 351end 352 353paralelo serie rx = zeros(1, N*nbits S);354355for r = 1:N*nbits Sparalelo serie rx(r) = constellation demapping(r);356 357 end 358 if graph = 1359360 for s = 1:nbits Stext(1,5.2+dtext*(nbits S-s), num2str(paralelo serie rx(N* 361 $(s-1)+1:N*s))) \ \% \ d0, \ d1, \dots, \ dn-1 - \ datos \ en \ serie$ 362 end 363 end 364365data rx = vitdec(paralelo serie rx, trellis, 4, 'trunc', 'hard'); 366 367 errors = errors + sum(xor(data rx, data tx));368 369 \mathbf{end} 370 $v \operatorname{fd}(\operatorname{sm}) = \operatorname{mean}(\operatorname{fd});$ 371372 v e(sm) = mean(ps);373 v papr(sm) = mean(papr);374v errors(sm) = errors;375errors = 0;376377end 378 $v_eb = v_e/(2*filesize);$ 379 380381N0 = pr * 2;382 v ebno = v eb/N0;ebno db = 10*log10(mean(v ebno));383v Pb = v errors/(NN*filesize); % bits perdidos / bits totales 384385 386 PAPR = mean(v papr);Pb = mean(v Pb);387 388389valores (ss, 1) = PAPR;390 valores (ss, 2) = ebno db;391 valores (ss, 3) = Pb;392 393 end 394395 xlswrite ('prueba12345.xlsx', valores, 'Hoja1', 'B2');

D. Cálculo de métricas de rama y estados predeces
ores sobrevivientes para los instantes t=3,4,5,6,7

| | Previous branch metric | Received | 10 | Accumulated Branch Metric | Selected Accumulated Branch Metric | Surviving Predecessor States |
|----------|---------------------------|----------|-----------------------|------------------------------|--|------------------------------------|
| State 00 | 3 | 00 (| (<u>1</u>) 11(1) | 3+1=4 2+1=3 | 3 | 1 |
| State 01 | 2 | 00(1) | | 1+2=3 2+0=2 | 2 | 3 |
| State 10 | 1 | 01(2) | 0(0) | 3+1=4 2+1=3 | 3 | 1 |
| State 11 | 2 | -01(2 | 10(0) 2) | 1+0=1 2+2=4 | 1 | 2 |
| | | t=4 | t=5 | | | |

(Figuras obtenidas de [46], capitulo 2, sección 2.5).

| | Previous branch metric | Received | 01 | Accumulated Branch Metric | Selected Accumulated Branch Metric | Surviving Predecessor States |
|----------|---------------------------|----------|------------|------------------------------|--|------------------------------------|
| State 00 | 3 | 00 | (1) | 3+1=4 2+1=3 | 3 | 1 |
| State 01 | 2 | 00(1) | | 3+0=3 1+2=3 | 3 | 2 |
| State 10 | 3 | 01(0) | 0(2) | 3+1=4 2+1=3 | 3 | 1 |
| State 11 | 1 | -01(0 | 10(2)) | 3+2=5 1+0=1 | 1 | 3 |
| | | t=5 | t=6 | | | |

Figura 6.3: Algoritmo de Viterbi en t=4 y t=5

| | Previous branch metric | Received | 10 | Accumulated Branch Metric | Selected Accumulated Branch Metric | Surviving Predecessor States |
|--|---|--|---|--|--|--|
| State 00 | 3 | 11(1) | (1) | 3+1=4 3+1=4 | 4 | 0 |
| State 01 | 3 | 00(1) | | 3+2=5 1+0=1 | 1 | 3 |
| State 10 | 3 | 01(2) | 0(0) | 3+1=4 3+1=4 | 4 | 0 |
| State 11 | 1 | -01(2 | 10(0) 2) | 3+0=3 1+2=3 | 3 | 2 |
| | | t=6 | t=7 | | | |
| | | | | | | |
| | Previous branch metric | Received | 11 | Accumulated Branch Metric | Selected Accumulated Branch Metric | Surviving Predecessor States |
| State 00 | Previous branch metric 4 | Received | 11 (2) | Accumulated Branch Metric 4+2=6 1+0=1 | Selected Accumulated Branch Metric 1 | Surviving Predecessor States 1 |
| State 00 State 01 | Previous branch metric 4 1 | Received | 11 (2) 11(0) | Accumulated Branch Metric 4+2=6 1+0=1 4+1=5 3+1=4 | Selected Accumulated Branch Metric 1 4 | Surviving Predecessor States 1 3 |
| State 00 State 01 State 10 | Previous branch metric 4 1 4 | Received 00 11(0) 00(2) 01(1) | 11 (2) 11(0) 0(1) | Accumulated Branch Metric 4+2=6 1+0=1 4+1=5 3+1=4 4+0=4 1+2=3 | Selected Accumulated Branch Metric 1 4 3 | Surviving Predecessor States 1 3 1 |
| State 00 State 01 State 10 State 11 | Previous branch metric 4 1 4 3 | Received 00 11(0) 00(2) 01(1) 01(1) | 11 (2) 11(0) 0(1) 10(1) 1) | Accumulated Branch Metric 4+2=6 1+0=1 4+1=5 3+1=4 4+0=4 1+2=3 4+1=5 3+1=4 | Selected Accumulated Branch Metric 1 4 3 3 | Surviving Predecessor States 1 3 1 3 |

Figura 6.4: Algoritmo de Viterbi en t=6 y t=7

E. Programa en Matlab del análisis de rendimiento del mapeo de portadoras localizada y entrelazada en un canal con ruido AWGN

```
% SC-FDMA QPSK
1
\mathbf{2}
3
  clear
4 clc
5
6 | \text{graph} = 0;
7 | \text{imprimir} = 0;
8 Smap = 'L'; % 'I' Interleaved, 'D' Distributed, 'L' Localized
9
10 % Parametros Basicos
11 Nu = 4; % numero de usuarios o spreading factor
12 | N = 8; \% tamano IFFT o numero de subcarriers
13|M = 4; % numero de simbolos a transmitir (4=QPSK)
14 nbits_S = log2(M); \% numero de bits por simbolo
15 filesize = N*nbits S; % tamano de archivo
16
17 % Parametros de la Grafica SC-FDMA
18 if graph == 1
19
       figure (1)
20
       axis([0, 55, 0, 35])
21
       title ( 'SC-FDMA TRANSMITTER')
22
       hold on
23 end
24
25 Nr = 40;
26 | Pr = 10.^{(-(1:Nr)/10)};
27
28 % Transmitter SC-FDMA
29 bits = 10000000;
30 |NN = ceil(bits/filesize);
31|SNR = zeros(1, Nr);
32 Eb N0 = zeros (1, Nr);
33 | Pb = zeros(1, Nr);
34 | s = 1;
35
36 for pr = Pr
37
       errors = 0;
       Ps = 0;
38
39
       for nn = 1:NN
40
41
42
            %%Generacion de los Datos
43
           data = randi([0 \ 1], 1, filesize); \% 16 bits aleatorios
44
            %%Serie a Paralelo
45
46
           if graph = 1
47
                plot ([1,4],[5,5],'k') % linea de los datos en serie
48
                dtext = 0.6; % distancia de las filas de los datos en serie
49
50
                for a = 1:nbits S
```

```
51
                      text(1,5.2+dtext*(nbits S-a), num2str(data(N*(a-1)+1:N*a))) \%
                         d1, d2, \ldots, dn - datos en serie
52
                 end
53
            end
54
55
            serie paralelo tx = zeros(N,2); % vector llenos de datos 0 y 1
56
57
            for b = 1:nbits S
                 for \mathbf{c} = 1:\mathbf{N}
58
59
                      serie paralelo tx(\mathbf{c}, \mathbf{b}) = \mathbf{data}((\mathbf{b}-1) * \mathbf{N} + \mathbf{c});
60
                 end
61
            end
62
            dn = 8/N;
63
64
            if graph = 1
                 plot ([4,4,6,6,4],[1,9,9,1,1],'m') % rectangulo vertical del bloque
65
66
67
                 for d = 1:N
68
                      text(6.5, 1.2 + dn*(N-d+1) - dn/2, num2str([serie paralelo tx(d),
                          serie paralelo tx(N+d))) % d1, d2, ..., dn - datos en
                          paralelo
69
                      plot([6,8],[1+(N-d+1)-dn/2,1+(N-d+1)-dn/2], 'm') % lineas
                          paralelas del bloque
70
                 end
71
            end
72
73
            %%Constellation Mapping QPSK
74
            if graph = 1
75
                 plot ([8,8,10,10,8],[1,9,9,1,1],'b') % rectangulo vertical
76
            end
77
            constellation mapping = zeros(N,1); % vector llenos de datos reales e
78
                imaginarios
79
80
            \mathbf{for} \ \mathbf{e} \ = \ 1{:}N
                 constellation\_mapping(e) = 2*serie\_paralelo\_tx(e)-1+(2*serie)
81
                     paralelo_tx(e,2)-1)*1i;
82
                 if graph = 1
                      text(10.5, 1.2+dn*(N-e+1)-dn/2, num2str(constellation mapping)
83
                          e))) \% \, X1 \,, X2 \,, \ldots \,, Xn \,-\, datos en paralelo
84
                      plot([10, 12], [1+(N-e+1)-dn/2, 1+(N-e+1)-dn/2], 'b') % lineas
                          paralelas del bloque
85
                 \mathbf{end}
86
            end
87
            %%Transformada de Fourier Discreta DFT (DFT en matlab es FFT)
88
89
            if graph = 1
90
                 plot ([12,12,14,14,12],[1,9,9,1,1],'g') % rectangulo vertical
91
            end
92
93
            scarriers \mathbf{fft} tx = \mathbf{fft} (constellation mapping); % applica la \mathbf{fft}
94
            if graph = 1
95
                 for f = 1:N
                      text(14.5, 1.2+dn*(N-f+1)-dn/2, num2str(scarriers fft tx(f)))
96
                          \% x0, x1, \ldots, xn-1 paralelo
```

plot([14, 18], [1+(N-f+1)-dn/2, 1+(N-f+1)-dn/2], 'g') % lineas 97paralelas del bloque 98end 99 end 100101 %%Subcarrier Mapping 102if graph = 1plot ([18, 18, 20, 20, 18], [1, 9, 9, 1, 1], 'c') % rectangulo vertical 103104end 105106Nsbc = round(length(scarriers fft tx)*Nu); % numero de subportadoras scarrier mapping tx = zeros(Nsbc, 1); % vector llenos de ceros de 1 al 10724108if Smap == 'I' % Interleaved 109for nsbc = 1:N110111 scarrier mapping tx(Nu*(nsbc-1)+1) = scarriers fft tx(nsbc);112end 113elseif Smap == 'D' % Distributed 114for nsbc = 1:N115116 scarrier mapping tx(2*(nsbc-1)+1) = scarriers fft tx(nsbc);117 end 118 119elseif Smap == 'L' % Localized 120for nsbc = 1:N121 scarrier mapping tx(nsbc) = scarriers fft tx(nsbc); 122end 123end 124125if graph = 1126for g = 1:Nsbc text(20.5, 1.2+dn*(Nsbc-g+1)-dn/2, num2str(scarrier mapping tx)127(g))) %x1,x2,...,xn datos en paralelo 128plot([20,23],[1+(Nsbc-g+1)-dn/2,1+(Nsbc-g+1)-dn/2], 'c') %lineas paralelas del bloque 129end 130end 131132%%Transformada de Fourier Discreta Inversa IDFT (IDFT en matlab es IFFT) 133if graph = 1134**plot** ([23,23,25,25,23],[1,25,25,1,1],'r') % rectangulo vertical 135end 136137scarriers ifft tx = ifft (scarrier mapping tx); % aplica la ifft 138%% Adicion Cyclic prefix CP 139Ncp = round(length(scarriers ifft tx)*1.25); % tamano de subcarriers (140 subcarriers + cyclic prefix) 141 scarriers ifft tx cp = zeros(Ncp,1); % vector llenos de subcarriers (142subcarriers + cyclic prefix) 143for h = 1:Ncp144

```
145
                scarriers_ifft_tx_cp(h) = scarriers_ifft_tx(mod(h-Ncp+Nsbc-1,Nsbc))
                    +1);
146
                if graph = 1
147
                     text(25.5, 1.2+dn*(Ncp-h+1)-dn/2, num2str(scarriers ifft tx cp))
                        (h))) %X1,X2,...,Xn - subcarriers + cyclic prefix en
                        paralelo
148
                     plot ([25,30], [1+(Ncp-h+1)-dn/2,1+(Ncp-h+1)-dn/2], 'r') % lineas
                         paralelas del bloque
149
                end
150
            end
151
152
            % Paralelo a Serie
153
            paralelo serie tx = scarriers ifft tx cp.';
154
155
            if graph = 1
                plot ([30,30,32,32,30],[1,31,31,1,1],'y') % rectangulo vertical
156
                plot([32, 55], [7, 7], 'y') % linea de numeros reales
157
                plot([32, 55],[3, 3],'y') % linea de numeros imaginarios
158
159
                text(32, 7.5, num2str(real(paralelo serie tx)))
160
                text(32, 3.5, num2str(imag(paralelo serie tx)))
161
            end
162
163
            % Canal
164
165
            ruido = sqrt(pr/2)*(randn(1, length(paralelo serie tx)) + randn(1, length(paralelo serie tx)))
                length(paralelo serie tx))*1i);
166
            rec scarriers = paralelo serie tx + ruido;
167
168
            % Medir PAPR
169
            PAPR = max(abs(rec scarriers))/rms(rec scarriers);
170
            if imprimir = 1
                fprintf('PAPR = \%(n', PAPR))
171
172
            end
173
174
            % Medir Energia
            Esenal2 = sum(abs(rec scarriers).^2);
175
176
            Ps = Ps + Esenal2;
177
            if imprimir = 1
178
                fprintf('Esenal2 = \% n', Esenal2)
179
            end
180
            % Parametros de la Grafica SC-FDMA
181
182
            if graph = 1
183
                figure (2)
                axis([0,55,0,35])
184
                title ('SC-FDMA RECEIVER')
185
186
                hold on
187
            end
188
189
            %%Serie a Paralelo
190
            serie_paralelo_rx = rec_scarriers.';
191
192
            if graph = 1
                plot ([32,32,34,34,32],[1,31,31,1,1],'y') % rectangulo vertical
193
                plot([34, 55],[7, 7],'k') % linea de numeros reales
194
195
                plot ([34, 55], [3, 3], 'k') % linea de numeros imaginarios
```

```
196
                text(34, 7.5, num2str(real(rec scarriers)))
197
                text(34, 3.5, num2str(imag(rec scarriers)))
198
            end
199
200
            if graph = 1
201
                for i = 1:Ncp
                     text(27.5, 1.2 + dn*(Ncp-i+1)-dn/2, num2str(serie paralelo rx(i)))
202
                        ) \% d0, d1, \ldots, dn-1 paralelo
203
                     plot([27,32],[1+(Ncp-i+1)-dn/2,1+(Ncp-i+1)-dn/2], 'y') % lineas
                          paralelas del bloque
204
                end
205
            end
206
207
            % Remove Cyclic Prefix
            remove cp= serie paralelo rx(Ncp-Nsbc+1:Ncp);
208
209
210
            %%Transformada de Fourier Discreta DFT (DFT en matlab es FFT)
211
            if graph = 1
212
                plot ([25,25,27,27,25],[1,25,25,1,1],'r') % rectangulo vertical
213
            end
214
215
            scarriers_fft_rx = fft(remove_cp); % aplica la fft
216
            if graph = 1
217
                for j = 1:Nsbc
                     text(20.5, 1.2+dn*(Nsbc-j+1)-dn/2, num2str(scarriers fft rx(j))
218
                        )) \% R0, R1, ..., Rn-1 paralelo
219
                     plot([20,25],[1+(Nsbc-j+1)-dn/2,1+(Nsbc-j+1)-dn/2], 'r') \%
                         lineas paralelas del bloque
220
                \mathbf{end}
221
            end
222
            %% ubcarrier Demapping
223
224
            if graph = 1
                plot ([18, 18, 20, 20, 18], [1, 9, 9, 1, 1], 'c') % rectangulo vertical
225
226
            end
227
228
            scarrier_mapping_rx = zeros(N,1);
229
            if Smap = 'I'
230
                for k = 1:N
231
                     scarrier mapping rx(k) = scarriers fft rx(Nu*(k-1)+1);
232
                end
233
            elseif Smap == 'D'
234
                for k = 1:N
235
                     scarrier mapping rx(k) = scarriers fft rx(2*(k-1)+1);
236
                end
237
            elseif Smap == 'L'
238
                for k = 1:N
239
                     scarrier mapping rx(k) = scarriers fft rx(k);
240
                end
241
            end
242
243
            if graph = 1
244
                for m = 1:N
                     text(14.5, 1.2+dn*(N-m+1)-dn/2, num2str(scarrier mapping rx(m))
245
                        )) \% x0, x1, \ldots, xn-1 paralelo
```

| 246 | plot([14, 18], [1+(N-m+1)-dn/2, 1+(N-m+1)-dn/2], 'c') % lineas |
|-----|---|
| | paralelas descendentes (Subcarrier Mapping) |
| 247 | \mathbf{end} |
| 248 | \mathbf{end} |
| 249 | |
| 250 | %%Transformada de Fourier Discreta Inversa IDFT (IDFT en matlab es IFFT) |
| 251 | if graph = 1 |
| 252 | plot ([12,12,14,14,12],[1,9,9,1,1],'g') % rectangulo vertical |
| 253 | \mathbf{end} |
| 254 | |
| 255 | scarriers_ifft_rx = ifft(scarrier_mapping_rx); % aplica la ifft |
| 256 | if graph = 1 |
| 257 | $\mathbf{for} \hspace{0.1cm} \mathbf{n} \hspace{0.1cm} = \hspace{0.1cm} 1 \hspace{0.1cm} : \hspace{-0.1cm} \mathbf{N}$ |
| 258 | $\mathbf{text} \left(10.5 \ , \ 1.2 + \mathrm{dn} * \left(\mathrm{N-n} + 1 \right) - \mathrm{dn} / 2 \ , \ \mathrm{num} 2 \mathrm{str} \left(\ \mathrm{scarriers_ifft_rx} \left(\mathrm{n} \right) \right) \right)$ |
| | $\% x0, x1, \dots, xn-1$ paralelo |
| 259 | plot([10, 12], [1+(N-n+1)-dn/2, 1+(N-n+1)-dn/2], 'g') % lineas |
| | paralelas del bloque |
| 260 | \mathbf{end} |
| 261 | \mathbf{end} |
| 262 | |
| 263 | % Constellation De-Mapping QPSK |
| 264 | if graph = 1 |
| 265 | plot ([8,8,10,10,8],[1,9,9,1,1],'b') % rectangulo vertical |
| 266 | \mathbf{end} |
| 267 | |
| 268 | $constellation_demapping = zeros(N,2);$ |
| 269 | |
| 270 | for p = 1:N |
| 271 | $constellation_demapping(p) = ((round(real(scarriers_ifft_rx(p)))* dn)+1)/2 > 0.5;$ |
| 272 | for $\mathbf{q} = 1:N$ |
| 273 | $constellation_demapping(q,2) = ((round(imag(scarriers_ifft_rx(q)))*dn)+1)/2 > 0.5;$ |
| 274 | end |
| 275 | if graph = 1 |
| 276 | $\begin{array}{c} \textbf{text} (6.5, \ 1.2 + dn * (N-p+1) - dn/2, \ num2str([constellation] \\ demapping(p), constellation_demapping(N+p)])) \ \% X0, X1, \dots, Xn \\ \hline \\ -1, \text{ paralelo} \end{array}$ |
| 277 | plot([6,8],[1+(N-p+1)-dn/2,1+(N-p+1)-dn/2], b') % lineas paralelas del bloque |
| 278 | end |
| 279 | \mathbf{end} |
| 280 | |
| 281 | % % Paralelo a Serie |
| 282 | if graph = 1 |
| 283 | plot ([4,4,6,6,4], [1,9,9,1,1], 'm') % rectangulo vertical (P-S) |
| 284 | plot ([1,4],[5,5],'m') % linea de los datos en serie |
| 285 | end |
| 286 | |
| 287 | paralelo serie $rx = zeros(1.N*nbits S);$ |
| 288 | |
| 289 | for $r = 1:N*nbits S$ |
| 290 | paralelo serie $rx(r) = constellation demapping(r)$: |
| 291 | end |
| 292 | |
| 1 | |

```
293
            if graph = 1
294
                 for u = 1:nbits S
295
                     text(1,5.2+dtext*(nbits_S-u), num2str(paralelo_serie_rx(N*(u))))
                         (-1)+1:N*u))) % d0,d1,..., dn-1 - datos en serie
296
                 end
297
            end
298
299
            errors = errors + sum(xor(paralelo serie rx, data));
300
        end
301
302
        Psenal = Ps/NN;
303
        Eb = Psenal/filesize;
304
        N0 = pr * 2;
        Eb NO(s) = Eb/N0;
305
306
        SNR(s) = Psenal/pr;
307
        Pb(s) = errors / (NN*filesize); % bits perdidos / bits totales
        s = s + 1;
308
309 end
310
311 Eb N0dB = 10 * \log 10 (Eb_N0);
312 h = semilogy (Eb N0dB, Pb, 'r');
313 xlabel('Eb/N0 [\overline{dB}]')
314 ylabel ('Bit Error Rate (BER)')
315 ha = gca;
316 at = get(ha, 'XTick');
317 set (ha, 'XTick', min(at):max(at))
318 grid on
```

F. Programa en Matlab de la función de distribución empírica para el PAPR, energía de símbolo y E_b/N_0 en un canal con y sin ruido AWGN

```
% SC-FDMA QPSK
 |1|
 \mathbf{2}
3 clear
4 | clc
 5 close all
 6 drawnow
7
8 | \text{graph} = 0;
9 | \text{imprimir} = 0;
10 Smap = 'L'; % 'I' Interleaved, 'D' Distributed, 'L' Localized
11
12 % Parametros Basicos
13 Nu = 4; % numero de usuarios o spreading factor
14|N = 8; % tamano IFFT o numero de subcarriers
15 | M = 4; \% numero de simbolos a transmitir (4=QPSK)
16 nbits S = log2(M); % numero de bits por simbolo
17 filesize = N*nbits S; % tamano de archivo
18
19 % Parametros de la Grafica SC-FDMA
20 if graph == 1
21
       figure (1)
       axis([0,55,0,35])
22
       title ('SC-FDMA TRANSMITTER')
23
24
       hold on
25 end
26
27 | \text{pr} = 0.01; \ \% 0.01; \ \% 10.^{(-(1:Nr)/10)};
28
29 % Transmitter SC-FDMA
30 bits = 10000000;
31|NN = ceil(bits/filesize);
32 | Ps = zeros(1, NN);
33 papr = zeros (1, NN);
34 | \text{errors} = 0;
35
36 for nn = 1:NN
37
        %%Generacion de los Datos
38
       data = randi([0 \ 1], 1, filesize); \% 16 bits aleatorios
39
40
41
        %%Serie a Paralelo
42
        if graph = 1
43
            plot ([1,4],[5,5],'k') % linea de los datos en serie
            dtext = 0.6; % distancia de las filas de los datos en serie
44
45
46
            for a = 1: nbits S
                 \mathbf{text}(1,5.2 + \text{dtext}*(\text{nbits } S-a), \text{num} 2\text{str}(\mathbf{data}(N*(a-1)+1:N*a))) \% d1,
47
                    d2,..., dn - datos en serie
48
            end
49
       end
```

```
50
51
       serie paralelo tx = zeros(N,2); % vector llenos de datos 0 y 1
52
53
       for b = 1:nbits S
54
            for \mathbf{c} = 1:\mathbf{N}
55
                serie paralelo tx(\mathbf{c}, \mathbf{b}) = \mathbf{data}((\mathbf{b}-1) * \mathbf{N} + \mathbf{c});
56
            end
57
       \mathbf{end}
58
59
       dn = 8/N;
60
       if graph = 1
61
            plot ([4,4,6,6,4],[1,9,9,1,1],'m') % rectangulo vertical del bloque
62
63
            for d = 1:N
                text(6.5, 1.2 + dn*(N-d+1)-dn/2, num2str([serie paralelo tx(d), serie))
64
                    paralelo tx(N+d))) % d1, d2, ..., dn - datos en paralelo
                plot([6,8],[1+(N-d+1)-dn/2,1+(N-d+1)-dn/2], m') % lineas paralelas
65
                     del bloque
66
           end
67
       end
68
69
       % Constellation Mapping QPSK
70
       if graph = 1
71
            plot ([8,8,10,10,8],[1,9,9,1,1],'b') % rectangulo vertical
72
       end
73
74
       constellation mapping = zeros(N,1); % vector llenos de datos reales e
           imaginarios
75
76
       for e = 1:N
            constellation mapping(e) = 2* serie paralelo tx(e)-1+(2* serie paralelo
77
               tx(e, 2) - 1 * 1i;
78
            if graph = 1
                text(10.5, 1.2+dn*(N-e+1)-dn/2, num2str(constellation mapping(e)))
79
                     \% X1, X2, \ldots, Xn - datos en paralelo
80
                plot ([10,12], [1+(N-e+1)-dn/2,1+(N-e+1)-dn/2], 'b') % lineas
                    paralelas del bloque
81
            end
82
       end
83
84
       % % Transformada de Fourier Discreta DFT (DFT en matlab es FFT)
85
       if graph = 1
86
            plot ([12,12,14,14,12],[1,9,9,1,1],'g') % rectangulo vertical
87
       end
88
89
       scarriers fft tx = fft (constellation mapping); % aplica la fft
       if graph = 1
90
91
            for f = 1:N
92
                text(14.5, 1.2+dn*(N-f+1)-dn/2, num2str(scarriers fft tx(f))) \% x0
                    ,x1,...,xn-1 paralelo
93
                plot([14, 18], [1+(N-f+1)-dn/2, 1+(N-f+1)-dn/2], 'g') % lineas
                    paralelas del bloque
94
            end
95
       end
96
97
       %% ubcarrier Mapping
```
```
98
        if graph = 1
99
            plot ([18, 18, 20, 20, 18], [1, 9, 9, 1, 1], 'c') % rectangulo vertical
100
        end
101
        Nsbc = round(length(scarriers fft tx)*Nu); % numero de subportadoras
102
        scarrier mapping tx = zeros(\overline{Nsbc}, \overline{1}); \% vector llenos de ceros de 1 al 24
103
104
105
        if Smap == 'I' % Interleaved
106
            for nsbc = 1:N
107
                scarrier mapping tx(Nu*(nsbc-1)+1) = scarriers fft tx(nsbc);
108
            end
109
        elseif Smap == 'D' % Distributed
110
            for nsbc = 1:N
111
                scarrier_mapping_tx(2*(nsbc-1)+1) = scarriers fft tx(nsbc);
112
113
            end
114
        elseif Smap == 'L' % Localized
115
116
            for nsbc = 1:N
                scarrier mapping tx(nsbc) = scarriers fft tx(nsbc);
117
118
            end
119
       end
120
121
        if graph = 1
122
            for g = 1:Nsbc
                text(20.5, 1.2+dn*(Nsbc-g+1)-dn/2, num2str(scarrier mapping tx(g))
123
                    ) % x1, x2,..., xn datos en paralelo
124
                plot([20,23],[1+(Nsbc-g+1)-dn/2,1+(Nsbc-g+1)-dn/2],'c') % lineas
                    paralelas del bloque
125
            end
126
       end
127
        %%Transformada de Fourier Discreta Inversa IDFT (IDFT en matlab es IFFT)
128
129
        if graph == 1
130
            plot ([23,23,25,25,23],[1,25,25,1,1],'r') % rectangulo vertical
131
       \mathbf{end}
132
133
        scarriers ifft tx = ifft(scarrier mapping tx); % aplica la ifft
134
135
        %% Adicion Cyclic prefix CP
       Ncp = round(length(scarriers ifft tx)*1.25); % tamano de subcarriers (
136
           subcarriers + cyclic prefix)
137
138
        scarriers ifft tx cp = zeros(Ncp,1); % vector llenos de subcarriers (
           subcarriers + cyclic prefix)
139
140
        for h = 1:Ncp
            scarriers ifft tx cp(h) = scarriers ifft tx(mod(h-Ncp+Nsbc-1,Nsbc)+1);
141
142
            if graph == 1
                text(25.5, 1.2+dn*(Ncp-h+1)-dn/2, num2str(scarriers ifft tx cp(h))
143
                    ) %X1,X2,...,Xn - subcarriers + cyclic prefix en paralelo
                plot([25,30],[1+(Ncp-h+1)-dn/2,1+(Ncp-h+1)-dn/2], 'r') % lineas
144
                    paralelas del bloque
145
            end
146
       end
147
```

```
148
        % Paralelo a Serie
149
        paralelo serie tx = scarriers ifft tx cp.';
150
151
        if graph == 1
            plot ([30,30,32,32,30],[1,31,31,1,1],'y') % rectangulo vertical
152
153
            plot([32, 55], [7, 7], 'y') % linea de numeros reales
            plot ([32, 55],[3, 3], 'y') % linea de numeros imaginarios
154
            text(32, 7.5, num2str(real(paralelo serie tx)))
155
156
            text(32, 3.5, num2str(imag(paralelo serie tx)))
157
        end
158
        % Canal
159
160
161
        ruido = sqrt(pr/2)*(randn(1, length(paralelo serie tx)) + randn(1, length(
           paralelo serie tx))*1i);
162
        rec scarriers = paralelo serie tx + ruido;
163
        % rec scarriers = paralelo serie tx;
164
165
        % Medir PAPR
       PAPR = max(abs(rec scarriers))/rms(rec scarriers);
166
        papr(nn) = PAPR;
167
168
        if imprimir = 1
169
            fprintf('PAPR = \% \langle n', PAPR \rangle
170
        end
171
172
        % Medir Energia
        Esenal2 = sum(abs(rec scarriers).^2);
173
174
        Ps(nn) = Esenal2;
175
        if imprimir = 1
176
            fprintf('Esenal2 = \% \langle n', Esenal2 \rangle
177
        end
178
        % Parametros de la Grafica SC-FDMA
179
180
        if graph = 1
181
            figure (2)
182
            axis([0,55,0,35])
            title ('SC-FDMA RECEIVER')
183
            hold on
184
185
        end
186
187
        %%Serie a Paralelo
        serie paralelo rx = rec scarriers.';
188
189
190
        if graph = 1
191
            plot ([32,32,34,34,32],[1,31,31,1,1],'y') % rectangulo vertical
192
            plot([34, 55], [7, 7], 'k') % linea de numeros reales
            plot([34, 55],[3, 3],'k') % linea de numeros imaginarios
193
            text(34, 7.5, num2str(real(rec_scarriers)))
194
            text(34, 3.5, num2str(imag(rec scarriers)))
195
196
       end
197
198
        if graph = 1
199
            for i = 1:Ncp
                text(27.5, 1.2 + dn*(Ncp-i+1)-dn/2, num2str(serie paralelo rx(i))) \%
200
                    d0,d1,...,dn-1 paralelo
```

```
201
                 plot ([27,32], [1+(Ncp-i+1)-dn/2,1+(Ncp-i+1)-dn/2], 'y') % lineas
                     paralelas del bloque
202
            end
203
        end
204
205
        % Remove Cyclic Prefix
206
        remove cp= serie paralelo rx(Ncp-Nsbc+1:Ncp);
207
208
        % Transformada de Fourier Discreta DFT (DFT en matlab es FFT)
209
        if graph = 1
210
             plot ([25,25,27,27,25],[1,25,25,1,1],'r') % rectangulo vertical
211
        end
212
213
        scarriers fft rx = fft (remove cp); \% aplica la fft
214
        if graph = 1
             \textbf{for} \hspace{0.2cm} j \hspace{0.2cm} = \hspace{0.2cm} 1 \hspace{-0.2cm}: \hspace{-0.2cm} Nsbc
215
                 text(20.5, 1.2+dn*(Nsbc-j+1)-dn/2, num2str(scarriers fft rx(j))) \%
216
                      R0,R1,...,Rn-1 paralelo
                 plot ([20,25],[1+(Nsbc-j+1)-dn/2,1+(Nsbc-j+1)-dn/2],'r') % lineas
217
                     paralelas del bloque
218
            end
219
        end
220
        %% ubcarrier Demapping
221
222
        if graph = 1
             plot ([18, 18, 20, 20, 18], [1, 9, 9, 1, 1], 'c') % rectangulo vertical
223
224
        end
225
226
        scarrier mapping rx = zeros(N,1);
227
        if \operatorname{Smap} = 'I'
228
             for k = 1:N
229
                 scarrier mapping rx(k) = scarriers fft rx(Nu*(k-1)+1);
230
             end
231
        elseif Smap == 'D'
232
             for k = 1:N
233
                 scarrier mapping rx(k) = scarriers fft rx(2*(k-1)+1);
234
             end
235
        elseif Smap == 'L'
236
             for k = 1:N
237
                 scarrier mapping rx(k) = scarriers fft rx(k);
238
             end
239
        end
240
241
        if graph = 1
242
             for m = 1:N
243
                 text(14.5, 1.2+dn*(N-m+1)-dn/2, num2str(scarrier mapping rx(m))) \%
                      x0, x1, \ldots, xn-1 paralelo
                 plot ([14,18], [1+(N-m+1)-dn/2,1+(N-m+1)-dn/2], 'c') % lineas
244
                     paralelas descendentes (Subcarrier Mapping)
245
             end
246
        end
247
248
        %%Transformada de Fourier Discreta Inversa IDFT (IDFT en matlab es IFFT)
249
        if graph = 1
             plot ([12,12,14,14,12],[1,9,9,1,1],'g') % rectangulo vertical
250
251
        end
```

```
252
253
        scarriers ifft rx = ifft (scarrier mapping rx); % aplica la ifft
254
        if graph = 1
255
             for n = 1:N
256
                 text(10.5, 1.2+dn*(N-n+1)-dn/2, num2str(scarriers ifft rx(n))) \%
                     x0, x1, \ldots, xn-1 paralelo
257
                 plot([10, 12], [1+(N-n+1)-dn/2, 1+(N-n+1)-dn/2], 'g') % lineas
                     paralelas del bloque
258
            end
259
        end
260
261
        % Constellation De-Mapping QPSK
262
        if graph = 1
263
             plot ([8,8,10,10,8],[1,9,9,1,1], 'b') % rectangulo vertical
264
        end
265
266
        constellation demapping = zeros(N,2);
267
268
        for p = 1:N
             constellation_demapping(p) = ((round(real(scarriers ifft rx(p)))*dn)
269
                (+1)/2 > 0.5;
270
             for q = 1:N
271
                 constellation demapping (\mathbf{q}, 2) = ((\mathbf{round}(\operatorname{imag}(\operatorname{scarriers} \operatorname{ifft} \operatorname{rx}(\mathbf{q}))))*
                     (dn)+1)/2 > 0.5;
272
             end
273
             if graph = 1
274
                 text(6.5, 1.2+dn*(N-p+1)-dn/2, num2str([constellation demapping(p)])
                     , constellation demapping (N+p) ) % X0, X1, ..., Xn-1 paralelo
275
                 plot([6,8],[1+(N-p+1)-dn/2,1+(N-p+1)-dn/2], b') % lineas paralelas
                      del bloque
276
             end
277
        end
278
279
        % Paralelo a Serie
280
        if graph = 1
281
             plot ([4,4,6,6,4],[1,9,9,1,1], 'm') % rectangulo vertical (P-S)
282
             plot ([1,4],[5,5],'m') % linea de los datos en serie
283
        end
284
285
        paralelo serie rx = zeros(1, filesize);
286
287
        for r = 1:filesize
288
             paralelo serie rx(r) = constellation demapping(r);
289
        end
290
291
        if graph = 1
292
             for u = 1:nbits S
293
                 text(1,5.2+dtext*(nbits S-u), num2str(paralelo serie rx(N*(s-1)+1))
                     N*u))) % d0, d1, ..., dn-1 - datos en serie
294
             \mathbf{end}
295
        end
296
297
        errors = errors + sum(xor(paralelo serie rx, data));
298 end
299
300 | Psenal = Ps;
```

```
301|Eb = Psenal/filesize;
302 | N0 = pr * 2;
303 Eb N0 = Eb/N0;
304 | Pb = errors / (NN*filesize);
305
306 figure
307 | hh1 = histogram (Ps, 100);
308 h1 edges = get (hh1, 'BinEdges');
309 set (hh1, 'BinEdges', h1 edges - 1/200)
310 h1 vals = get(hh1, 'Values');
311 bar (h1 edges (1:end-1), h1 vals/sum(h1 vals), 'c')
312 xlabel ('Energy [J]')
313 ylabel ('Probability')
314
315 Eb N0dB = 10 * \log 10 (Eb N0);
316
317 figure
318 hh2 = histogram (Eb_N0dB, 100);
319 h2 vals = get (hh2, 'Values');
320 h2_edges = get (hh2, 'BinEdges');
321 bar (h2 edges (1:end-1), h2 vals/sum(h2 vals), 'c')
322 xlabel ('Eb/N0 [dB]')
323 ylabel ('Probability')
324
325 figure
326 hh3 = histogram (papr, 100);
327 h3 vals = get (hh3, 'Values');
328 h3_edges = get (hh3, 'BinEdges');
329 | bar(h3 edges(1:end-1), h3 vals/sum(h3 vals), 'c') |
330 xlabel ('PAPR')
331 ylabel ('Probability')
```

G. Uso de R para la evaluación del test de hipótesis

1. Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA sin trellis-viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN en 1 portadora

a) Datos a evaluar

Los datos de los promedios de PAPR, E_b/N_0 y P_b de cada muestra son colocados en el archivo SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv.

| Muestra | PAPR_I | PAPR_L | E_b/N_0 _I | E_b/N_0 _L | P_b_I | P_b_L |
|---------|--------------|----------|--------------|--------------|----------|-----------|
| 1 | $1,\!196566$ | 1,460756 | -7,891439 | -7,890913 | 0,000045 | 0,002941 |
| 2 | 1,196674 | 1,460598 | -7,891771 | -7,890674 | 0,000045 | 0,002964 |
| 3 | $1,\!196584$ | 1,460677 | -7,890486 | -7,891685 | 0,000044 | 0,002987 |
| 4 | 1,196665 | 1,461181 | -7,890994 | -7,891724 | 0,000051 | 0,002922 |
| 5 | 1,196686 | 1,461024 | -7,890914 | -7,890956 | 0,000050 | 0,002940 |
| 6 | $1,\!196555$ | 1,461216 | -7,891291 | -7,892333 | 0,000044 | 0,002983 |
| 7 | $1,\!196566$ | 1,461023 | -7,891549 | -7,892130 | 0,000047 | 0,002980 |
| 8 | $1,\!196579$ | 1,460935 | -7,891962 | -7,890648 | 0,000050 | 0,002926 |
| 9 | 1,196548 | 1,461334 | -7,891619 | -7,892015 | 0,000054 | 0,002986 |
| 10 | 1,196626 | 1,460768 | -7,891015 | -7,890168 | 0,000043 | 0,002943 |
| 11 | 1,196561 | 1,460546 | -7,891491 | -7,890508 | 0,000037 | 0,002941 |
| 12 | 1,196548 | 1,460699 | -7,891911 | -7,890818 | 0,000042 | 0,002998 |
| 13 | $1,\!196560$ | 1,461266 | -7,891834 | -7,890175 | 0,000053 | 0,002888 |
| 14 | 1,196710 | 1,460920 | -7,891455 | -7,891831 | 0,000051 | 0,002910 |
| 15 | $1,\!196562$ | 1,460843 | -7,891601 | -7,890860 | 0,000052 | 0,002962 |
| 16 | 1,196612 | 1,460845 | -7,891650 | -7,893210 | 0,000043 | 0,002969 |
| 17 | 1,196616 | 1,460674 | -7,891968 | -7,892593 | 0,000046 | 0,002970 |
| 18 | 1,196648 | 1,461210 | -7,891467 | -7,891028 | 0,000049 | 0,002914 |
| 19 | 1,196727 | 1,460887 | -7,892065 | -7,890587 | 0,000041 | 0,002945 |
| 20 | 1,196686 | 1,460911 | -7,891066 | -7,891253 | 0,000055 | 0,0029365 |

Tabla 6.1: Archivo SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv

b) Script en R para realizar test de hipótesis

El script en R que evalúa los datos del archivo .csv anterior es: EVALUACION_R_SC-IFDMA vs SC-LFDMA.R.

1 # Script para evaluar el test de hipotesis de SC-IFDMA y SC-LFDMA sin trellis-viterbi.

```
2 \ \# \ Leer \ datos \ en \ . \ csv.
```

3 IFDMA_LFDMA = read.table("SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv", header = TRUE, sep=";", na.strings="NA", dec=",", strip.white=TRUE)

4 head (IFDMA LFDMA)

- $5 \mid \# \ Vectores \ con \ ruido \ localizado \ en \ 1 \ portadora.$
- $6 \left[\mathbf{I}_{papr_r1p_r1} = \mathbf{IFDMA}_{LFDMA} \mathbf{SPAPR}_{IFDMA}_{R1P} \mathbf{RL} \right]$
- $7 | L_papr_r1p_r1 = IFDMA_LFDMA$PAPR_LFDMA_R1P_RL$
- $8 | \mathbf{I}_ebn0_r1p_r1 = IFDMA_LFDMA\$EbN0_IFDMA_R1P_RL$
- $9 | L_{ebn0} r_{1p} r_{l} = IFDMA_{LFDMA}EbN0_{LFDMA}R_{1P}R_{LFDMA}$
- $10 | \mathbf{I}_{pb}_{r1p}_{r1} = \mathbf{IFDMA}_{LFDMA}_{Pb}_{IFDMA}_{R1P}_{RL}$
- 11 L_pb_r1p_r1 = IFDMA_LFDMA\$Pb_LFDMA_R1P_RL
- $12 \ \# \ Description \ de \ los \ vectores \ a \ evaluar.$
- $13 \ \# \ Vectores \ con \ ruido \ localizado \ en \ 1 \ portadora.$
- 14 I_papr_r1p_r1 #Vector de PAPR promedio con ruido localizado en 1 portadora empleando SC-IFDMA.
- 15 L_papr_r1p_r1 #Vector de PAPR promedio con ruido localizado en 1 portadora empleando SC-LFDMA.
- 16 I_ebn0_r1p_r1 #Vector de Eb/N0 promedio con ruido localizado en 1 portadora empleando SC-IFDMA.
- 17 L_ebn0_r1p_r1 #Vector de Eb/N0 promedio con ruido localizado en 1 portadora empleando SC-LFDMA.
- 18 I_pb_r1p_r1 #Vector de Pb promedio con ruido localizado en 1 portadora empleando SC-IFDMA.
- 19 L_pb_r1p_r1 #Vector de Pb promedio con ruido localizado en 1 portadora empleando SC-LFDMA.
- 20 | # ------ Ruido localizado en 1 portadora ----- #
- 21 # Test de hipotesis para comprobar si el PAPR de SC-IFDMA es menor que el PAPR de SC-LFDMA.
- 22 t.test (I_papr_r1p_r1, L_papr_r1p_r1, alternative = "t")
- 23 t.test (I_papr_r1p_r1, L_papr_r1p_r1, alternative = "g")
- 24 t.test (I_papr_r1p_r1, L_papr_r1p_r1, alternative = "1")
- 25 # Test de hipotesis para comprobar si la EbN0 de SC-IFDMA es mayor que la EbN0 de SC-LFDMA.
- 26 t.test (I ebn0 r1p rl, L ebn0 r1p rl, alternative = "t")

```
27 t.test (I_ebn0_r1p_r1, L_ebn0_r1p_r1, alternative = "g")
```

- $28 | t.test (I_ebn0_r1p_rl, L_ebn0_r1p_rl, alternative = "l")$
- 29 # Test de hipotesis para comprobar si la Pb de SC-IFDMA es menor que la Pb de SC-LFDMA.
- 30 t.test (I_pb_r1p_r1, L_pb_r1p_r1, alternative = "t")
- 31 \mathbf{t} .test (**I**_pb_r1p_r1, **L**_pb_r1p_r1, alternative = "g") 32 \mathbf{t} .test (**I**_pb_r1p_r1, **L**_pb_r1p_r1, alternative = "1")

c) Resultados en R

```
1 > t.test (I_papr_r1p_r1, L_papr_r1p_r1, alternative = "t")
2 
Welch Two Sample t-test
4 
5 data: I_papr_r1p_r1 and L_papr_r1p_r1
6 t = -4926.1, df = 21.475, p-value < 2.2e-16
7 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
8 95 percent confidence interval:
9 -0.2644131 -0.2641903
10 sample estimates:
11 mean of x mean of y
12 1.196614 1.460916
13</pre>
```

```
|14| > t.test (I paper r1p rl, L paper r1p rl, alternative = "g")
15
16
     Welch Two Sample t-test
17
18 data: I_papr_r1p_r1 and L_papr_r1p_r1
19 | \mathbf{t} = -4926.1, \ \mathbf{df} = 21.475, \ \mathbf{p-value} = 1
20 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
21 95 percent confidence interval:
22 - 0.2643939
                        Inf
23 sample estimates:
24 mean of x mean of y
25 1.196614 1.460916
26
27 > t.test (I paper r1p rl, L paper r1p rl, alternative = "l")
28
29
    Welch Two Sample t-test
30
31 data: I_papr_r1p_r1 and L_papr_r1p_r1
32 | \mathbf{t} = -4926.1, \ \mathbf{df} = 21.475, \ p-value < 2.2e-16
33 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
34 95 percent confidence interval:
35
          -Inf -0.2642095
36 sample estimates:
37 mean of x mean of y
   1.196614 \quad 1.460916
38
39
|40| > t.test (I ebn0 r1p rl, L ebn0 r1p rl, alternative = "t")
41
    Welch Two Sample t-test
42
43
44 data: I ebn0 r1p r1 and L ebn0 r1p r1
45 | \mathbf{t} = -0.82018, \ \mathbf{df} = 27.663, \ p-value = 0.4191
46 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
47 95 percent confidence interval:
48 \quad -0.0006018694 \quad 0.0002578348
49 sample estimates:
50 mean of x mean of y
51 | -7.891478 - 7.891306
52
|53| > t.test (I ebn0 r1p rl, L ebn0 r1p rl, alternative = "g")
54
    Welch Two Sample t-test
55
56
57 data: I ebn0 r1p r1 and L ebn0 r1p r1
58 | \mathbf{t} = -0.82018, \ \mathbf{df} = 27.663, \ p-value = 0.7904
59 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
60 95 percent confidence interval:
  -0.0005289473
61
                               Inf
62 sample estimates:
63 mean of x mean of y
64 | -7.891478 - 7.891306
65
|66| > t.test (I_ebn0_r1p_rl, L_ebn0_r1p_rl, alternative = "l")
67
68
     Welch Two Sample t-test
69
```

```
70 data: I ebn0 r1p r1 and L_ebn0_r1p_r1
71 | \mathbf{t} = -0.82018, \ \mathbf{df} = 27.663, \ p-value = 0.2096
72 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
73 95 percent confidence interval:
74
             -Inf 0.0001849127
75 sample estimates:
76 mean of x mean of y
77 -7.891478 -7.891306
78
|79| > t.test (I pb r1p rl, L pb r1p rl, alternative = "t")
80
81
     Welch Two Sample t-test
82
83 data: I pb r1p r1 and L pb r1p r1
84 | \mathbf{t} = -432.4, \ \mathbf{df} = 20.021, \ \mathbf{p}-\mathbf{value} < 2.2e-16
85 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
86 95 percent confidence interval:
87 - 0.002917167 - 0.002889158
88 sample estimates:
89 mean of x
                   mean of y
90 0.000047275 0.002950437
91
|92| > t.test (I pb r1p rl, L pb r1p rl, alternative = "g")
93
94
     Welch Two Sample t-test
95
96 data: I pb r1p r1 and L pb r1p r1
97 | \mathbf{t} = -432.4, \ \mathbf{df} = 20.021, \ \mathbf{p-value} = 1
98 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
99 95 percent confidence interval:
100 - 0.002914742
                              Inf
101 sample estimates:
    mean of x
102
                   mean of y
103 0.000047275 0.002950437
104
105 > t.test (I_pb_r1p_r1, L_pb_r1p rl, alternative = "l")
106
107
     Welch Two Sample t-test
108
109 data: I pb r1p rl and L pb r1p rl
110 | \mathbf{t} = -432.4, \ \mathbf{df} = 20.021, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \,\mathrm{e}{-16}
111 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
112 95 percent confidence interval:
113
             -Inf -0.002891583
114 sample estimates:
115 mean of x
                   mean of y
116 \left| \ 0.000047275 \ \ 0.002950437 \right.
```

2. Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA sin trellis-viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN en 1 portadora

a) Datos a evaluar

Los datos de los promedios de PAPR, E_b/N_0 y P_b de cada muestra son colocados en el archivo SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv.

| Muestra | PAPR_I | PAPR_L | E_b/N_0 _I | E_b/N_0 _L | P_b _I | P_b_L |
|---------|--------------|----------|--------------|--------------|--------------|--------------|
| 1 | 1,650290 | 1,766192 | -6,906348 | -7,889507 | 0,052969 | 0,126471 |
| 2 | 1,649887 | 1,765852 | -6,906310 | -7,889326 | 0,052750 | 0,126447 |
| 3 | 1,649932 | 1,765829 | -6,905115 | -7,891821 | 0,052741 | 0,126833 |
| 4 | 1,649913 | 1,765565 | -6,905833 | -7,890935 | 0,052630 | 0,126664 |
| 5 | 1,650311 | 1,765507 | -6,902845 | -7,889439 | 0,052820 | 0,126634 |
| 6 | $1,\!649679$ | 1,765278 | -6,903866 | -7,889841 | 0,052734 | 0,126728 |
| 7 | 1,649971 | 1,765716 | -6,902887 | -7,891596 | 0,052664 | 0,126667 |
| 8 | $1,\!649945$ | 1,765882 | -6,903947 | -7,888152 | 0,052803 | 0,126512 |
| 9 | 1,649654 | 1,765586 | -6,905179 | -7,888581 | 0,052730 | 0,126278 |
| 10 | 1,649991 | 1,765413 | -6,904204 | -7,888416 | 0,052862 | 0,126250 |
| 11 | $1,\!649877$ | 1,765359 | -6,904242 | -7,892514 | 0,052721 | 0,126870 |
| 12 | $1,\!650166$ | 1,765531 | -6,904201 | -7,890822 | 0,052486 | 0,126819 |
| 13 | $1,\!650059$ | 1,765711 | -6,903575 | -7,889530 | $0,\!052576$ | 0,126469 |
| 14 | $1,\!649884$ | 1,765753 | -6,905048 | -7,888053 | $0,\!052831$ | $0,\!126692$ |
| 15 | $1,\!649424$ | 1,765002 | -6,904872 | -7,888410 | $0,\!052552$ | $0,\!126587$ |
| 16 | $1,\!650094$ | 1,765776 | -6,903007 | -7,891758 | 0,052666 | 0,126797 |
| 17 | $1,\!649657$ | 1,765696 | -6,904921 | -7,889289 | $0,\!052736$ | $0,\!126572$ |
| 18 | $1,\!650330$ | 1,765824 | -6,906015 | -7,888855 | 0,052670 | 0,126202 |
| 19 | 1,649681 | 1,765635 | -6,903950 | -7,885912 | $0,\!052575$ | 0,126522 |
| 20 | 1,650081 | 1,765988 | -6,905516 | -7,890745 | 0,052606 | 0,126740 |

Tabla 6.2: Archivo SC-IFDMA vs SC-LFDMA.csv

b) Script en R para realizar test de hipótesis

El script en R que evalúa los datos del archivo .csv anterior es: EVALUACION_R_SC-IFDMA vs SC-LFDMA.R.

```
1 # Script para evaluar el test de hipotesis de SC-IFDMA y SC-LFDMA sin
trellis-viterbi.
2 # Leer datos en .csv.
3 IFDMA_LFDMA = read.table("SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv", header = TRUE, sep=";", na.strings="NA", dec=",", strip.white=TRUE)
4 head(IFDMA_LFDMA)
5 # Vectores con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 1 portadora.
6 I_papr_r1p_dsf = IFDMA_LFDMA$PAPR_IFDMA_R1P_DSF
7 L_papr_r1p_dsf = IFDMA_LFDMA$EbN0_IFDMA_R1P_DSF
8 I_ebn0_r1p_dsf = IFDMA_LFDMA$EbN0_IFDMA_R1P_DSF
```

```
9 \mid L \mid ebn0 \mid r1p \mid dsf = IFDMA LFDMA & EbN0 LFDMA R1P DSF
```

```
10 | \mathbf{I}_{pb}_{r1p}_{dsf} = IFDMA_{LFDMA}Pb_{IFDMA}R1P_{DSF}
```

 $11 | L_pb_r1p_dsf = IFDMA_LFDMA\$Pb_LFDMA_R1P_DSF$

 $12 \mid \# \ Description \ de \ los \ vectores \ a \ evaluar.$

```
13 \mid \# \ Vectores \ con \ desvanecimiento \ selectivo \ en \ frecuencia \ en \ 1 \ portadora.
```

```
14 I_papr_r1p_dsf #Vector de PAPR promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 1 portadora empleando SC-IFDMA.
```

- 15 L_papr_r1p_dsf #Vector de PAPR promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 1 portadora empleando SC-LFDMA.
- 16 I_ebn0_r1p_dsf #Vector de Eb/N0 promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 1 portadora empleando SC-IFDMA.
- 17 L_ebn0_r1p_dsf #Vector de Eb/N0 promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 1 portadora empleando SC-LFDMA.
- 18 I_pb_r1p_dsf #Vector de Pb promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 1 portadora empleando SC-IFDMA.
- 19 L_pb_r1p_dsf #Vector de Pb promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 1 portadora empleando SC-LFDMA.
- 20 # Desvanecimiento selectivo en frecuencia en 1 portadora _____ #
- 21 # Test de hipotesis para comprobar si el PAPR de SC-IFDMA es menor que el PAPR de SC-LFDMA.
- 22 t.test (I_papr_r1p_dsf, L_papr_r1p_dsf, alternative = "t")
- 23 t.test (I paper r1p dsf, L paper r1p dsf, alternative = "g")
- 24 t.test (I paper r1p dsf, L paper r1p dsf, alternative = "1")
- 25 # Test de hipotesis para comprobar si la EbN0 de SC-IFDMA es mayor que la EbN0 de SC-LFDMA.
- 26 t.test (I_ebn0_r1p_dsf, L_ebn0_r1p_dsf, alternative = "t")
- $27 | t.test (I_ebn0_r1p_dsf, L_ebn0_r1p_dsf, alternative = "g")$
- 28 t.test (I ebn0 r1p dsf, L ebn0 r1p dsf, alternative = "1")
- 29 # Test de hipotesis para comprobar si la Pb de SC-IFDMA es menor que la Pb de SC-LFDMA.

```
30 t.test (I_pb_r1p_dsf, L_pb_r1p_dsf, alternative = "t")
```

```
31 t.test (I_pb_r1p_dsf, L_pb_r1p_dsf, alternative = "g")
```

```
32 | \mathbf{t}.test (\mathbf{I_pb_r1p_dsf}, \mathbf{L_pb_r1p_dsf}, alternative = "l")
```

c) Resultados en R

```
1 > t.test (I paper r1p dsf, L paper r1p dsf, alternative = "t")
\mathbf{2}
3
     Welch Two Sample t-test
 4
5 data: I papr r1p dsf and L papr r1p dsf
6 | \mathbf{t} = -1442.6, \ \mathbf{df} = 37.611, \ \mathbf{p}-value < 2.2e-16
7 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
8 95 percent confidence interval:
9 - 0.1158759 - 0.1155510
10 sample estimates:
11 mean of x mean of y
12 \ 1.649942 \ 1.765655
13
|14| > t.test (I paper r1p dsf, L paper r1p dsf, alternative = "g")
15
16
     Welch Two Sample t-test
17
```

```
18 data: I papr r1p dsf and L papr r1p dsf
19 | \mathbf{t} = -1442.6, \ \mathbf{df} = 37.611, \ \mathbf{p-value} = 1
20 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
21 95 percent confidence interval:
22 | -0.1158487
                        Inf
23 sample estimates:
24 mean of x mean of y
25 1.649942 1.765655
26
27 > t.test (I paper r1p dsf, L paper r1p dsf, alternative = "1")
28
29
     Welch Two Sample t-test
30
31 data: I papr r1p dsf and L papr r1p dsf
32 | \mathbf{t} = -1442.6, \ \mathbf{df} = 37.611, \ \mathbf{p-value} < 2.2 \, \mathbf{e} - 16
33 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
34 95 percent confidence interval:
          -Inf -0.1155782
35
36 sample estimates:
37 mean of x mean of y
   1.649942 1.765655
38
39
|40| > t.test (I ebn0 r1p dsf, L ebn0 r1p dsf, alternative = "t")
41
42
     Welch Two Sample t-test
43
44 data: I ebn0 r1p dsf and L ebn0 r1p dsf
|45| t = 2262, df = 33.456, p-value < 2.2e-16
46 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
47 95 percent confidence interval:
48 \quad 0.9841955 \quad 0.9859666
49 sample estimates:
50 mean of x mean of y
51 - 6.904594 - 7.889675
52
|53| > t.test (I ebn0 r1p dsf, L ebn0 r1p dsf, alternative = "g")
54
55
     Welch Two Sample t-test
56
57 data: I ebn0 r1p dsf and L ebn0 r1p dsf
58 | \mathbf{t} = 2262, \ \mathbf{df} = 33.456, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \,\mathrm{e}{-16}
59 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
60 95 percent confidence interval:
61 0.9843444
                      Inf
62 sample estimates:
63 mean of x mean of y
64 - 6.904594 - 7.889675
65
|66| > t.test (I ebn0 r1p dsf, L ebn0 r1p dsf, alternative = "l")
67
68
     Welch Two Sample t-test
69
70 data: I ebn0 r1p dsf and L ebn0 r1p dsf
71 | \mathbf{t} = 2262, \ \mathbf{df} = 33.456, \ \mathbf{p-value} = 1
72 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
73 95 percent confidence interval:
```

```
-Inf 0.9858178
 74
 75 sample estimates:
 76 mean of x mean of y
 77 | -6.904594 - 7.889675
 78
 |79| > t.test (I pb r1p dsf, L pb r1p dsf, alternative = "t")
 80
 81
      Welch Two Sample t-test
 82
 83 data: I pb r1p dsf and L pb r1p dsf
 84 | \mathbf{t} = -1450.6, \ \mathbf{df} = 31.222, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e}{-16}
 85 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
 86 95 percent confidence interval:
 87 - 0.07398546 - 0.07377777
 88 sample estimates:
 89 mean of x mean of y
 90 0.0527063 0.1265879
 91
 92 > t.test (I pb r1p dsf, L pb r1p dsf, alternative = "g")
 93
 94
      Welch Two Sample t-test
 95
 96 data: I pb r1p dsf and L pb r1p dsf
97 | \mathbf{t} = -1450.6, \ \mathbf{df} = 31.222, \ \mathbf{p}\text{-value} = 1
98 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
99 95 percent confidence interval:
100 - 0.07396795
                            Inf
101 sample estimates:
102 mean of x mean of y
103 0.0527063 0.1265879
104
105 > t.test (I pb r1p dsf, L pb r1p dsf, alternative = "1")
106
107
      Welch Two Sample t-test
108
109 data: I_pb_r1p_dsf and L_pb_r1p_dsf
110 | \mathbf{t} = -14\overline{50.6}, \ \mathbf{df} = 31.222, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e}{-16}
111 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
112 95 percent confidence interval:
113
             -Inf -0.07379528
114 sample estimates:
115 mean of x mean of y
116 0.0527063 0.1265879
```

3. Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA sin trellis-viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN en 4 portadoras

a) Datos a evaluar

Los datos de los promedios de PAPR, E_b/N_0 y P_b de cada muestra son colocados en el archivo SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv.

| Muestra | PAPR_I | PAPR_L | E_b/N_0 _I | E_b/N_0 _L | P_b_I | $P_b _L$ |
|---------|----------|----------|--------------|--------------|----------|-----------|
| 1 | 1,344345 | 1,494856 | -7,647543 | -7,649109 | 0,000413 | 0,025589 |
| 2 | 1,344387 | 1,495148 | -7,648342 | -7,647574 | 0,000391 | 0,025532 |
| 3 | 1,344426 | 1,495338 | -7,646682 | -7,648293 | 0,000416 | 0,025643 |
| 4 | 1,344476 | 1,495277 | -7,648256 | -7,648653 | 0,000400 | 0,025585 |
| 5 | 1,344129 | 1,494910 | -7,649031 | -7,646318 | 0,000394 | 0,025590 |
| 6 | 1,344319 | 1,495119 | -7,649251 | -7,647562 | 0,000388 | 0,025600 |
| 7 | 1,344352 | 1,495130 | -7,647108 | -7,647179 | 0,000386 | 0,025597 |
| 8 | 1,344549 | 1,495227 | -7,648325 | -7,648320 | 0,000367 | 0,025619 |
| 9 | 1,344502 | 1,494711 | -7,647036 | -7,647517 | 0,000385 | 0,025406 |
| 10 | 1,344295 | 1,495193 | -7,648026 | -7,647905 | 0,000381 | 0,025608 |
| 11 | 1,344485 | 1,494793 | -7,648060 | -7,647580 | 0,000383 | 0,025559 |
| 12 | 1,344465 | 1,494989 | -7,647942 | -7,645923 | 0,000399 | 0,025547 |
| 13 | 1,344398 | 1,495091 | -7,649096 | -7,647576 | 0,000393 | 0,025561 |
| 14 | 1,344353 | 1,494934 | -7,648305 | -7,646493 | 0,000396 | 0,025514 |
| 15 | 1,344429 | 1,495341 | -7,648206 | -7,648964 | 0,000415 | 0,025532 |
| 16 | 1,344279 | 1,495035 | -7,647593 | -7,645721 | 0,000400 | 0,025585 |
| 17 | 1,344451 | 1,494984 | -7,648120 | -7,648275 | 0,000373 | 0,025435 |
| 18 | 1,344237 | 1,495184 | -7,647468 | -7,646547 | 0,000375 | 0,025505 |
| 19 | 1,344376 | 1,494968 | -7,647668 | -7,648214 | 0,000371 | 0,025557 |
| 20 | 1,344491 | 1,494868 | -7,648743 | -7,647738 | 0,000377 | 0,025527 |

Tabla 6.3: Archivo SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv

b) Script en R para realizar test de hipótesis

El script en R que evalúa los datos del archivo .csv anterior es: EVALUACION_R_SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.R.

```
1 # Script para evaluar el test de hipotesis de SC-IFDMA y SC-LFDMA sin trellis-viterbi.
```

```
2 \ \# \ Leer \ datos \ en \ . \ csv.
```

```
3 IFDMA_LFDMA = read.table("SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv", header = TRUE, sep=";", na.strings="NA", dec=",", strip.white=TRUE)
```

```
4 head (IFDMA LFDMA)
```

```
5 \notin Vectores con ruido localizado en 4 portadoras.
```

```
6 | \mathbf{I}_{papr_r4p_r1} = \mathbf{IFDMA}_{FDMA} \mathbf{PAPR}_{FDMA} \mathbf{R4P}_{RL}
```

```
7 L papr r4p r1 = IFDMA LFDMA$PAPR LFDMA R4P RL
8 I ebn0 r4p r1 = IFDMA LFDMA$EbN0 IFDMA R4P RL
9 | L ebn0 r4p r1 = IFDMA LFDMA LFDMA R4P RL
10 | \mathbf{I} p \mathbf{b} r 4 \mathbf{p} r \mathbf{l} = \mathbf{IFDMA} \mathbf{LFDMA} \mathbf{\$Pb} \mathbf{IFDMA} \mathbf{R} 4 \mathbf{P} \mathbf{RL}
11|L pb r4p r1 = IFDMA LFDMA R4P RL
12|\# Description de los vectores a evaluar.
13| # Vectores con ruido localizado en 4 portadoras.
14 I papr r4p r1 #Vector de PAPR promedio con ruido localizado en 4 portadoras
        empleando SC-IFDMA.
15 L papr r4p r1 #Vector de PAPR promedio con ruido localizado en 4 portadoras
        empleando SC-LFDMA.
16 I ebn0 r4p r1 #Vector de Eb/N0 promedio con ruido localizado en 4
      portadoras empleando SC-IFDMA.
17 L ebn0 r4p r1 #Vector de Eb/N0 promedio con ruido localizado en 4
      portadoras empleando SC-LFDMA.
18 I pb r4p r1 #Vector de Pb promedio con ruido localizado en 4 portadoras
      empleando SC-IFDMA.
19 L pb r4p r1 #Vector de Pb promedio con ruido localizado en 4 portadoras
      empleando SC-LFDMA.
20 # ---
           ——— Ruido localizado en 4 portadoras —
                                                                  - #
21 # Test de hipotesis para comprobar si el PAPR de SC-IFDMA es menor que el
      PAPR de SC-LFDMA.
22 t.test (I papr r4p rl, L papr r4p rl, alternative = "t")
23 t.test (I papr r4p rl, L papr r4p rl, alternative = "g")
24 t.test (I papr r4p rl, L papr r4p rl, alternative = "l")
25 \# Test de hipotesis para comprobar si la EbNO de SC-IFDMA es mayor que la
      EbN0 de SC-LFDMA.
26 | t.test (I_{ebn0}r4p_rl, L_{ebn0}r4p_rl, alternative = "t")
27 | \mathbf{t}. \text{test} (\mathbf{I} \text{ ebn0 } r4p \text{ rl}, \mathbf{L} \text{ ebn0 } r4p \text{ rl}, \text{ alternative} = "g")
28 t.test (I ebn0 r4p rl, L ebn0 r4p rl, alternative = "l")
29 # Test de hipotesis para comprobar si la Pb de SC-IFDMA es menor que la Pb
      de SC-LFDMA.
30|\mathbf{t}.test (\mathbf{I}_{pb}_{r4p}_{r1}, \mathbf{L}_{pb}_{r4p}_{r1}, \text{ alternative} = "t")
31 t.test (I_pb_r4p_rl, L_pb_r4p_rl, alternative = "g")
32 t.test (I pb r4p rl, L pb r4p rl, alternative = "l")
```

```
|1| > t.test (I paper r4p r1, L paper r4p r1, alternative = "t")
 2
3
     Welch Two Sample t-test
4
5 data: I papr r4p r1 and L papr r4p r1
6 | \mathbf{t} = -3263.1, \ \mathbf{df} = 30.227, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e}{-16}
7 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
8 95 percent confidence interval:
9 - 0.1507617 - 0.1505732
10 sample estimates:
11 mean of x mean of y
12 \ 1.344388 \ 1.495055
13
|14| > t.test (I paper r4p rl, L paper r4p rl, alternative = "g")
15
16
     Welch Two Sample t-test
```

```
17
18 data: I papr r4p r1 and L papr r4p r1
19 | \mathbf{t} = -3263.1, \ \mathbf{df} = 30.227, \ \mathbf{p}-value = 1
20 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
21 95 percent confidence interval:
22 | -0.1507458
                        Inf
23 sample estimates:
24 mean of x mean of y
25 1.344388 1.495055
26
27 > t.test (I paper r4p rl, L paper r4p rl, alternative = "l")
28
29
     Welch Two Sample t-test
30
31 data: I papr r4p r1 and L papr r4p r1
32 | \mathbf{t} = -3263.1, \ \mathbf{df} = 30.227, \ \mathbf{p}-value < 2.2e-16
33 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
34 95 percent confidence interval:
35
          -Inf -0.1505891
36 sample estimates:
37 mean of x mean of y
38
   1.344388 1.495055
39
|40| > t.test (I ebn0 r4p rl, L ebn0 r4p rl, alternative = "t")
41
42
     Welch Two Sample t-test
43
44 data: I ebn0 r4p r1 and L ebn0 r4p r1
|45| \mathbf{t} = -1.7617, \ \mathbf{df} = 34.387, \ \mathbf{p}-value = 0.08701
46 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
47 95 percent confidence interval:
48| -1.005550e-03 7.149599e-05
49 sample estimates:
50 mean of x mean of y
51 - 7.648040 - 7.647573
52
53 > t.test (I ebn0 r4p rl, L ebn0 r4p rl, alternative = "g")
54
55
     Welch Two Sample t-test
56
57 data: I_ebn0_r4p_r1 and L_ebn0_r4p_r1
58 | \mathbf{t} = -1.7617, \ \mathbf{df} = 34.387, \ p-value = 0.9565
59 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
60 95 percent confidence interval:
61
   -0.0009151486
                               Inf
62 sample estimates:
63 mean of x mean of y
64 - 7.648040 - 7.647573
65
|66| > t.test (I ebn0 r4p rl, L ebn0 r4p rl, alternative = "l")
67
68
     Welch Two Sample t-test
69
70 data: I ebn0 r4p r1 and L ebn0 r4p r1
71 | \mathbf{t} = -1.7617, \ \mathbf{df} = 34.387, \ \mathbf{p}-value = 0.0435
72 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
```

```
73 95 percent confidence interval:
74
              -Inf -1.890575e-05
75 sample estimates:
76 mean of x mean of y
77 - 7.648040 - 7.647573
78
|79| > t.test (I pb r4p rl, L pb r4p rl, alternative = "t")
80
81
     Welch Two Sample t-test
82
83 data: I pb r4p r1 and L pb r4p r1
84 | t = -1865.3, df = 21.273, p-value < 2.2e-16
85 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
86 95 percent confidence interval:
   -0.02519242 -0.02513635
87
88 sample estimates:
89
    mean of x
                  mean of y
90|0.000390375|0.025554763|
91
|92| > t.test (I pb r4p rl, L pb r4p rl, alternative = "g")
93
94
     Welch Two Sample t-test
95
96 data: I pb r4p r1 and L pb r4p r1
97 \mathbf{t} = -1865.3, \mathbf{df} = 21.273, p-value = 1
98 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
99 95 percent confidence interval:
100 - 0.02518759
                          Inf
101 sample estimates:
102
   mean of x
                  mean of y
103 0.000390375 0.025554763
104
105 > t.test (I_pb_r4p rl, L pb r4p rl, alternative = "l")
106
107
     Welch Two Sample t-test
108
109 data: I_pb_r4p_r1 and L_pb_r4p_r1
110 | \mathbf{t} = -1865.3, \ \mathbf{df} = 21.273, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e} - 16
111 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
112 95 percent confidence interval:
113
            -Inf -0.02514119
114 sample estimates:
115 mean of x mean of y
116 0.000390375 0.025554763
```

4. Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA sin trellis-viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN en 4 portadoras

a) Datos a evaluar

Los datos de los promedios de PAPR, E_b/N_0 y P_b de cada muestra son colocados en el archivo SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv.

| Muestra | PAPR_I | PAPR_L | E_b/N_0 _I | E_b/N_0 _L | P_b _I | P_b_L |
|---------|--------------|----------|--------------|--------------|----------|----------|
| 1 | 1,679826 | 1,839572 | -7,225321 | -9,698441 | 0,081845 | 0,243968 |
| 2 | 1,680014 | 1,839840 | -7,222922 | -9,702162 | 0,081937 | 0,244079 |
| 3 | 1,679836 | 1,839873 | -7,222906 | -9,699139 | 0,081790 | 0,244033 |
| 4 | 1,679834 | 1,840080 | -7,226354 | -9,700539 | 0,081828 | 0,243674 |
| 5 | 1,680053 | 1,839755 | -7,224981 | -9,698134 | 0,081874 | 0,243373 |
| 6 | 1,679727 | 1,839892 | -7,226071 | -9,700424 | 0,081715 | 0,244202 |
| 7 | 1,679696 | 1,839419 | -7,223261 | -9,699007 | 0,081684 | 0,244230 |
| 8 | 1,679334 | 1,839687 | -7,224833 | -9,699760 | 0,081811 | 0,243818 |
| 9 | $1,\!679975$ | 1,839885 | -7,225806 | -9,700777 | 0,081933 | 0,243973 |
| 10 | $1,\!679655$ | 1,839438 | -7,224017 | -9,703382 | 0,081568 | 0,244139 |
| 11 | $1,\!679753$ | 1,839909 | -7,224294 | -9,699285 | 0,081679 | 0,243680 |
| 12 | $1,\!679821$ | 1,839643 | -7,222849 | -9,698505 | 0,081756 | 0,244176 |
| 13 | $1,\!679854$ | 1,839616 | -7,223139 | -9,699556 | 0,081494 | 0,244204 |
| 14 | $1,\!679540$ | 1,839978 | -7,224410 | -9,698437 | 0,081765 | 0,243982 |
| 15 | $1,\!679577$ | 1,839905 | -7,225034 | -9,701064 | 0,081741 | 0,244074 |
| 16 | $1,\!679510$ | 1,839417 | -7,223200 | -9,700839 | 0,082045 | 0,244226 |
| 17 | $1,\!679749$ | 1,839949 | -7,224551 | -9,701427 | 0,081495 | 0,243923 |
| 18 | 1,680388 | 1,840010 | -7,226237 | -9,701588 | 0,081918 | 0,243952 |
| 19 | 1,680191 | 1,839903 | -7,225052 | -9,698839 | 0,081933 | 0,243569 |
| 20 | 1,679740 | 1,839786 | -7,226964 | -9,699586 | 0,081887 | 0,243887 |

Tabla 6.4: Archivo SC-IFDMA vs SC-LFDMA.csv

b) Script en R para realizar test de hipótesis

El script en R que evalúa los datos del archivo .csv anterior es: EVALUACION_R_SC-IFDMA vs SC-LFDMA.R.

```
1 # Script para evaluar el test de hipotesis de SC-IFDMA y SC-LFDMA sin
trellis-viterbi.
2 # Leer datos en .csv.
3 IFDMA_LFDMA = read.table("SC-IFDMA_vs_SC-LFDMA.csv", header = TRUE, sep=";", na.strings="NA", dec=",", strip.white=TRUE)
4 head(IFDMA_LFDMA)
5 # Vectores con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 4 portadoras.
6 I_papr_r4p_dsf = IFDMA_LFDMA$PAPR_IFDMA_R4P_DSF
7 L_papr_r4p_dsf = IFDMA_LFDMA$EbN0_IFDMA_R4P_DSF
8 I_ebn0_r4p_dsf = IFDMA_LFDMA$EbN0_IFDMA_R4P_DSF
```

```
9 \mid L \mid ebn0 \mid r4p \mid dsf = IFDMA LFDMA$EbN0 LFDMA R4P DSF
```

```
10 | \mathbf{I}_{pb}_{r4p}_{dsf} = \text{IFDMA}_{LFDMA} Pb_{IFDMA}_{R4P}_{DSF}
```

 $11 L_pb_r4p_dsf = IFDMA_LFDMA\$Pb_LFDMA_R4P_DSF$

 $12 \mid \# \ Description \ de \ los \ vectores \ a \ evaluar.$

```
13 \mid \# \ Vectores \ con \ desvanecimiento \ selectivo \ en \ frecuencia \ en \ 4 \ portadoras.
```

```
14 I_papr_r4p_dsf #Vector de PAPR promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 4 portadoras empleando SC-IFDMA.
```

- 15 L_papr_r4p_dsf #Vector de PAPR promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 4 portadoras empleando SC-LFDMA.
- 16 I_ebn0_r4p_dsf #Vector de Eb/N0 promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 4 portadoras empleando SC-IFDMA.
- 17 L_ebn0_r4p_dsf #Vector de Eb/N0 promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 4 portadoras empleando SC-LFDMA.
- 18 I_pb_r4p_dsf #Vector de Pb promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 4 portadoras empleando SC-IFDMA.
- 19 L_pb_r4p_dsf #Vector de Pb promedio con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 4 portadoras empleando SC-LFDMA.
- 20 # Desvanecimiento selectivo en frecuencia en 4 portadoras #
- 21 # Test de hipotesis para comprobar si el PAPR de SC-IFDMA es menor que el PAPR de SC-LFDMA.
- 22 t.test (I_papr_r4p_dsf, L_papr_r4p_dsf, alternative = "t")
- 23 t.test (I paper r4p dsf, L paper r4p dsf, alternative = "g")
- 24 t.test (I paper r4p dsf, L paper r4p dsf, alternative = "1")
- 25 # Test de hipotesis para comprobar si la EbN0 de SC-IFDMA es mayor que la EbN0 de SC-LFDMA.
- $26 | t.test (I_ebn0_r4p_dsf, L_ebn0_r4p_dsf, alternative = "t")$
- $27 | t.test (I_ebn0_r4p_dsf, L_ebn0_r4p_dsf, alternative = "g")$
- 28 t.test (I ebn0 r4p dsf, L ebn0 r4p dsf, alternative = "1")
- 29 # Test de hipotesis para comprobar si la Pb de SC-IFDMA es menor que la Pb de SC-LFDMA.

```
30 t.test (I pb r4p dsf, L pb r4p dsf, alternative = "t")
```

```
31 t.test (I_pb_r4p_dsf, L_pb_r4p_dsf, alternative = "g")
```

```
32 | \mathbf{t}.test (\mathbf{I}_{pb}_{r4p}_{dsf}, \mathbf{L}_{pb}_{r4p}_{dsf}, alternative = "l")
```

c) Resultados en R

```
1 > t.test (I paper r4p dsf, L paper r4p dsf, alternative = "t")
\mathbf{2}
3
     Welch Two Sample t-test
 4
5 data: I papr r4p dsf and L papr r4p dsf
6 | \mathbf{t} = -2273.8, \ \mathbf{df} = 36.805, \ \mathbf{p}-value < 2.2e-16
7 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
8 95 percent confidence interval:
9 - 0.1601167 - 0.1598316
10 sample estimates:
11 mean of x mean of y
12 | 1.679804 | 1.839778
13
|14| > t.test (I paper r4p dsf, L paper r4p dsf, alternative = "g")
15
16
     Welch Two Sample t-test
17
```

```
18 data: I papr r4p dsf and L papr r4p dsf
19 | \mathbf{t} = -2273.8, \ \mathbf{df} = 36.805, \ \mathbf{p}-value = 1
20 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
21 95 percent confidence interval:
22 | -0.1600929
                        Inf
23 sample estimates:
24 mean of x mean of y
25 1.679804 1.839778
26
27 > t.test (I paper r4p dsf, L paper r4p dsf, alternative = "1")
28
29
    Welch Two Sample t-test
30
31 data: I papr r4p dsf and L papr r4p dsf
32 | \mathbf{t} = -2273.8, \ \mathbf{df} = 36.805, \ \mathbf{p}-value < 2.2e-16
33 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
34 95 percent confidence interval:
          -Inf -0.1598554
35
36 sample estimates:
37 mean of x mean of y
  1.679804 1.839778
38
39
|40| > t.test (I ebn0 r4p dsf, L ebn0 r4p dsf, alternative = "t")
41
42
    Welch Two Sample t-test
43
44 data: I ebn0 r4p dsf and L ebn0 r4p dsf
|45| t = 5795.6, df = 37.62, p-value < 2.2e-16
46 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
47 95 percent confidence interval:
48 2.474569 2.476299
49 sample estimates:
50 mean of x mean of y
51 | -7.224610 - 9.700045
52
|53| > t.test (I ebn0 r4p dsf, L ebn0 r4p dsf, alternative = "g")
54
55
    Welch Two Sample t-test
56
57 data: I ebn0 r4p dsf and L ebn0 r4p dsf
58 | \mathbf{t} = 5795.6, \ \mathbf{df} = 37.62, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \,\mathrm{e}{-16}
59 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
60 95 percent confidence interval:
61 2.474714
                   Inf
62 sample estimates:
63 mean of x mean of y
64 | -7.224610 -9.700045
65
|66| > t.test (I ebn0 r4p dsf, L ebn0 r4p dsf, alternative = "l")
67
68
    Welch Two Sample t-test
69
70 data: I ebn0 r4p dsf and L ebn0 r4p dsf
71 | \mathbf{t} = 5795.6, \ \mathbf{df} = 37.62, \ \mathbf{p-value} = 1
72 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
73 95 percent confidence interval:
```

```
-Inf 2.476155
 74
 75 sample estimates:
 76 mean of x mean of y
 77 | -7.224610 -9.700045
 78
 |79| > t.test (I pb r4p dsf, L pb r4p dsf, alternative = "t")
 80
      Welch Two Sample t-test
 81
 82
 83 data: I pb r4p dsf and L pb r4p dsf
 84 | \mathbf{t} = -2598.9, \ \mathbf{df} = 32.076, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e}{-16}
 85 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
 86 95 percent confidence interval:
 87 - 0.1623003 - 0.1620461
 88 sample estimates:
 89 mean of x mean of y
 90 0.0817851 0.2439583
 91
 92 > \mathbf{t}.test (I pb r4p dsf, L pb r4p dsf, alternative = "g")
 93
 94
      Welch Two Sample t-test
 95
 96 data: I pb r4p dsf and L pb r4p dsf
97 | \mathbf{t} = -2598.9, \ \mathbf{df} = 32.076, \ \mathrm{p-value} = 1
98 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
99 95 percent confidence interval:
100 - 0.1622789
                          Inf
101 sample estimates:
102 mean of x mean of y
103 \ 0.0817851 \ 0.2439583
104
105 > t.test (I pb r4p dsf, L pb r4p dsf, alternative = "1")
106
107
      Welch Two Sample t-test
108
109 data: I_pb_r4p_dsf and L_pb_r4p_dsf
110 | \mathbf{t} = -2598.9, \ \mathbf{df} = 32.076, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \,\mathrm{e}{-16}
111 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
112 95 percent confidence interval:
113
           -Inf -0.1620675
114 sample estimates:
115 mean of x mean of y
116 0.0817851 0.2439583
```

5. Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA con trellis-viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN en 1 portadora

a) Datos a evaluar

Los datos de los promedios de PAPR, E_b/N_0 y P_b de cada muestra son colocados en el archivo SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv.

| Muostro | DADD Ι | | F/N I | F/N I | DI | DI |
|---------|-----------------------|-----------------------|-------------|--------------|----------|-----------------------|
| Muestra | FAFR_I | FAFR_L | E_b/N_0_1 | E_b/N_0 _L | | <u> </u> |
| 1 | 1,195904 | 1,422365 | -7,891270 | -7,830424 | 0,000061 | 0,001534 |
| 2 | $1,\!195950$ | 1,422081 | -7,892347 | -7,827940 | 0,000063 | 0,001543 |
| 3 | 1,195868 | 1,421774 | -7,891496 | -7,828937 | 0,000062 | 0,001558 |
| 4 | $1,\!195836$ | $1,\!421952$ | -7,891209 | -7,829563 | 0,000051 | 0,001543 |
| 5 | 1,195838 | 1,422010 | -7,891699 | -7,827987 | 0,000061 | 0,001545 |
| 6 | 1,195890 | 1,422073 | -7,891001 | -7,828614 | 0,000055 | 0,001547 |
| 7 | 1,195856 | 1,421803 | -7,891295 | -7,829108 | 0,000067 | 0,001587 |
| 8 | 1,195772 | 1,422146 | -7,890854 | -7,828467 | 0,000051 | 0,001526 |
| 9 | $1,\!195829$ | 1,422125 | -7,891646 | -7,829600 | 0,000064 | 0,001532 |
| 10 | $1,\!195659$ | 1,421915 | -7,891556 | -7,828884 | 0,000065 | 0,001529 |
| 11 | 1,195880 | 1,421969 | -7,891154 | -7,827527 | 0,000049 | 0,001529 |
| 12 | 1,195940 | 1,421958 | -7,890940 | -7,828735 | 0,000059 | 0,001544 |
| 13 | $1,\!195893$ | 1,421785 | -7,891933 | -7,829556 | 0,000056 | 0,001533 |
| 14 | $1,\!195860$ | $1,\!421550$ | -7,890708 | -7,828371 | 0,000064 | 0,001587 |
| 15 | $1,\!195711$ | $1,\!421789$ | -7,892086 | -7,829639 | 0,000043 | 0,001571 |
| 16 | $1,\!195859$ | $1,\!421852$ | -7,891478 | -7,830179 | 0,000055 | 0,001562 |
| 17 | $1,\!195727$ | $1,\!422055$ | -7,891422 | -7,829556 | 0,000067 | 0,001550 |
| 18 | $1,19\overline{5828}$ | $1,42\overline{2047}$ | -7,891498 | -7,829046 | 0,000052 | $0,00\overline{1519}$ |
| 19 | 1,195818 | 1,421697 | -7,891571 | -7,828963 | 0,000056 | 0,001555 |
| 20 | 1,195965 | 1,422242 | -7,891396 | -7,828852 | 0,000062 | 0,001536 |

| rasia didi intentito de in Brinni fito de Brinni fito de la como | Tabla 6.5 | 5: Archivo | SC-IFDMA | TR | VT | \mathbf{VS} | SC-LFDMA | TR | VT.csv |
|--|-----------|------------|----------|---------------|----|---------------|----------|---------------|--------|
|--|-----------|------------|----------|---------------|----|---------------|----------|---------------|--------|

b) Script en R para realizar test de hipótesis

El script en R que evalúa los datos del archivo .csv anterior es: EVALUACION_R_SC-IFDMA TR VT vs SC-LFDMA TR VT.R.

1 # Script para evaluar el test de hipotesis de SC-IFDMA y SC-LFDMA con trellis-viterbi.

```
2 \ \# \ Leer \ datos \ en \ . \ csv.
```

3 IFDMAtrvt_LFDMAtrvt = read.table("SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv", header = TRUE, sep=";", na.strings="NA", dec=",", strip.white=TRUE)

```
5 \ \# \ Vectores \ con \ ruido \ localizado \ en \ 1 \ portadora.
```

6 I_papr_tr_vt_r1p_r1 = IFDMAtrvt_LFDMAtrvt\$PAPR_IFDMA_TR_VT_R1P_RL

⁴ head (IFDMAtrvt_LFDMAtrvt)

```
7 | L papr tr vt r1p r1 = IFDMAtrvt LFDMAtrvt$PAPR LFDMA TR VT R1P RL
8 I ebn0 tr vt r1p r1 = IFDMAtrvt LFDMAtrvt$EbN0 IFDMA TR VT R1P RL
9 L_ebn0_tr_vt_r1p_r1 = IFDMAtrvt_LFDMAtrvt$EbN0_LFDMA_TR_VT_R1P_RL
10 I pb tr vt r1p rl = IFDMAtrvt LFDMAtrvt$Pb IFDMA TR VT R1P RL
11 L pb tr vt r1p r1 = IFDMAtrvt LFDMAtrvt$Pb LFDMA TR VT R1P RL
12 \neq Description de los vectores a evaluar.
13 \mid \# \ Vectores \ con \ ruido \ localizado \ en \ 1 \ portadora.
14 I paper tr vt r1p r1 #Vector de PAPR promedio con ruido localizado en 1
      portadora empleando SC-IFDMA con tr-vt.
15 L papr tr vt r1p rl #Vector de PAPR promedio con ruido localizado en 1
      portadora empleando SC-LFDMA con tr-vt.
16 I ebn0 tr vt r1p r1 #Vector de Eb/N0 promedio con ruido localizado en 1
      portadora empleando SC-IFDMA con tr-vt.
17 L ebn0 tr vt r1p r1 #Vector de Eb/N0 promedio con ruido localizado en 1
      portadora empleando SC-LFDMA con tr-vt.
18 I pb tr vt r1p rl #Vector de Pb promedio con ruido localizado en 1
      portadora empleando SC-IFDMA con tr-vt.
19 L pb tr vt r1p r1 #Vector de Pb promedio con ruido localizado en 1
      portadora empleando SC-LFDMA con tr-vt.
20 | \# -
          ———— Ruido localizado en 1 portadora —
21| # Test de hipotesis para comprobar si el PAPR de SC-IFDMA con tr-vt es
      menor que el PAPR de SC-LFDMA con tr-vt.
22 | \mathbf{t}.test (I paper tr vt r1p rl, L paper tr vt r1p rl, alternative = "t")
23 t.test (I paper tr vt r1p rl, L paper tr vt r1p rl, alternative = "g")
24 t.test (I paper tr vt rlp rl, L paper tr vt rlp rl, alternative = "l")
25 \# Test de hipotesis para comprobar si la EbNO de SC-IFDMA con tr-vt es
      mayor que la EbNO de SC-LFDMA con tr-vt.
26 t.test (I ebn0 tr vt r1p rl, L ebn0 tr vt r1p rl, alternative = "t")
27 t.test (I ebn0 tr vt r1p rl, L ebn0 tr vt r1p rl, alternative = "g")
28 t.test (I ebn0 tr vt r1p rl, L ebn0 tr vt r1p rl, alternative = "l")
29 \not\# Test de hipotesis para comprobar si la Pb de SC-IFDMA con tr-vt es menor
      que la Pb de SC-LFDMA con tr-vt.
30 t.test (I_pb_tr_vt_r1p_r1, L_pb_tr_vt_r1p_r1, alternative = "t")
31 t.test (I_pb_tr_vt_r1p_r1, L_pb_tr_vt_r1p_r1, alternative = "g")
32 | \mathbf{t}.test (I pb tr vt r1p rl, L pb tr vt r1p rl, alternative = "l")
```

```
1 > t.test (I paper tr vt r1p rl, L paper tr vt r1p rl, alternative = "t")
 \mathbf{2}
3
     Welch Two Sample t-test
 4
5 data: I papr tr vt r1p rl and L papr tr vt r1p rl
6 \left| \mathbf{t} \right| = -4809.5, \; \mathbf{df} = 25.042, \; \mathrm{p-value} \; < \; 2.2 \, \mathrm{e}{-16}
7 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
8 95 percent confidence interval:
9 - 0.2262120 - 0.2260183
10 sample estimates:
11 mean of x mean of y
12 | 1.195844 | 1.421960
13
|14| > t.test (I paper tr vt r1p rl, L paper tr vt r1p rl, alternative = "g")
15
16
     Welch Two Sample t-test
```

```
17
18 data: I papr tr vt r1p rl and L papr tr vt r1p rl
19|\mathbf{t} = -4809.5, \ \mathbf{df} = 25.042, \ \mathrm{p-value} = 1
20 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
21 95 percent confidence interval:
22 | -0.2261955
                         Inf
23 sample estimates:
24 mean of x mean of y
25 1.195844 1.421960
26
27|> t.test (I paper tr vt r1p rl, L paper tr vt r1p rl, alternative = "l")
28
29
     Welch Two Sample t-test
30
31 data: I papr tr vt r1p rl and L papr tr vt r1p rl
32 | \mathbf{t} = -4809.5, \ \mathbf{df} = 25.042, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \,\mathrm{e}{-16}
33 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
34 95 percent confidence interval:
35
           -Inf -0.2260349
36 sample estimates:
37 mean of x mean of y
   1.195844 \quad 1.421960
38
39
|40| > t.test (I ebn0 tr vt r1p rl, L ebn0 tr vt r1p rl, alternative = "t")
41
42
     Welch Two Sample t-test
43
44 data: I ebn0 tr vt r1p rl and L ebn0 tr vt r1p rl
45 | \mathbf{t} = -330.83, \ \mathbf{df} = 29.511, \ \mathbf{p-value} < 2.2 \, \mathbf{e} - 16
46 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
47 95 percent confidence interval:
48 - 0.06281641 - 0.06204509
49 sample estimates:
50 mean of x mean of y
51 | -7.891428 - 7.828998
52
53 > t.test (I ebn0 tr vt r1p rl, L ebn0 tr vt r1p rl, alternative = "g")
54
55
     Welch Two Sample t-test
56
57 data: I_ebn0_tr_vt_r1p_rl and L_ebn0_tr_vt_r1p_rl
58 | \mathbf{t} = -33\overline{0.83}, \ \mathbf{df} = 2\overline{9}.511, \ p-value = 1
59 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
60 95 percent confidence interval:
61
   -0.0627512
                         Inf
62 sample estimates:
63 mean of x mean of y
64 | -7.891428 - 7.828998
65
66 > t.test (I ebn0 tr vt r1p rl, L ebn0 tr vt r1p rl, alternative = "l")
67
     Welch Two Sample t-test
68
69
70 data: I ebn0 tr vt r1p r1 and L ebn0 tr vt r1p r1
71 | \mathbf{t} = -330.83, \ \mathbf{df} = 29.511, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e}{-16}
72 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
```

```
73 95 percent confidence interval:
74
            -Inf -0.06211029
75 sample estimates:
76 mean of x mean of y
77 - 7.891428 - 7.828998
78
79 > t.test (I pb tr vt r1p rl, L pb tr vt r1p rl, alternative = "t")
80
81
     Welch Two Sample t-test
82
83 data: I pb tr vt r1p rl and L pb tr vt r1p rl
84 \mathbf{t} = -331.89, \mathbf{df} = 23.544, p-value < 2.2e-16
85 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
86 95 percent confidence interval:
   -0.001497829 -0.001479296
87
88 sample estimates:
89
   mean of x
                   mean of y
90|5.82375e-051.54680e-03
91
92 > t.test (I pb tr vt r1p rl, L pb tr vt r1p rl, alternative = "g")
93
94
     Welch Two Sample t-test
95
96 data: I pb tr vt r1p rl and L pb tr vt r1p rl
97 | \mathbf{t} = -33\overline{1.89}, \ \mathbf{df} = 23.\overline{5}44, \ p-value = 1
98 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
99 95 percent confidence interval:
100 - 0.001496242
                             Inf
101 sample estimates:
102 mean of x mean of y
103 5.82375 e - 05 1.54680 e - 03
104
105 > t.test (I_pb_tr_vt_r1p rl, L pb tr vt r1p rl, alternative = "l")
106
107
     Welch Two Sample t-test
108
109 data: I pb tr vt r1p rl and L pb tr vt r1p rl
110 | \mathbf{t} = -331.89, \ \mathbf{df} = 23.544, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \,\mathrm{e}{-16}
111 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
112 95 percent confidence interval:
113
             -Inf -0.001480883
114 sample estimates:
115 mean of x mean of y
116 | 5.82375 e - 05 | 1.54680 e - 03
```

6. Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA con trellis-viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN en 1 portadora

a) Datos a evaluar

Los datos de los promedios de PAPR, E_b/N_0 y P_b de cada muestra son colocados en el archivo SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv.

Tabla 6.6: Archivo SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv

| 2.6 | | | | | | |
|---------|--------------|----------|--------------|-------------|----------|----------|
| Muestra | PAPR_I | PAPR_L | E_b/N_0 _I | $E_b/N_0 L$ | P_b_I | $P_b L$ |
| 1 | 1,653194 | 1,767441 | -6,941446 | -8,037821 | 0,038285 | 0,124052 |
| 2 | $1,\!653097$ | 1,767598 | -6,942420 | -8,038047 | 0,038344 | 0,123876 |
| 3 | 1,653048 | 1,767599 | -6,944272 | -8,038819 | 0,038323 | 0,123695 |
| 4 | 1,653164 | 1,767288 | -6,940967 | -8,037454 | 0,038410 | 0,124157 |
| 5 | 1,652927 | 1,767552 | -6,939156 | -8,038552 | 0,038029 | 0,123875 |
| 6 | 1,652921 | 1,767249 | -6,942468 | -8,038338 | 0,038369 | 0,124181 |
| 7 | 1,653151 | 1,767927 | -6,941067 | -8,038279 | 0,038147 | 0,123777 |
| 8 | 1,652919 | 1,767615 | -6,940502 | -8,036724 | 0,037732 | 0,123654 |
| 9 | 1,652638 | 1,767573 | -6,940907 | -8,038738 | 0,038276 | 0,124009 |
| 10 | 1,653012 | 1,767489 | -6,941822 | -8,036705 | 0,038227 | 0,124011 |
| 11 | 1,653124 | 1,767770 | -6,940985 | -8,038875 | 0,038257 | 0,123567 |
| 12 | 1,652993 | 1,767459 | -6,942114 | -8,037624 | 0,038269 | 0,124075 |
| 13 | 1,652998 | 1,767367 | -6,942995 | -8,040154 | 0,038228 | 0,123940 |
| 14 | 1,652939 | 1,767925 | -6,942305 | -8,039873 | 0,038323 | 0,123737 |
| 15 | 1,653250 | 1,767540 | -6,941042 | -8,039556 | 0,038080 | 0,123619 |
| 16 | $1,\!653497$ | 1,767410 | -6,941552 | -8,037462 | 0,038220 | 0,123391 |
| 17 | 1,652790 | 1,767354 | -6,940845 | -8,036694 | 0,038114 | 0,123407 |
| 18 | 1,652904 | 1,767507 | -6,941170 | -8,039166 | 0,038226 | 0,123748 |
| 19 | 1,652872 | 1,767659 | -6,942346 | -8,037090 | 0,038308 | 0,123752 |
| 20 | 1,653129 | 1,767268 | -6,941640 | -8,036909 | 0,037995 | 0,123811 |

b) Script en R para realizar test de hipótesis

El script en R que evalúa los datos del archivo .csv anterior es: EVALUACION_R_SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.R.

```
1 # Script para evaluar el test de hipotesis de SC-IFDMA y SC-LFDMA con trellis-viterbi.
```

```
2 \ \# \ Leer \ datos \ en \ . \ csv.
```

```
3 IFDMAtrvt_LFDMAtrvt = read.table("SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv",
header = TRUE, sep=";", na.strings="NA", dec=",", strip.white=TRUE)
4 head(IFDMAtrvt_LFDMAtrvt)
```

```
5 \notin Vectores \ con^{-}desvanecimiento \ selectivo \ en \ frecuencia \ en \ 1 \ portadora.
```

```
6 \left[ \mathbf{I}_{papr\_tr\_vt\_r1p\_dsf} = \mathbf{IFDMAtrvt\_LFDMAtrvt\$PAPR\_IFDMA\_TR\_VT\_R1P\_DSF} \right]
```

```
7 L papr tr vt r1p dsf = IFDMAtrvt LFDMAtrvt$PAPR LFDMA TR VT R1P DSF
```

```
8 \mathbf{I}_{ebn0} \mathbf{t}_{r} \mathbf{v}_{r} \mathbf{1}_{p} \mathbf{d}_{sf} = \mathbf{I}_{FDMAtrvt} \mathbf{I}_{FDMAtrvt} \mathbf{S}_{EbN0} \mathbf{I}_{FDMA} \mathbf{T}_{r} \mathbf{V}_{r} \mathbf{1}_{P} \mathbf{D}_{SF}
```

| 9 | L ebn0 tr vt r1p dsf = IFDMAtrvt LFDMAtrvt \$ EbN0 LFDMA TR VT R1P DSF |
|----|--|
| 10 | \mathbf{I} pb tr vt r1p dsf = IFDMAtrvt LFDMAtrvt\$Pb IFDMA TR VT R1P DSF |
| 11 | L pb tr vt r1p dsf = IFDMAtrvt LFDMAtrvt\$Pb LFDMA TR VT R1P DSF |
| 12 | # Description de los vectores à evaluar. |
| 13 | # Vectores con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 1 portadora. |
| 14 | I_papr_tr_vt_r1p_dsf #Vector de PAPR promedio con desvanecimiento selectivo |
| | en frecuencia en 1 portadora empleando SC-IFDMA con $tr-vt$. |
| 15 | L papr tr vt r1p dsf #Vector de PAPR promedio con desvanecimiento selectivo |
| | en frecuencia en 1 portadora empleando SC-LFDMA con $tr-vt$. |
| 16 | I_ebn0_tr_vt_r1p_dsf #Vector de Eb/N0 promedio con desvanecimiento |
| | $\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ $ |
| 17 | L_ebn0_tr_vt_r1p_dsf #Vector de Eb/N0 promedio con desvanecimiento |
| | selectivo en frecuencia en 1 portadora empleando SC-LFDMA con $tr-vt$. |
| 18 | I_pb_tr_vt_r1p_dsf #Vector de Pb promedio con desvanecimiento selectivo en |
| | frecuencia en 1 portadora empleando SC-IFDMA con $tr-vt$. |
| 19 | $L_pb_tr_vt_r1p_dsf \ \#Vector \ de \ Pb \ promedio \ con \ desvanecimiento \ selectivo \ en$ |
| | frecuencia en 1 portadora empleando SC-LFDMA con $tr-vt$. |
| 20 | # ———————————————————————————————————— |
| | <i>#</i> |
| 21 | # Test de hipotesis para comprobar si el PAPR de SC-IFDMA con $tr-vt$ es |
| | menor que el PAPR de SC -LFDMA con $tr-vt$. |
| 22 | $[t.test (I_papr_tr_vt_r1p_dsf, L_papr_tr_vt_r1p_dsf, alternative = "t")$ |
| 23 | $t.test (I_papr_tr_vt_rlp_dsf, L_papr_tr_vt_rlp_dsf, alternative = "g")$ |
| 24 | t .test (I _papr_tr_vt_r1p_dsf, L_papr_tr_vt_r1p_dsf, alternative = "1") |
| 25 | # Test de hipotesis para comprobar si la EbNO de SC-IFDMA con $tr-vt$ es |
| | mayor que la $EbNO$ de $SC-LFDMA$ con $tr-vt$. |
| 26 | $[t.test (I_ebn0_tr_vt_rlp_dsf, L_ebn0_tr_vt_rlp_dsf, alternative = "t")$ |
| 27 | $[t.test (I_ebn0_tr_vt_rlp_dsf, L_ebn0_tr_vt_rlp_dsf, alternative = "g")$ |
| 28 | $[t.test (I_ebn0_tr_vt_rlp_dst, L_ebn0_tr_vt_rlp_dst, alternative = "1")$ |
| 29 | # Test de hipotesis para comprobar si la Pb de SC-IFDMA con tr $-vt$ es menor |
| | que la Po de SU-LEDMA con $tr-vt$. |
| 30 | $\begin{bmatrix} \mathbf{L} \cdot \text{test} & (\mathbf{I} - pb - \text{tr} - vt - rlp - dst, & \mathbf{L} - pb - \text{tr} - vt - rlp - dst, & \text{alternative} = "t" \end{bmatrix}$ |
| 31 | \mathbf{t} .test (\mathbf{I} _pb_tr_vt_rlp_dst, \mathbf{L} _pb_tr_vt_rlp_dst, alternative = "g") |
| 32 | $ \mathbf{t}.test $ (1 pb tr vt rlp dst, L pb tr vt rlp dst, alternative = "l") |

```
1 > t.test (I paper tr vt r1p dsf, L paper tr vt r1p dsf, alternative = "t")
 2
 3
     Welch Two Sample t-test
 4
 5 data: I papr tr vt r1p dsf and L papr tr vt r1p dsf
 6 | \mathbf{t} = -19\overline{2}2.7, \ \mathbf{df} = 3\overline{7}.94\overline{5}, \ \mathbf{p-value} < 2.\overline{2}\mathbf{e}-\overline{1}6
 7 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
 8 95 percent confidence interval:
 9 - 0.1146217 - 0.1143806
10 sample estimates:
11 mean of x mean of y
12 | 1.653029 | 1.767530
13
14 > t.test (I papr tr vt r1p dsf, L papr tr vt r1p dsf, alternative = "g")
15
16
     Welch Two Sample t-test
17
```

```
18 data: I papr tr vt r1p dsf and L papr tr vt r1p dsf
19 | \mathbf{t} = -1922.7, \ \mathbf{df} = 37.945, \ p-value = 1
20 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
21 95 percent confidence interval:
22 | -0.1146015
                        Inf
23 sample estimates:
24 mean of x mean of y
25 1.653029 1.767530
26
27 > t.test (I paper tr vt r1p dsf, L paper tr vt r1p dsf, alternative = "1")
28
29
    Welch Two Sample t-test
30
31 data: I papr tr vt r1p dsf and L papr tr vt r1p dsf
32 | \mathbf{t} = -1922.7, \ \mathbf{df} = 37.945, \ \mathbf{p-value} < 2.2 \, \mathbf{e} - \mathbf{16}
33 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
34 95 percent confidence interval:
          -Inf -0.1144007
35
36 sample estimates:
37 mean of x mean of y
38 1.653029 1.767530
39
|40| > t.test (I ebn0 tr vt r1p dsf, L ebn0 tr vt r1p dsf, alternative = "t")
41
42
    Welch Two Sample t-test
43
44 data: I ebn0 tr vt r1p dsf and L ebn0 tr vt r1p dsf
45 | \mathbf{t} = 3241.6, \mathbf{df} = 38, p-value < 2.2e-16
46 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
47 95 percent confidence interval:
48 1.095858 1.097228
49 sample estimates:
50 mean of x mean of y
51 - 6.941601 - 8.038144
52
53 > t.test (I_ebn0_tr_vt_r1p dsf, L ebn0 tr vt r1p dsf, alternative = "g")
54
    Welch Two Sample t-test
55
56
57 data: I ebn0 tr vt r1p dsf and L ebn0 tr vt r1p dsf
58 | \mathbf{t} = 3241.6, \ \mathbf{df} = 38, \ p-value < 2.2e-16
59 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
60 95 percent confidence interval:
61 1.095973
                   Inf
62 sample estimates:
63 mean of x mean of y
64 - 6.941601 - 8.038144
65
66|> t.test (I_ebn0_tr_vt_r1p_dsf, L_ebn0_tr_vt_r1p_dsf, alternative = "l")
67
68
    Welch Two Sample t-test
69
70 data: I_ebn0_tr_vt_r1p_dsf and L_ebn0_tr_vt_r1p_dsf
71 | \mathbf{t} = 3241.6, \ \mathbf{df} = 38, \ \mathbf{p}-value = 1
72 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
73 95 percent confidence interval:
```

```
-Inf 1.097113
 74
 75 sample estimates:
 76 mean of x mean of y
 77 | -6.941601 - 8.038144
 78
 79 > t.test (I pb tr vt r1p dsf, L pb tr vt r1p dsf, alternative = "t")
 80
 81
      Welch Two Sample t-test
 82
 83 data: I pb tr vt r1p dsf and L pb tr vt r1p dsf
 84 | \mathbf{t} = -1386.8, \ \mathbf{df} = 33.903, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e}{-16}
 85 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
 86 95 percent confidence interval:
 87 - 0.08573409 - 0.08548316
 88 sample estimates:
 89 mean of x mean of y
 90 0.03820824 0.12381686
 91
 92 > t.test (I pb tr vt r1p dsf, L pb tr vt r1p dsf, alternative = "g")
 93
 94
      Welch Two Sample t-test
 95
 96 data: I pb tr vt r1p dsf and L pb tr vt r1p dsf
97 | \mathbf{t} = -1386.8, \ \mathbf{df} = 33.903, \ \mathbf{p}-value = 1
98 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
99 95 percent confidence interval:
100 - 0.08571302
                           Inf
101 sample estimates:
102 mean of x mean of y
103 \ 0.03820824 \ 0.12381686
104
105 > t.test (I pb tr vt r1p dsf, L pb tr vt r1p dsf, alternative = "1")
106
107
      Welch Two Sample t-test
108
109 data: I pb tr vt r1p dsf and L pb tr vt r1p dsf
110 | \mathbf{t} = -1386.8, \ \mathbf{df} = 33.903, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e} - 16
111 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
112 95 percent confidence interval:
113
            -Inf -0.08550423
114 sample estimates:
115 mean of x mean of y
116 0.03820824 0.12381686
```

7. Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA con trellis-viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia y ganancia selectiva de frecuencia usando ruido AWGN en 4 portadoras

a) Datos a evaluar

Los datos de los promedios de PAPR, E_b/N_0 y P_b de cada muestra son colocados en el archivo SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv.

| Muestra | PAPR I | PAPR L | E_b/N_0 I | E_b/N_0 L | P_b I | P_b L |
|---------|--------------|--------------|---------------|-------------|----------|----------|
| 1 | 1,344590 | 1,469917 | -7,648167 | -7,588760 | 0,000264 | 0,011792 |
| 2 | 1,344503 | 1,469843 | -7,648287 | -7,588582 | 0,000253 | 0,011882 |
| 3 | 1,344678 | 1,470057 | -7,648447 | -7,587749 | 0,000276 | 0,011765 |
| 4 | 1,344873 | 1,469943 | -7,648410 | -7,591438 | 0,000273 | 0,011970 |
| 5 | 1,344827 | 1,470274 | $-7,\!647741$ | -7,588107 | 0,000259 | 0,011946 |
| 6 | 1,344661 | 1,470047 | -7,647719 | -7,589099 | 0,000267 | 0,011886 |
| 7 | 1,344615 | 1,470012 | -7,648323 | -7,589190 | 0,000242 | 0,011886 |
| 8 | 1,344584 | 1,470083 | $-7,\!648294$ | -7,589060 | 0,000258 | 0,011875 |
| 9 | 1,344876 | 1,469889 | -7,647040 | -7,589010 | 0,000247 | 0,011859 |
| 10 | 1,344572 | 1,469946 | -7,647745 | -7,587327 | 0,000249 | 0,011836 |
| 11 | 1,344585 | 1,469946 | -7,648376 | -7,588169 | 0,000267 | 0,011759 |
| 12 | 1,344555 | 1,469942 | -7,648059 | -7,587746 | 0,000249 | 0,011874 |
| 13 | 1,344748 | 1,470264 | -7,648908 | -7,587355 | 0,000253 | 0,011809 |
| 14 | 1,344724 | 1,469949 | $-7,\!647471$ | -7,587876 | 0,000249 | 0,011893 |
| 15 | $1,\!344639$ | $1,\!470150$ | $-7,\!648072$ | -7,588596 | 0,000279 | 0,012004 |
| 16 | 1,344499 | $1,\!470415$ | $-7,\!648153$ | -7,588608 | 0,000266 | 0,011874 |
| 17 | 1,344642 | $1,\!470292$ | $-7,\!647840$ | -7,589192 | 0,000261 | 0,011864 |
| 18 | 1,344593 | $1,\!470207$ | -7,648169 | -7,588431 | 0,000260 | 0,011873 |
| 19 | 1,344539 | $1,\!470179$ | $-7,\!647694$ | -7,588509 | 0,000242 | 0,011870 |
| 20 | 1,344669 | 1,470342 | -7,647914 | -7,587485 | 0,000269 | 0,011854 |

| Tabla 6.7: Archivo | SC-IFDMA | TR | VT | \mathbf{VS} | SC-LFDMA | TR | VT.csv |
|--------------------|----------|---------------|----|---------------|----------|---------------|--------|
| | | _ | | | | | |

b) Script en R para realizar test de hipótesis

El script en R que evalúa los datos del archivo .csv anterior es: EVALUACION_R_SC-IFDMA TR VT vs SC-LFDMA TR VT.R.

^{1 #} Script para evaluar el test de hipotesis de SC-IFDMA y SC-LFDMA con trellis-viterbi.

 $^{2 \}notin Leer \ datos \ en \ . \ csv$.

³ IFDMAtrvt_LFDMAtrvt = read.table("SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv", header = TRUE, sep=";", na.strings="NA", dec=",", strip.white=TRUE)

⁴ head (IFDMAtrvt_LFDMAtrvt)

 $^{5 \ \# \} Vectores \ con \ ruido \ localizado \ en \ 4 \ portadoras.$

 $^{6 \}left[\mathbf{I}_{papr_tr_vt_r4p_r1} = \mathbf{IFDMAtrvt_LFDMAtrvt\$PAPR_IFDMA_TR_VT_R4P_RL} \right]$

```
7 L papr tr vt r4p r1 = IFDMAtrvt LFDMAtrvt$PAPR LFDMA TR VT R4P RL
8 I ebn0 tr vt r4p r1 = IFDMAtrvt LFDMAtrvt$EbN0 IFDMA TR VT R4P RL
9 L_ebn0_tr_vt_r4p_r1 = IFDMAtrvt_LFDMAtrvt$EbN0_LFDMA_TR_VT_R4P_RL
10 I pb tr vt r4p rl = IFDMAtrvt LFDMAtrvt$Pb IFDMA TR VT R4P RL
11 L pb tr vt r4p rl = IFDMAtrvt LFDMAtrvt$Pb LFDMA TR VT R4P RL
12 \neq Description de los vectores a evaluar.
13 \mid \# \ Vectores \ con \ ruido \ localizado \ en \ 4 \ portadoras.
14 I papr tr vt r4p rl #Vector de PAPR promedio con ruido localizado en 4
      portadoras empleando SC-IFDMA con tr-vt.
15 L papr tr vt r4p rl #Vector de PAPR promedio con ruido localizado en 4
      portadoras empleando SC-LFDMA con tr-vt.
16 I ebn0 tr vt r4p r1 #Vector de Eb/N0 promedio con ruido localizado en 4
      portadoras empleando SC-IFDMA con tr-vt.
17 L ebn0 tr vt r4p r1 #Vector de Eb/N0 promedio con ruido localizado en 4
      portadoras empleando SC-LFDMA con tr-vt.
18 I pb tr vt r4p rl #Vector de Pb promedio con ruido localizado en 4
      portadoras empleando SC-IFDMA con tr-vt.
19 L_pb_tr_vt_r4p_r1 #Vector de Pb promedio con ruido localizado en 4
      portadoras empleando SC-LFDMA con tr-vt.
20 | \# -
         ———— Ruido localizado en 4 portadoras —
21| # Test de hipotesis para comprobar si el PAPR de SC-IFDMA con tr-vt es
      menor que el PAPR de SC-LFDMA con tr-vt.
22 | \mathbf{t}.test (I paper tr vt r4p rl, L paper tr vt r4p rl, alternative = "t")
23 t.test (I paper tr vt r4p rl, L paper tr vt r4p rl, alternative = "g")
24 t.test (I paper tr vt r4p rl, L paper tr vt r4p rl, alternative = "l")
25 \# Test de hipotesis para comprobar si la EbNO de SC-IFDMA con tr-vt es
      iqual que la EbNO de SC-LFDMA con tr-vt.
26 t.test (I ebn0 tr vt r4p rl, L ebn0 tr vt r4p rl, alternative = "t")
27 t.test (I ebn0 tr vt r4p rl, L ebn0 tr vt r4p rl, alternative = "g")
28 t.test (I ebn0 tr vt r4p rl, L ebn0 tr vt r4p rl, alternative = "l")
29 \not\# Test de hipotesis para comprobar si la Pb de SC-IFDMA con tr-vt es menor
      que la Pb de SC-LFDMA con tr-vt.
30 t.test (I_pb_tr_vt_r4p_rl, L_pb_tr_vt_r4p_rl, alternative = "t")
31 t.test (I_pb_tr_vt_r4p_rl, L_pb_tr_vt_r4p_rl, alternative = "g")
32 t.test (I pb tr vt r4p rl, L pb tr vt r4p rl, alternative = "l")
```

```
1 > t.test (I paper tr vt r4p rl, L paper tr vt r4p rl, alternative = "t")
 2
3
     Welch Two Sample t-test
 4
5 data: I papr tr vt r4p rl and L papr tr vt r4p rl
6 | \mathbf{t} = -2765.9, \; \mathbf{df} = 32.896, \; \mathrm{p-value} < 2.2 \, \mathrm{e}{-16}
7 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
8 95 percent confidence interval:
9 - 0.1255284 - 0.1253439
10 sample estimates:
11 mean of x mean of y
12 \ 1.344649 \ 1.470085
13
|14| > t.test (I paper tr vt r4p rl, L paper tr vt r4p rl, alternative = "g")
15
16
     Welch Two Sample t-test
```

```
17
18 data: I papr tr vt r4p rl and L papr tr vt r4p rl
19 | \mathbf{t} = -2765.9, \ \mathbf{df} = 32.896, \ \mathbf{p}-value = 1
20 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
21 95 percent confidence interval:
22 | -0.1255129
                         Inf
23 sample estimates:
24 mean of x mean of y
25 1.344649 1.470085
26
27|> t.test (I paper tr vt r4p rl, L paper tr vt r4p rl, alternative = "l")
28
     Welch Two Sample t-test
29
30
31 data: I papr tr vt r4p rl and L papr tr vt r4p rl
32 | \mathbf{t} = -2765.9, \ \mathbf{df} = 32.896, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e}{-16}
33 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
34 95 percent confidence interval:
35
           -Inf -0.1253594
36 sample estimates:
37 mean of x mean of y
38
   1.344649 1.470085
39
|40| > t.test (I ebn0 tr vt r4p rl, L ebn0 tr vt r4p rl, alternative = "t")
41
42
     Welch Two Sample t-test
43
44 data: I ebn0 tr vt r4p rl and L ebn0 tr vt r4p rl
45 | \mathbf{t} = -264.02, \ \mathbf{df} = 26.261, \ \mathbf{p-value} < 2.2e-16
46 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
47 95 percent confidence interval:
48 \begin{array}{|c|c|c|c|c|c|c|c|c|} -0.05999036 & -0.05906392 \end{array}
49 sample estimates:
50 mean of x mean of y
51 | -7.648042 - 7.588515
52
53 > t.test (I ebn0 tr vt r4p rl, L ebn0 tr vt r4p rl, alternative = "g")
54
55
     Welch Two Sample t-test
56
57 data: I_ebn0_tr_vt_r4p_rl and L_ebn0_tr_vt_r4p_rl
58 | \mathbf{t} = -26\overline{4.02}, \ \overline{\mathbf{df}} = 2\overline{6.261}, \ \mathrm{p-value} = 1
59 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
60 95 percent confidence interval:
61
   -0.05991155
                            Inf
62 sample estimates:
63 mean of x mean of y
64 | -7.648042 - 7.588515
65
66 > t.test (I ebn0 tr vt r4p rl, L ebn0 tr vt r4p rl, alternative = "l")
67
     Welch Two Sample t-test
68
69
70 data: I ebn0 tr vt r4p rl and L ebn0 tr vt r4p rl
71 | \mathbf{t} = -264.02, \ \mathbf{df} = 26.261, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e} - 16
72 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
```

```
73 95 percent confidence interval:
74
            -Inf -0.05914273
75 sample estimates:
76 mean of x mean of y
77 - 7.648042 - 7.588515
78
79 > t.test (I pb tr vt r4p rl, L pb tr vt r4p rl, alternative = "t")
80
81
     Welch Two Sample t-test
82
83 data: I pb tr vt r4p rl and L pb tr vt r4p rl
84 \mathbf{t} = -843.58, \mathbf{df} = 20.254, p-value < 2.2e-16
85 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
86 95 percent confidence interval:
    -0.01163812 -0.01158075
87
88 sample estimates:
89
      mean of x
                     mean of y
90 0.0002593125 0.0118687500
91
92 > t.test (I pb tr vt r4p rl, L pb tr vt r4p rl, alternative = "g")
93
94
     Welch Two Sample t-test
95
96 data: I pb tr vt r4p rl and L pb tr vt r4p rl
97 \mathbf{t} = -843.58, \mathbf{df} = 20.254, p-value = 1
98 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
99 95 percent confidence interval:
100 - 0.01163316
                           Inf
101 sample estimates:
102
      mean of x
                     mean of y
103 0.0002593125 0.0118687500
104
105 > t.test (I pb tr vt r4p rl, L pb tr vt r4p rl, alternative = "l")
106
107
     Welch Two Sample t-test
108
109 data: I pb tr vt r4p rl and L pb tr vt r4p rl
110 | \mathbf{t} = -843.58, \ \mathbf{df} = 20.254, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \,\mathrm{e}{-16}
111 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
112 95 percent confidence interval:
113
            -Inf -0.01158572
114 sample estimates:
115
      mean of x
                    mean of y
116 0.0002593125 0.0118687500
```

8. Test de hipótesis que compara SC-IFDMA con SC-LFDMA con trellis-viterbi en un canal con desvanecimiento selectivo en frecuencia usando ruido AWGN en 4 portadoras

a) Datos a evaluar

Los datos de los promedios de PAPR, E_b/N_0 y P_b de cada muestra son colocados en el archivo SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv.

Tabla 6.8: Archivo SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv

| Muestra | PAPR_I | PAPR_L | E_b/N_0 _I | E_b/N_0 _L | P_b_I | $P_b L$ |
|---------|----------|----------|--------------|--------------|----------|----------|
| 1 | 1,680441 | 1,838922 | -7,225183 | -9,665187 | 0,065657 | 0,290966 |
| 2 | 1,680200 | 1,837913 | -7,226333 | -9,663756 | 0,065584 | 0,291551 |
| 3 | 1,680148 | 1,838475 | -7,227811 | -9,665417 | 0,065822 | 0,290718 |
| 4 | 1,679826 | 1,838517 | -7,227019 | -9,665309 | 0,065611 | 0,291229 |
| 5 | 1,680410 | 1,838441 | -7,226150 | -9,663330 | 0,065495 | 0,290796 |
| 6 | 1,680162 | 1,838514 | -7,226527 | -9,664145 | 0,065865 | 0,291051 |
| 7 | 1,679747 | 1,838159 | -7,226054 | -9,663422 | 0,065490 | 0,291038 |
| 8 | 1,680063 | 1,838340 | -7,225892 | -9,664656 | 0,065517 | 0,291513 |
| 9 | 1,680143 | 1,838414 | -7,227511 | -9,664931 | 0,065630 | 0,291240 |
| 10 | 1,680166 | 1,838341 | -7,227720 | -9,664187 | 0,065353 | 0,291376 |
| 11 | 1,680638 | 1,838229 | -7,226644 | -9,663179 | 0,065555 | 0,290959 |
| 12 | 1,679879 | 1,838330 | -7,226763 | -9,664365 | 0,065640 | 0,291562 |
| 13 | 1,680073 | 1,838268 | -7,226959 | -9,665176 | 0,065629 | 0,291250 |
| 14 | 1,680214 | 1,837943 | -7,226305 | -9,666984 | 0,065643 | 0,291385 |
| 15 | 1,680318 | 1,838138 | -7,226219 | -9,664266 | 0,065414 | 0,291052 |
| 16 | 1,680152 | 1,838369 | -7,227104 | -9,663984 | 0,065723 | 0,291603 |
| 17 | 1,680150 | 1,838314 | -7,226833 | -9,664754 | 0,065353 | 0,291374 |
| 18 | 1,680110 | 1,838305 | -7,225373 | -9,664810 | 0,065624 | 0,291286 |
| 19 | 1,679915 | 1,837966 | -7,226545 | -9,665563 | 0,065528 | 0,290998 |
| 20 | 1,679814 | 1,838099 | -7,226238 | -9,663778 | 0,065463 | 0,291660 |

b) Script en R para realizar test de hipótesis

El script en R que evalúa los datos del archivo .csv anterior es: EVALUACION_R_SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.R.

```
1 # Script para evaluar el test de hipotesis de SC-IFDMA y SC-LFDMA con trellis-viterbi.
```

```
2 \neq Leer datos en . csv.
```

```
3 IFDMAtrvt_LFDMAtrvt = read.table("SC-IFDMA_TR_VT_vs_SC-LFDMA_TR_VT.csv",
header = TRUE, sep=";", na.strings="NA", dec=",", strip.white=TRUE)
4 head(IFDMAtrvt_LFDMAtrvt)
```

```
5 \mid \# \ Vectores \ con \ desvanecimiento \ selectivo \ en \ frecuencia \ en \ 4 \ portadoras.
```

```
6 \left[ \mathbf{I}_{papr\_tr\_vt\_r4p\_dsf} = \mathbf{IFDMAtrvt\_LFDMAtrvt\$PAPR\_IFDMA\_TR\_VT\_R4P\_DSF} \right]
```

```
7 \left[ L_papr\_tr\_vt\_r4p\_dsf = IFDMAtrvt\_LFDMAtrvt\$PAPR\_LFDMA\_TR\_VT\_R4P\_DSF \right]
```

```
8 \mathbf{I}_{ebn0}_{tr} \mathbf{v}_{r} \mathbf{4} \mathbf{p}_{dsf} = \mathbf{I} \mathbf{F} \mathbf{D} \mathbf{M} \mathbf{A} \mathbf{t} \mathbf{v} \mathbf{t}_{s} \mathbf{E} \mathbf{b} \mathbf{N} \mathbf{0}_{s} \mathbf{I} \mathbf{F} \mathbf{D} \mathbf{M} \mathbf{A}_{s} \mathbf{T} \mathbf{R}_{s} \mathbf{V} \mathbf{T}_{s} \mathbf{A} \mathbf{P}_{s} \mathbf{D} \mathbf{S} \mathbf{F}
```

| 9 | L ebn0 tr vt r4p dsf = IFDMAtrvt LFDMAtrvt\$EbN0 LFDMA TR VT R4P DSF |
|----|--|
| 10 | \mathbf{I} pb tr vt r $\overline{4}$ p dsf = IFDMAtrvt LFDMAtrvt \mathbf{P} b IFDMA TR VT R $\overline{4}$ P DSF |
| 11 | L pb tr vt r4p dsf = IFDMAtrvt LFDMAtrvt\$Pb LFDMA TR VT R4P DSF |
| 12 | # Descripcion de los vectores à evaluar. |
| 13 | # Vectores con desvanecimiento selectivo en frecuencia en 4 portadoras. |
| 14 | I papr tr vt r4p dsf #Vector de PAPR promedio con desvanecimiento selectivo |
| | en frecuencia en 4 portadoras empleando SC-IFDMA con $tr-vt$. |
| 15 | L papr tr vt r4p dsf #Vector de PAPR promedio con desvanecimiento selectivo |
| | en frecuencia en 4 portadoras empleando SC-LFDMA con $tr-vt$. |
| 16 | I ebn0 tr vt r4p dsf $\#$ Vector de Eb/N0 promedio con desvanecimiento |
| | selectivo en frecuencia en 4 portadoras empleando SC-IFDMA con $tr-vt$. |
| 17 | L ebn0 tr vt r4p dsf #Vector de Eb/N0 promedio con desvanecimiento |
| | selectivo en frecuencia en 4 portadoras empleando SC-LFDMA con $tr-vt$. |
| 18 | I pb tr vt r4p dsf $\#$ Vector de Pb promedio con desvanecimiento selectivo en |
| | frecuencia en 4 portadoras empleando SC-IFDMA con $tr-vt$. |
| 19 | $L_pb_tr_vt_r4p_dsf \ \#Vector \ de \ Pb \ promedio \ con \ desvanecimiento \ selectivo \ en$ |
| | frecuencia en 4 portadoras empleando SC-LFDMA con $tr-vt$. |
| 20 | # ———————————————————————————————————— |
| | <i>#</i> |
| 21 | # Test de hipotesis para comprobar si el PAPR de SC-IFDMA con $tr-vt$ es |
| | $menor \ que \ el \ PAPR \ de \ SC-LFDMA \ con \ tr-vt$. |
| 22 | $t.test (I_papr_tr_vt_r4p_dsf, L_papr_tr_vt_r4p_dsf, alternative = "t")$ |
| 23 | $t.test (I_papr_tr_vt_r4p_dsf, L_papr_tr_vt_r4p_dsf, alternative = "g")$ |
| 24 | $t.test (I_papr_tr_vt_r4p_dsf, L_papr_tr_vt_r4p_dsf, alternative = "l")$ |
| 25 | # Test de hipotesis para comprobar si la EbN0 de SC-IFDMA con $tr-vt$ es |
| | igual que la EbNO de SC-LFDMA con $tr-vt$. |
| 26 | $[t.test (l_ebn0_tr_vt_r4p_dsf, L_ebn0_tr_vt_r4p_dsf, alternative = "t")$ |
| 27 | $[t.test (l_ebn0_tr_vt_r4p_dsf, L_ebn0_tr_vt_r4p_dsf, alternative = "g")]$ |
| 28 | $\mathbf{t} \cdot \mathbf{test} (\mathbf{I}_{ebn0} \mathbf{tr}_{vt} \mathbf{r}_{4p} \mathbf{dsf}, \mathbf{L}_{ebn0} \mathbf{tr}_{vt} \mathbf{r}_{4p} \mathbf{dsf}, \mathbf{alternative} = "l")$ |
| 29 | # Test de hipotesis para comprobar si la Pb de SC-IFDMA con $tr-vt$ es menor |
| | que la Pb de SC-LFDMA con tr-vt. |
| 30 | $\begin{bmatrix} \mathbf{t} \cdot \text{test} & (\mathbf{I}_{pb} \text{tr}_{vt} \text{r}_{4p} \text{dst}, \mathbf{L}_{pb} \text{tr}_{vt} \text{r}_{4p} \text{dst}, \text{alternative} = "t" \end{bmatrix}$ |
| 31 | $[\mathbf{t}.\text{test} (\mathbf{I}_{pb}_{tr}, \text{vt}_{r4p}_{dsf}, \mathbf{L}_{pb}_{tr}, \text{vt}_{r4p}_{dsf}, \text{alternative} = "g")$ |
| 32 | $ \mathbf{t}$.test (1 pb tr vt r4p dst, L pb tr vt r4p dst, alternative = "l") |

```
1 > t.test (I paper tr vt r4p dsf, L paper tr vt r4p dsf, alternative = "t")
 2
 3
     Welch Two Sample t-test
 4
 5 data: I papr tr vt r4p dsf and L papr tr vt r4p dsf
 6 | \mathbf{t} = -21\overline{95}.2, \ \overline{\mathbf{df}} = \overline{37.917}, \ \mathrm{p-value} < 2.\overline{2}\mathrm{e}-\overline{16}
7 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
 8 95 percent confidence interval:
 9 - 0.1583173 - 0.1580255
10 sample estimates:
11 mean of x mean of y
12 | 1.680129 | 1.838300
13
14 > t.test (I papr tr vt r4p dsf, L papr tr vt r4p dsf, alternative = "g")
15
16
     Welch Two Sample t-test
17
```

```
18 data: I papr tr vt r4p dsf and L papr tr vt r4p dsf
19 | \mathbf{t} = -2195.2, \ \mathbf{df} = 37.917, \ \mathbf{p-value} = 1
20 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
21 95 percent confidence interval:
22 | -0.1582929
                        Inf
23 sample estimates:
24 mean of x mean of y
25 1.680129 1.838300
26
27 > t.test (I paper tr vt r4p dsf, L paper tr vt r4p dsf, alternative = "1")
28
29
     Welch Two Sample t-test
30
31 data: I papr tr vt r4p dsf and L papr tr vt r4p dsf
32 | \mathbf{t} = -2195.2, \ \mathbf{df} = 37.917, \ p-value < 2.2e-16
33 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
34 95 percent confidence interval:
          -Inf -0.1580499
35
36 sample estimates:
37 mean of x mean of y
38 1.680129 1.838300
39
|40| > t.test (I_ebn0_tr_vt_r4p_dsf, L_ebn0_tr_vt r4p_dsf, alternative = "t")
41
42
     Welch Two Sample t-test
43
44 data: I ebn0 tr vt r4p dsf and L ebn0 tr vt r4p dsf
|45| \mathbf{t} = 9494.2, \ \mathbf{df} = 35.376, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \,\mathrm{e}{-16}
46 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
47 95 percent confidence interval:
48 2.437480 2.438522
49 sample estimates:
50 mean of x mean of y
51 | -7.226559 - 9.664560
52
53 > t.test (I ebn0 tr vt r4p dsf, L ebn0 tr vt r4p dsf, alternative = "g")
54
     Welch Two Sample t-test
55
56
57 data: I ebn0 tr vt r4p dsf and L ebn0 tr vt r4p dsf
58 | \mathbf{t} = 9494.2, \ \mathbf{df} = 35.376, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \,\mathrm{e}{-16}
59 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
60 95 percent confidence interval:
61 2.437567
                    Inf
62 sample estimates:
63 mean of x mean of y
64 | -7.226559 - 9.664560
65
66|> t.test (I_ebn0_tr_vt_r4p_dsf, L_ebn0_tr_vt_r4p_dsf, alternative = "l")
67
68
     Welch Two Sample t-test
69
70 data: I_ebn0_tr_vt_r4p_dsf and L_ebn0_tr_vt_r4p_dsf
71 | \mathbf{t} = 9494.2, \ \mathbf{df} = 35.376, \ \mathbf{p-value} = 1
72 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
73 95 percent confidence interval:
```
```
-Inf 2.438434
74
75 sample estimates:
76 mean of x mean of y
77 | -7.226559 -9.664560
78
79 > t.test (I pb tr vt r4p dsf, L pb tr vt r4p dsf, alternative = "t")
80
81
     Welch Two Sample t-test
82
83 data: I pb tr vt r4p dsf and L pb tr vt r4p dsf
84 | \mathbf{t} = -3293.2, \ \mathbf{df} = 27.71, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e}{-16}
85 alternative hypothesis: true difference in means is not equal to 0
86 95 percent confidence interval:
87 - 0.2257910 - 0.2255102
88 sample estimates:
89 mean of x mean of y
90 0.06557999 0.29123059
91
92 > t.test (I pb tr vt r4p dsf, L pb tr vt r4p dsf, alternative = "g")
93
94
     Welch Two Sample t-test
95
96 data: I pb tr vt r4p dsf and L pb tr vt r4p dsf
97 | \mathbf{t} = -3293.2, \ \mathbf{df} = 27.71, \ \mathbf{p-value} = 1
98 alternative hypothesis: true difference in means is greater than 0
99 95 percent confidence interval:
100 - 0.2257672
                         Inf
101 sample estimates:
102 mean of x mean of y
103 0.06557999 0.29123059
104
105 > t.test (I pb tr vt r4p dsf, L pb tr vt r4p dsf, alternative = "l")
106
107
     Welch Two Sample t-test
108
109 data: I pb tr vt r4p dsf and L pb tr vt r4p dsf
110 | \mathbf{t} = -3293.2, \ \mathbf{df} = 27.71, \ \mathrm{p-value} < 2.2 \mathrm{e}{-16}
111 alternative hypothesis: true difference in means is less than 0
112 95 percent confidence interval:
113
          -Inf -0.225534
114 sample estimates:
115 mean of x mean of y
116 0.06557999 0.29123059
```