

Tabla de Contenido

| | |
|--|-----------|
| 1. Introducción | 1 |
| 1.1. Motivación | 1 |
| 1.2. Objetivos | 3 |
| 1.2.1. Objetivos generales | 3 |
| 1.2.2. Objetivos específicos | 3 |
| 1.3. Alcances | 3 |
| 2. Marco Teórico | 5 |
| 2.1. Generación hidráulica | 5 |
| 2.1.1. Clasificación de centrales hidroeléctricas | 6 |
| 2.1.2. Recurso hídrico | 6 |
| 2.1.3. Turbina Hidráulica | 7 |
| 2.2. Generadores eléctricos | 8 |
| 2.2.1. Generador Síncrono de Imanes Permanentes (PMSG) | 8 |
| 2.3. Caracterización del micro-generador FCFM | 10 |
| 2.3.1. Experiencias de laboratorio | 11 |
| 2.4. Estrategias para el control de Voltaje | 12 |
| 2.4.1. Convertidores AC-DC-AC o Back to Back (BTB) | 12 |
| 2.4.2. Equipos de compensación reactiva (FACTS) | 14 |
| 2.4.3. Aplicación en centrales de baja escala | 14 |
| 2.5. Compensador Síncrono Estático (STATCOM) | 16 |
| 2.5.1. Principio de operación | 16 |
| 2.5.2. Circuito inversor | 17 |
| 2.5.3. Funcionamiento | 18 |
| 2.5.4. Esquema de control de STATCOM | 19 |
| 2.5.5. Filtros LCL para convertidores | 21 |
| 2.5.6. Curva de operación | 22 |
| 2.6. Interruptor <i>chopper</i> para control de potencia | 23 |
| 2.7. Selección de estrategia a utilizar | 24 |
| 3. Metodología | 25 |
| 4. Simulaciones | 28 |
| 4.1. Modelos virtuales | 28 |
| 4.1.1. Turbina Hidráulica | 28 |
| 4.1.2. PMSG | 30 |
| 4.1.3. Compensador estático de reactivos (STATCOM) | 31 |
| 4.1.3.1. Diagrama de control | 32 |

| | | |
|-----------|--|-----------|
| 4.1.3.2. | Diseño de filtro LCL y amortiguamiento pasivo | 34 |
| 4.1.3.3. | Ganancias de controladores PI | 36 |
| 4.1.4. | Cortador de corriente/ <i>Chopper</i> | 36 |
| 4.1.4.1. | Diagrama de control | 37 |
| 4.2. | Escenarios de simulación | 37 |
| 4.2.1. | PMSG sin controlador | 38 |
| 4.2.2. | STATCOM en sistema eléctrico estable | 38 |
| 4.2.3. | <i>Chopper</i> de potencia activa en sistema eléctrico estable | 39 |
| 4.2.4. | PMSG con ELC | 40 |
| 5. | Resultados y análisis | 42 |
| 5.1. | PMSG sin controlador | 42 |
| 5.2. | STATCOM en red firme | 45 |
| 5.3. | <i>Chopper</i> en red firme | 51 |
| 5.4. | PMSG con ELC | 53 |
| 5.4.1. | Variaciones de carga primaria | 53 |
| 5.4.1.1. | Carga nominal o mayor | 55 |
| 5.4.1.2. | Carga baja | 56 |
| 5.4.2. | Variación en referencia de voltaje | 58 |
| 5.4.3. | Variación en referencia de potencia | 60 |
| 6. | Conclusiones | 62 |
| 6.1. | Trabajo futuro | 63 |
| | Bibliografía | 64 |
| | Anexos | 67 |
| A. | Código de diseño | 67 |
| B. | Parámetros modelo ELC final | 68 |